

COS PROJECT

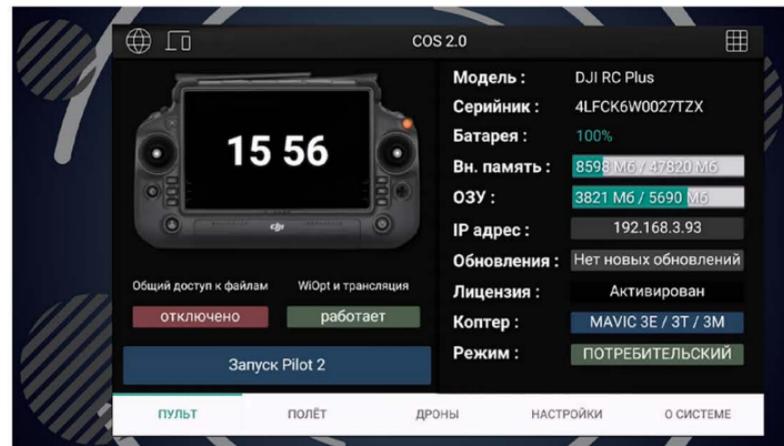
НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



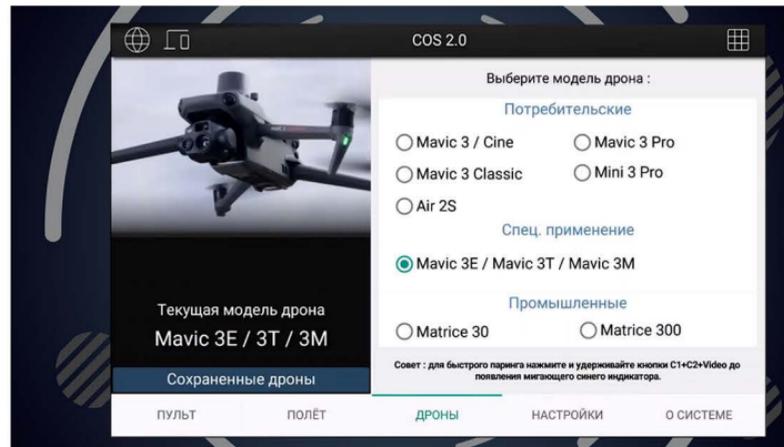
При первом запуске вы увидите
стартовый экран COS



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



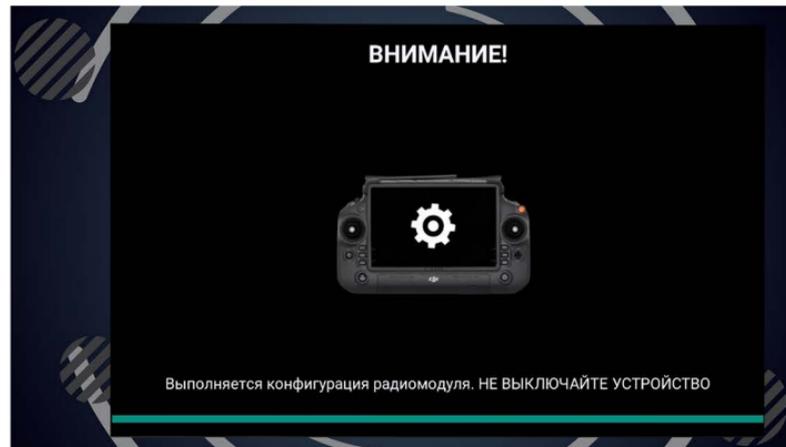
Нажимаем на кнопку “ДРОНЫ” и выбираем дрон, с которым будет работать пульт



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



Ожидаем перенастройки устройства.
Не выключаем
и не перезагружаем пульт.



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



После включения пульта, включаем дрон и выполняем сопряжение с дроном. Для этого нажатием удержанием кнопки включения на аккумуляторе переводим дрон в режим сопряжения



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



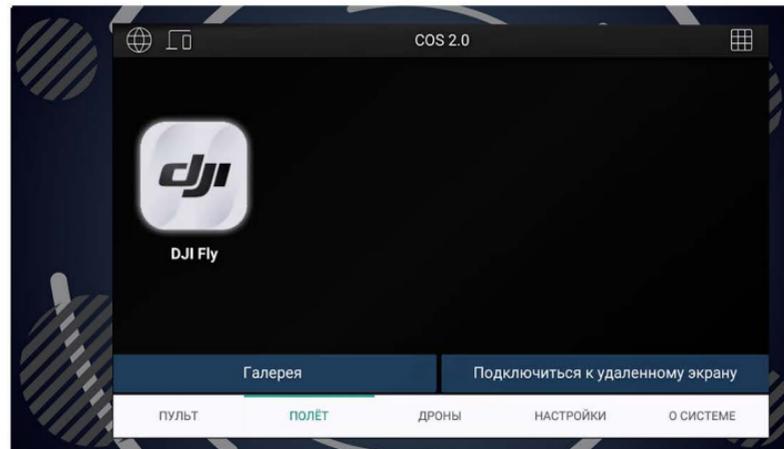
После этого нажимаем и удерживаем на пульте C1+C2+”Кнопка записи видео” до появления звуковых сигналов и мигающего синего индикатора состояния на верхней панели пульта



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



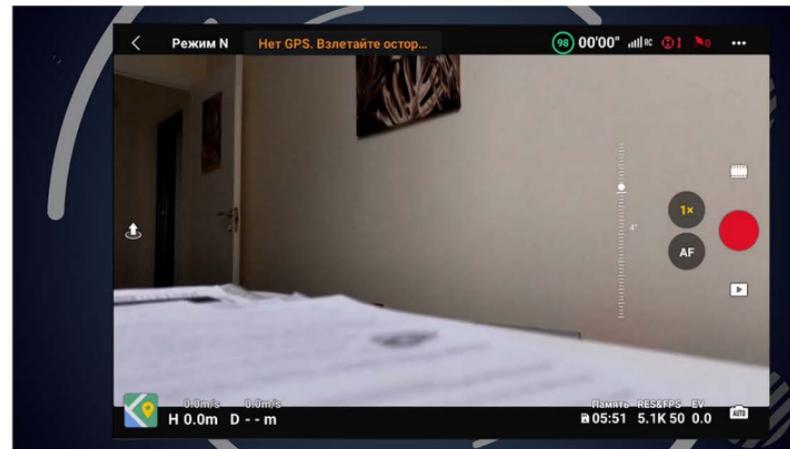
Запускаем полетное приложение
и входим в свой аккаунт



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



Все готово,
после поиска спутников можно взлетать.
На 1001 прошивке выполняем взлет без спутников.
Все команды, используемые в 1001 прошивке дрона
работают в штатном режиме.



НАЧАЛО РАБОТЫ С COS



Для того чтобы свернуть полетное,
либо другое приложение,
дважды нажимаем кнопку “назад” на
пульте



Более подробно вы можете ознакомиться с инструкциями в нашей базе знаний по адресу : <https://cos-project.ru/>