



Руководство пользователя

Редакция от 01.07.2025



- [Главный экран COS](#)
- [Начало работы с COS](#)
- [Запуск полетных приложений](#)
- [Настройки COS](#)
- [Включение частот 5.1-5.2 на M3E/M3T](#)
- [Приложения](#)
- [Сравнительная таблица инструментов для трансляции.](#)
- [Как импортировать профиль VPN в мобильном устройстве \(пульте\)](#)
- [Трансляция изображения с пульта на устройства Android](#)
- [Трансляция экрана контроллера COS на мобильные устройства.](#)
- [SolarConnect \(IOS\).](#)
- [SolarConnect \(Android\)](#)
- [Общий доступ к файлам по FTP](#)
- [Выбор модели дрона для работы](#)
- [Bind +](#)
- [Таблица поддержки дронов](#)
- [Трансляция экрана с COS III на ПК](#)

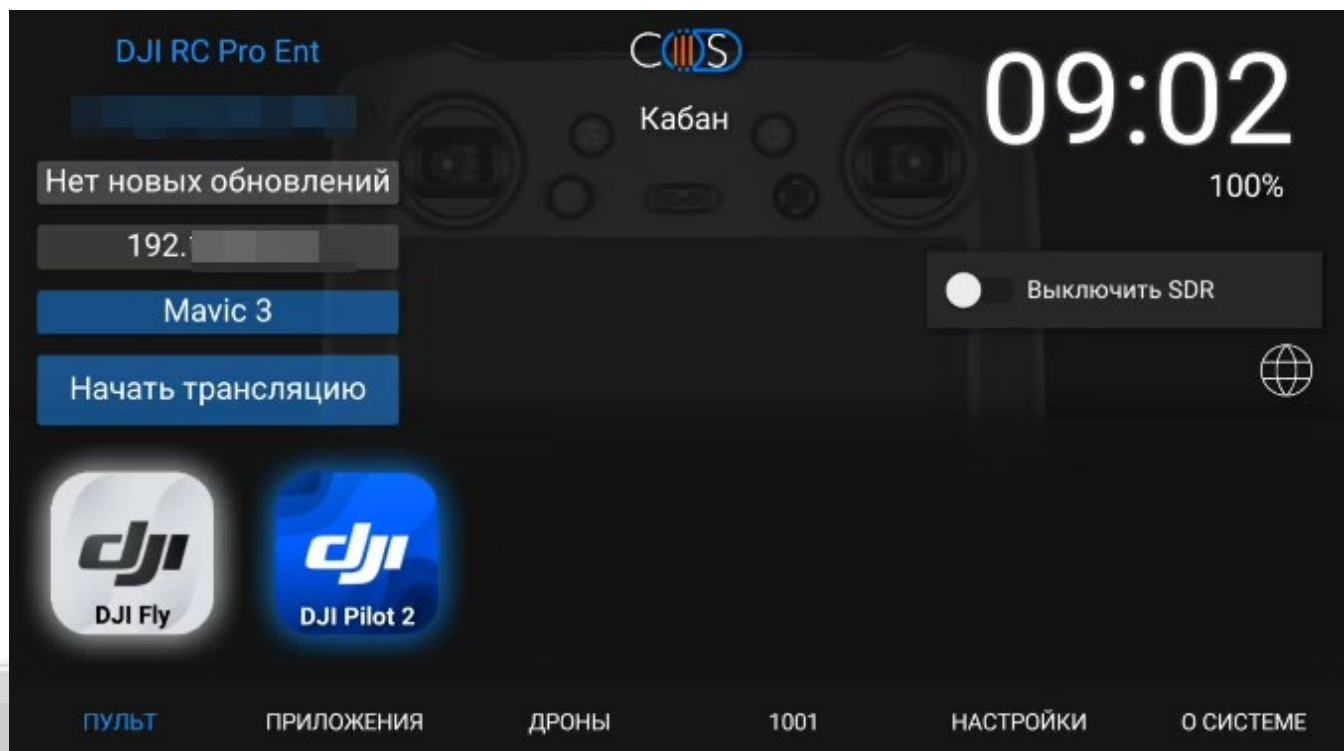
Установка COS

- [Установка COS на DJI RC Pro \(rm510b v2\)](#)
- [Установка COS на DJI RC Plus \(rm700\)](#)
- [Установка COS на DJI RC Pro \(rm510 / rm510b\)](#)



- [Как работает Solar](#)
- [Как подключиться к Solar](#)

Главный экран COS



На главном экране доступно:

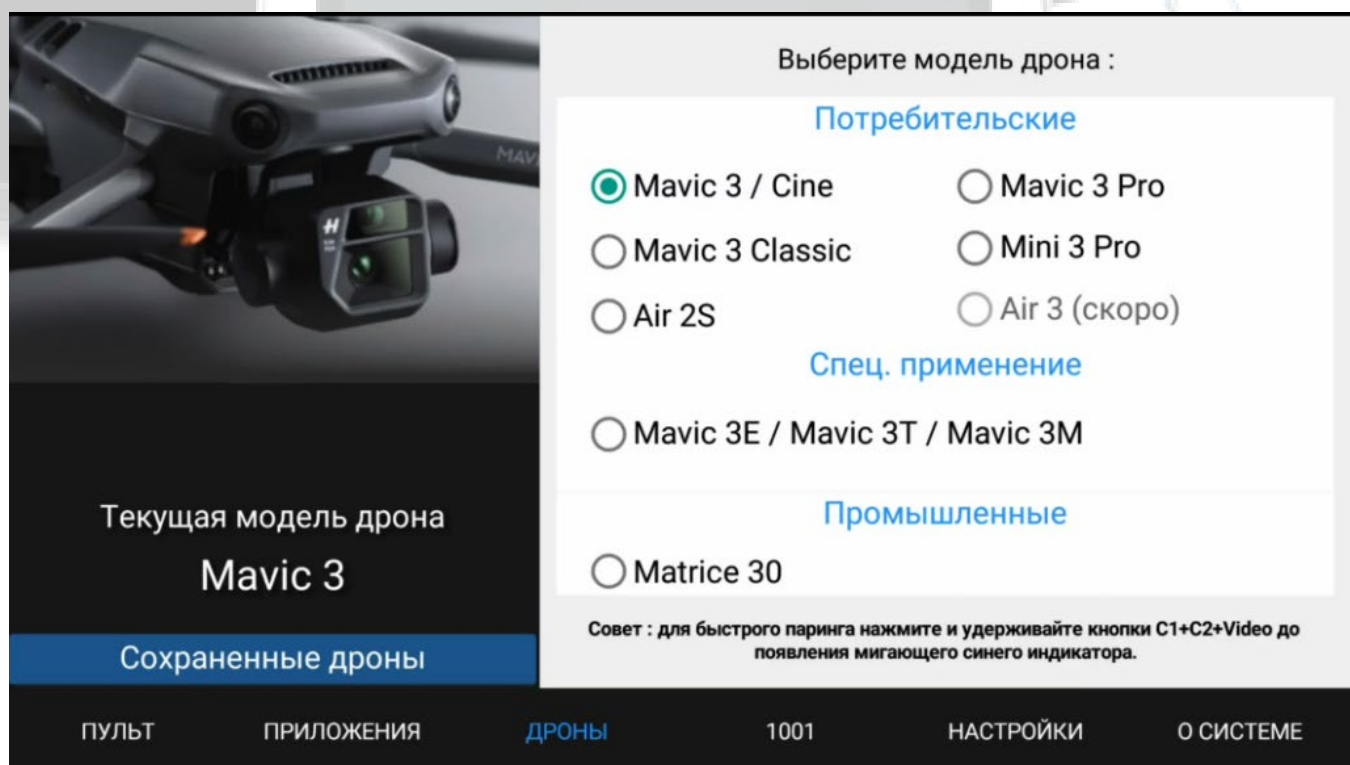
- ▶ IP адрес пульта – ip адрес пульта для [трансляции](#) или использования [FTP](#)
- ▶ Кнопка “Начать [трансляцию](#)” при нажатии на которую появится экран с IP адресом пульта и доступом к настройкам VPN
- ▶ Наличие новых обновлений COS – информация об актуальных обновлениях системы
- ▶ Нижнее меню системы (ПУЛЬТ, [ПРИЛОЖЕНИЯ](#), [ДРОНЫ](#), [НАСТРОЙКИ](#))

Начало работы с COS

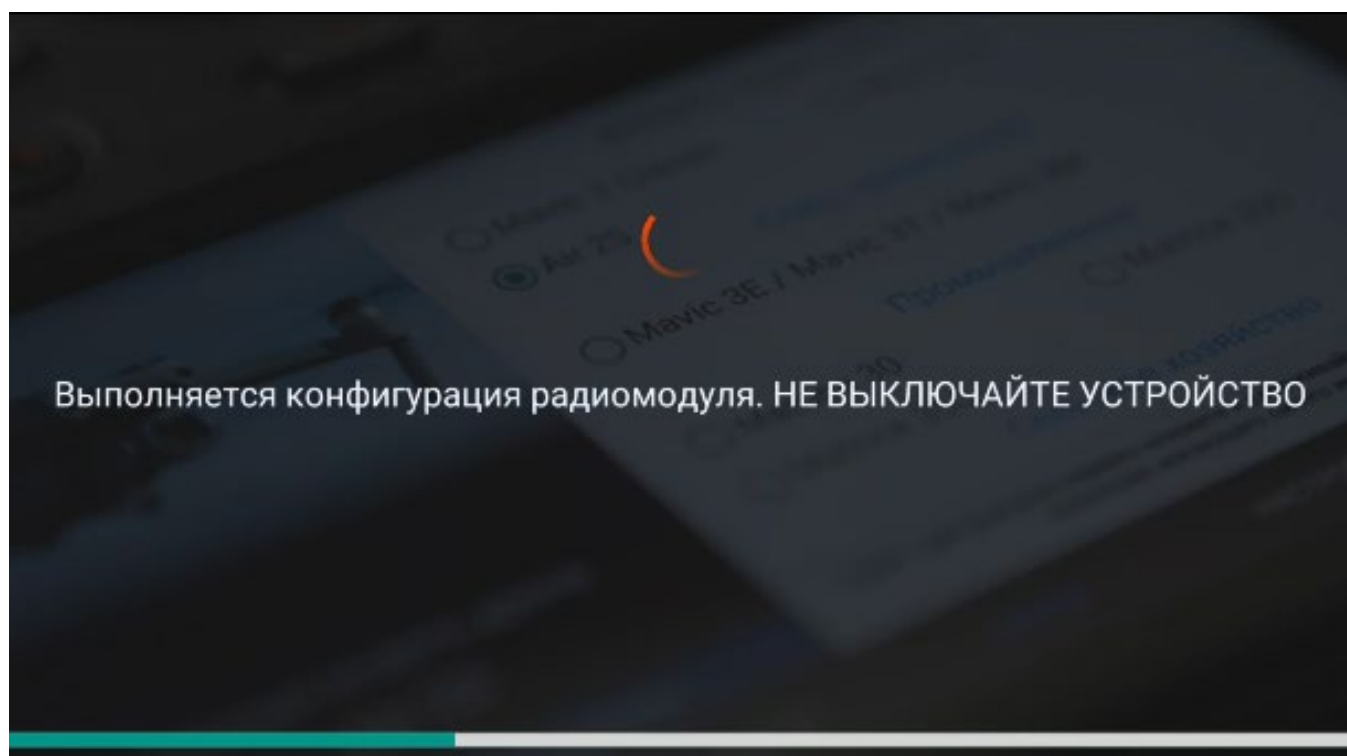
При первом запуске вы увидите стартовый экран COS



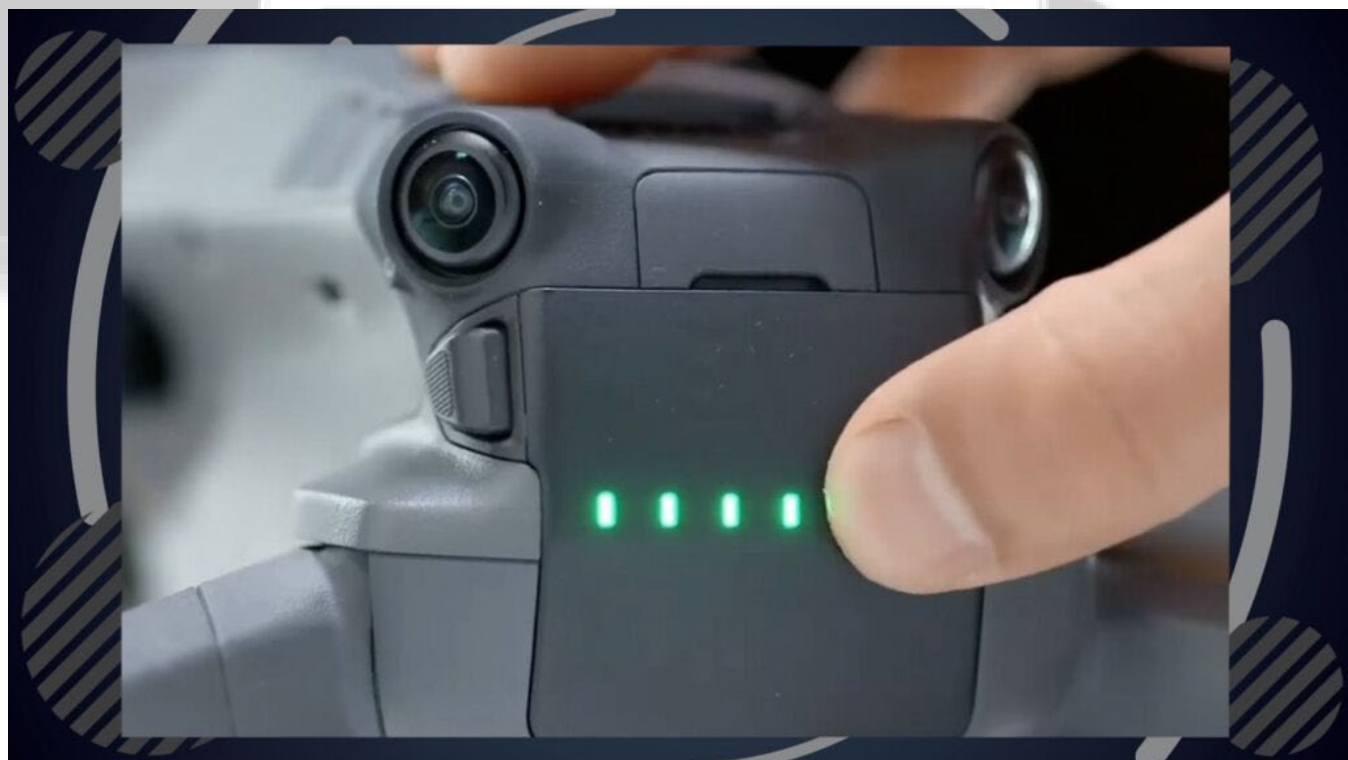
Нажимаем на кнопку “ДРОНЫ” и выбираем дрон, с которым будет работать пульт



Ожидаем перенастройки устройства. Не выключаем и не перезагружаем пульт.



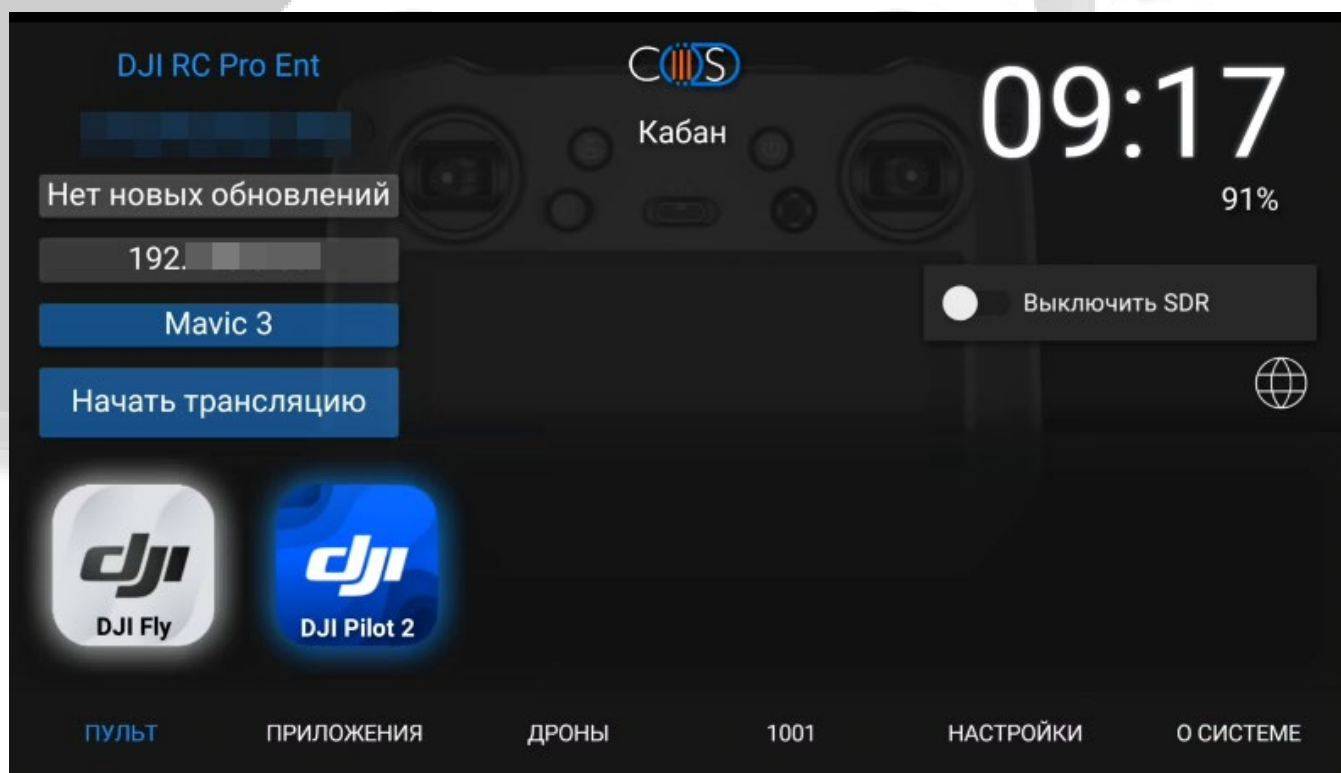
После включения пульта, включаем дрон и выполняем сопряжение с дроном. Для этого нажатием удержанием кнопки включения на аккумуляторе переводим дрон в режим сопряжения

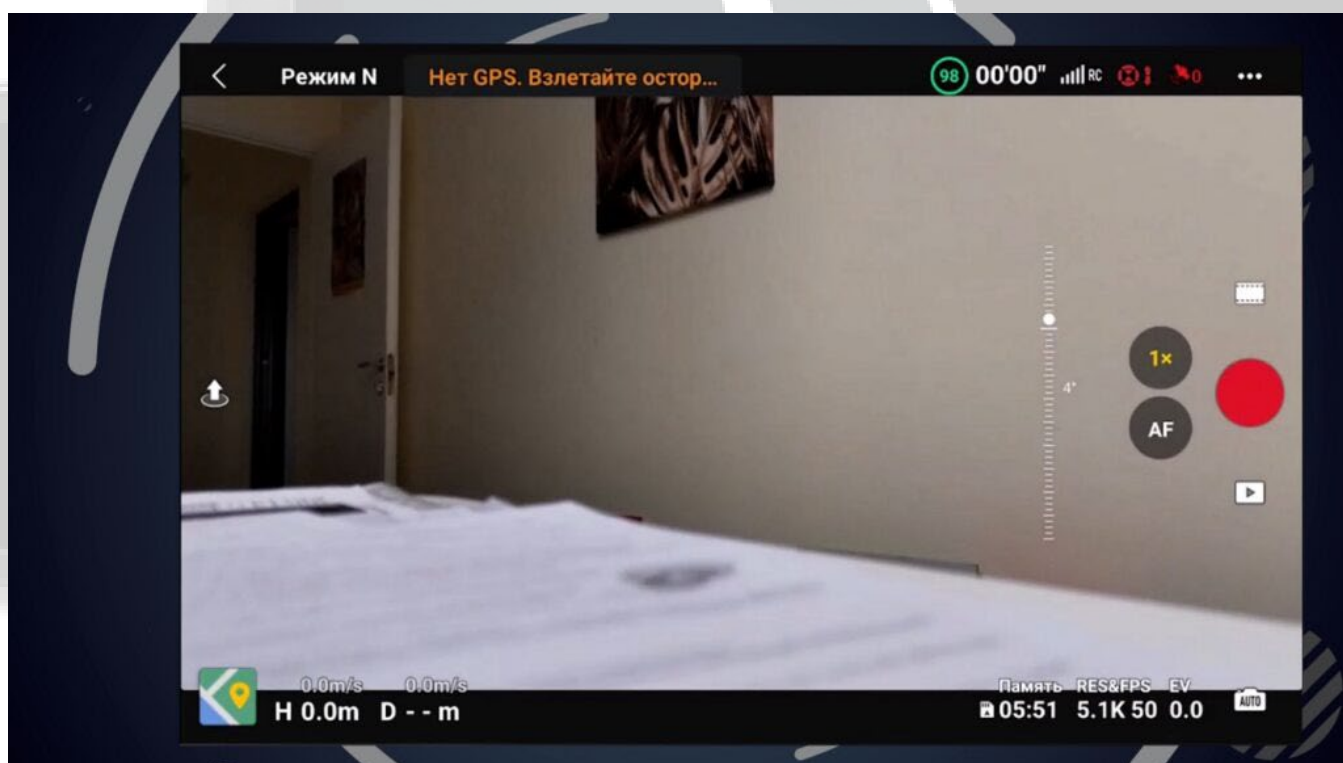
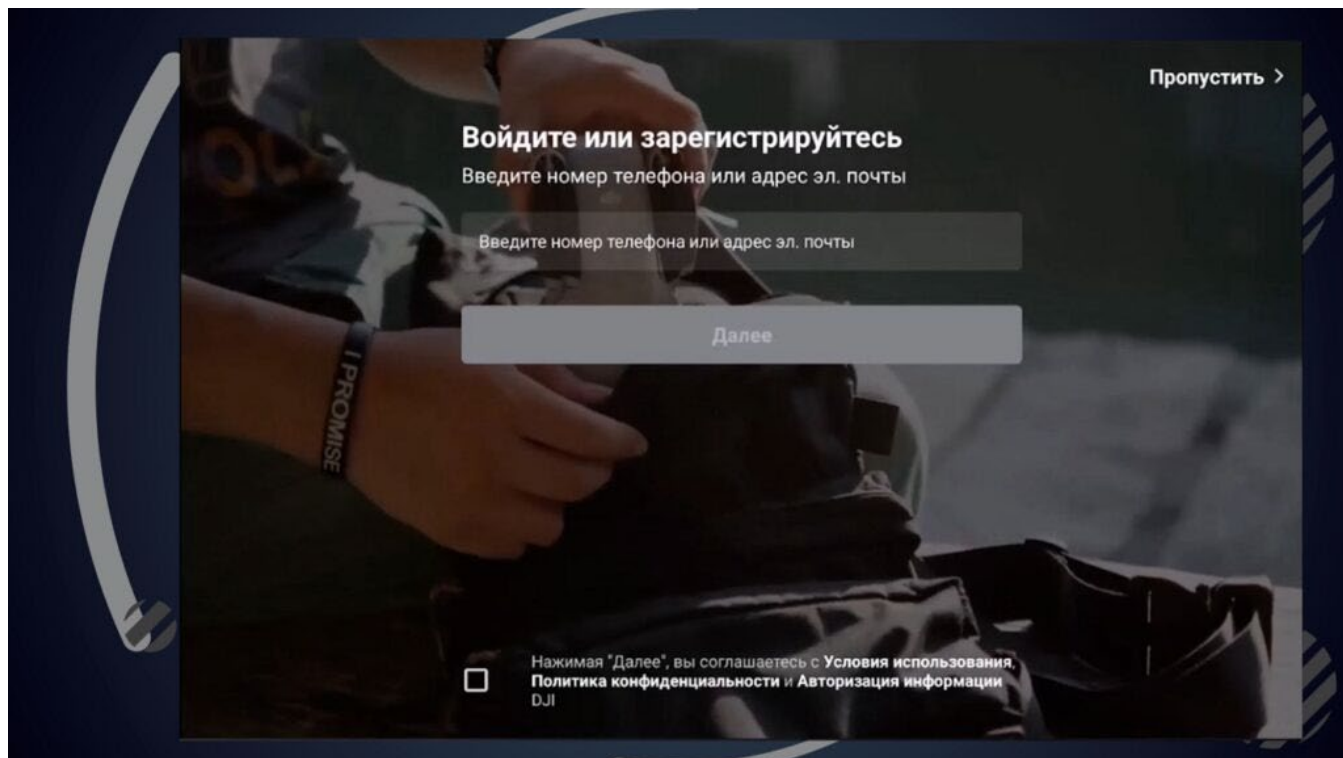


После этого нажимаем и удерживаем на пульте **C1+C2+” Кнопка записи видео”** до появления звуковых сигналов и мигающего синего индикатора состояния на верхней панели пульта



Запускаем полетное приложение и входим в свой аккаунт





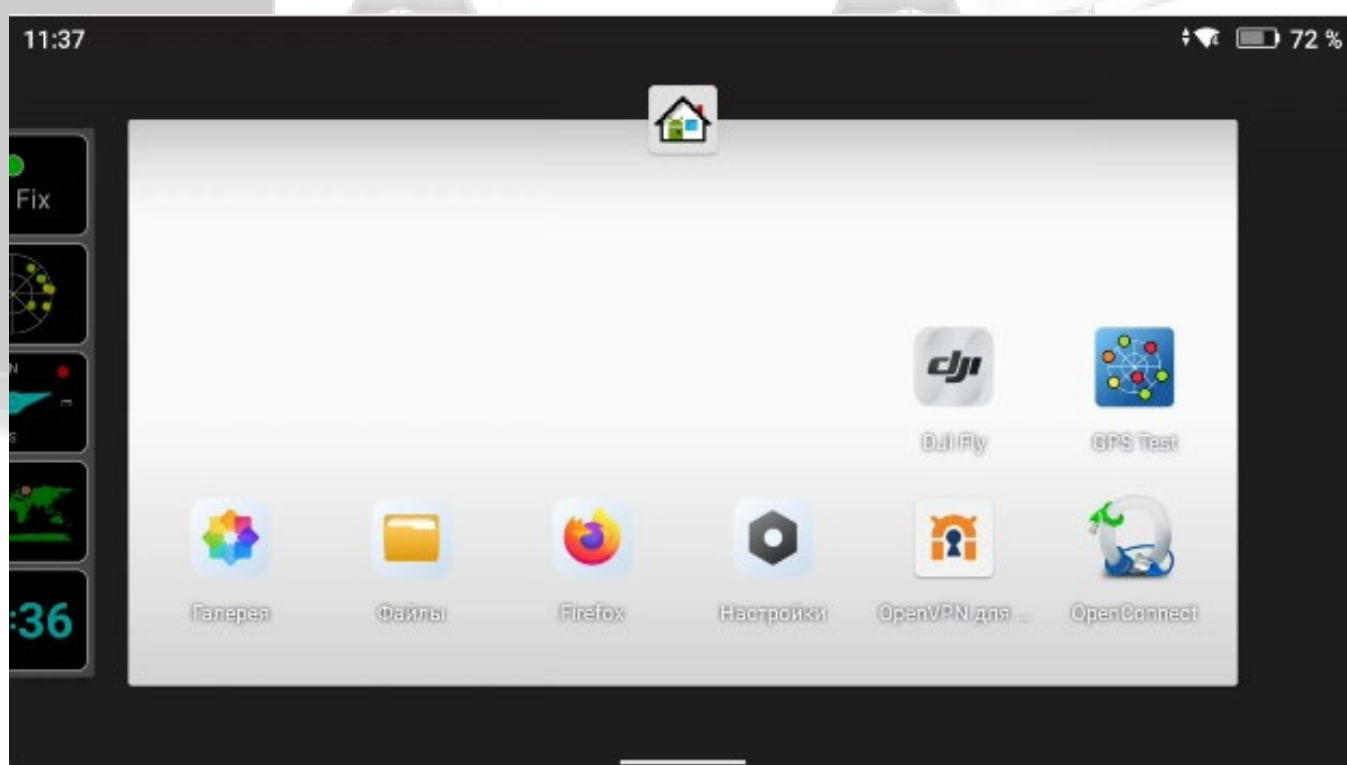
Все готово, после поиска спутников можно взлетать.

- На 1001 прошивке выполняем взлет без спутников.
- Все команды, используемые в 1001 прошивке дрона работают в штатном режиме.

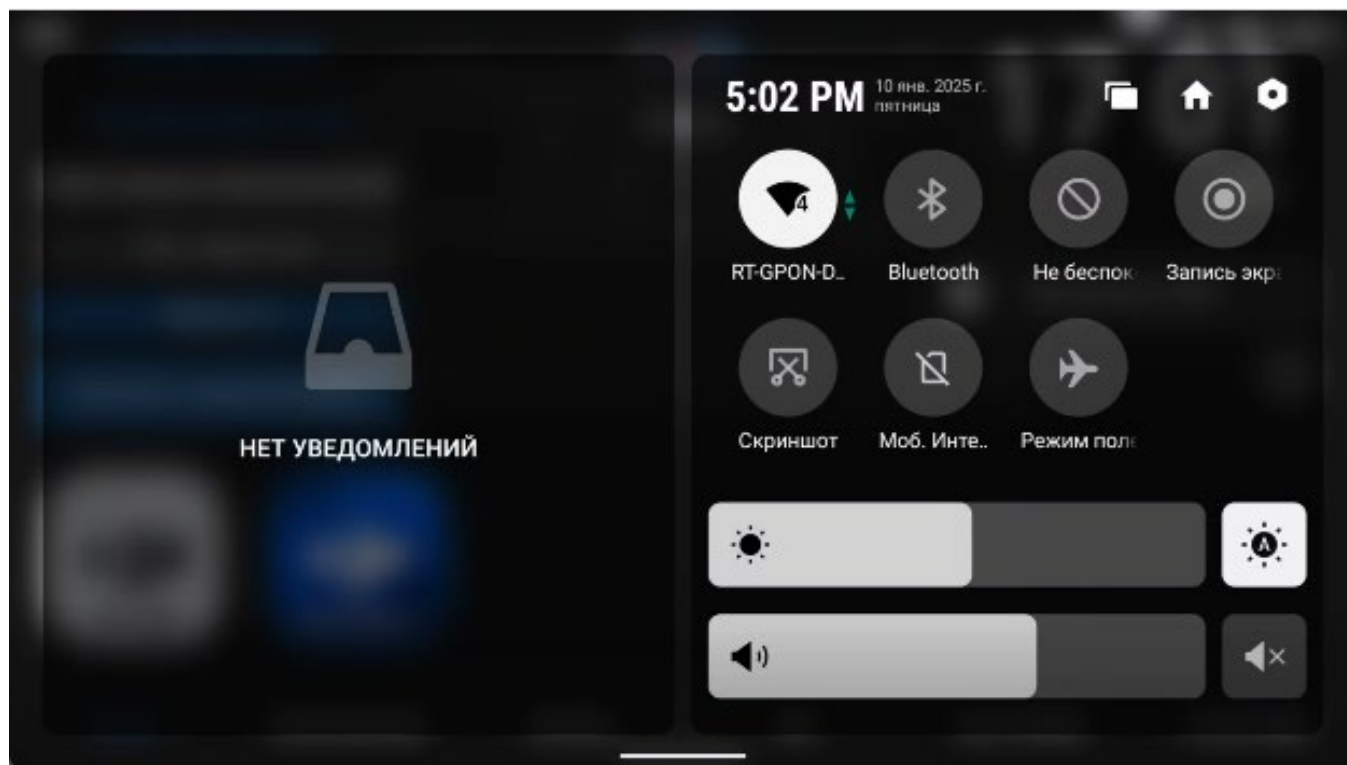
Для того чтобы свернуть полетное, либо другое приложение, дважды нажимаем кнопку **“назад”** на пульте или делаем **движение вверх по экрану от нижнего края**.



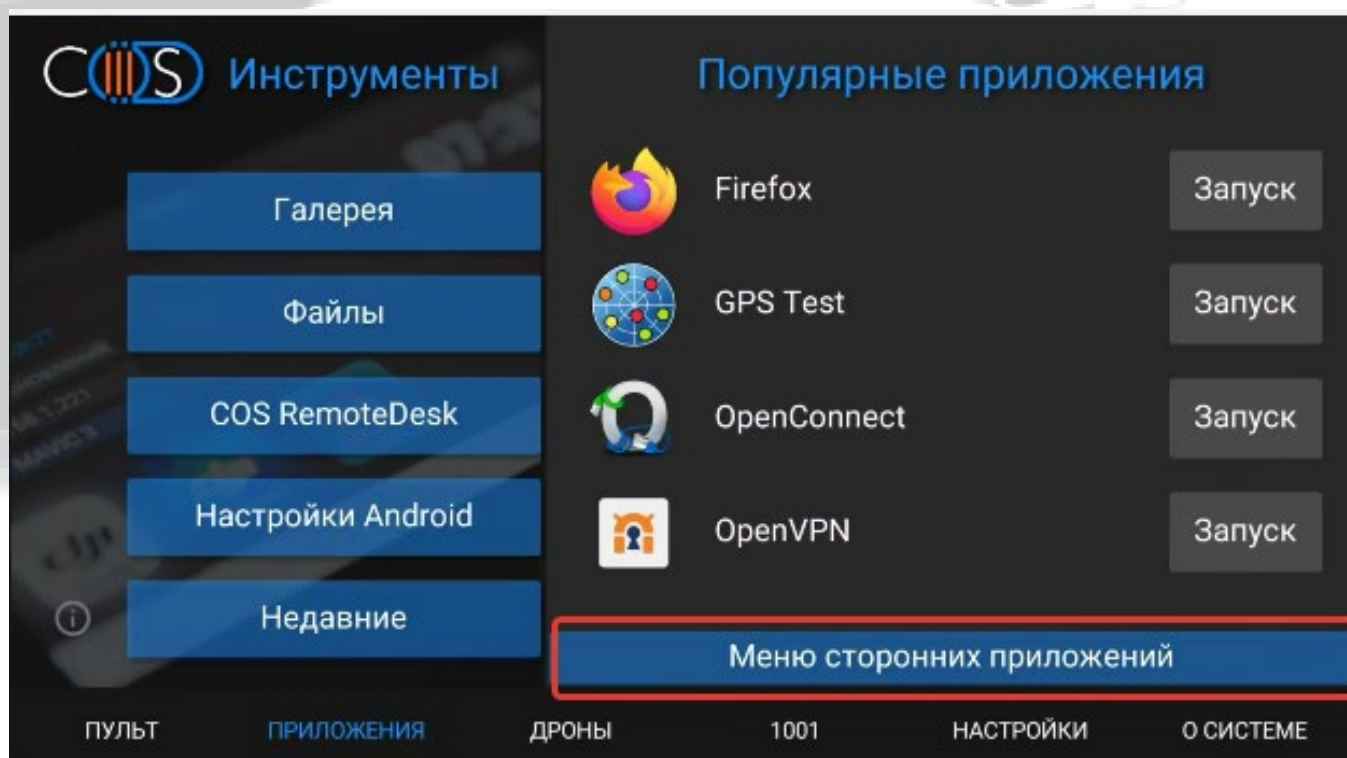
Вернуться в перечень всех запущенных в настоящее время программ поможет меню недавних приложений, которое можно открыть сочетанием кнопок: **“Назад + 5D влево”**.



Для быстрого доступа к системным настройкам и управлению функциями пульта, предусмотрена **«системная шторка уведомлений»**. Её можно вызвать двумя способами: либо комбинацией кнопок **“Назад + 5D вниз”**, либо простым движением вниз по экрану от верхнего края.

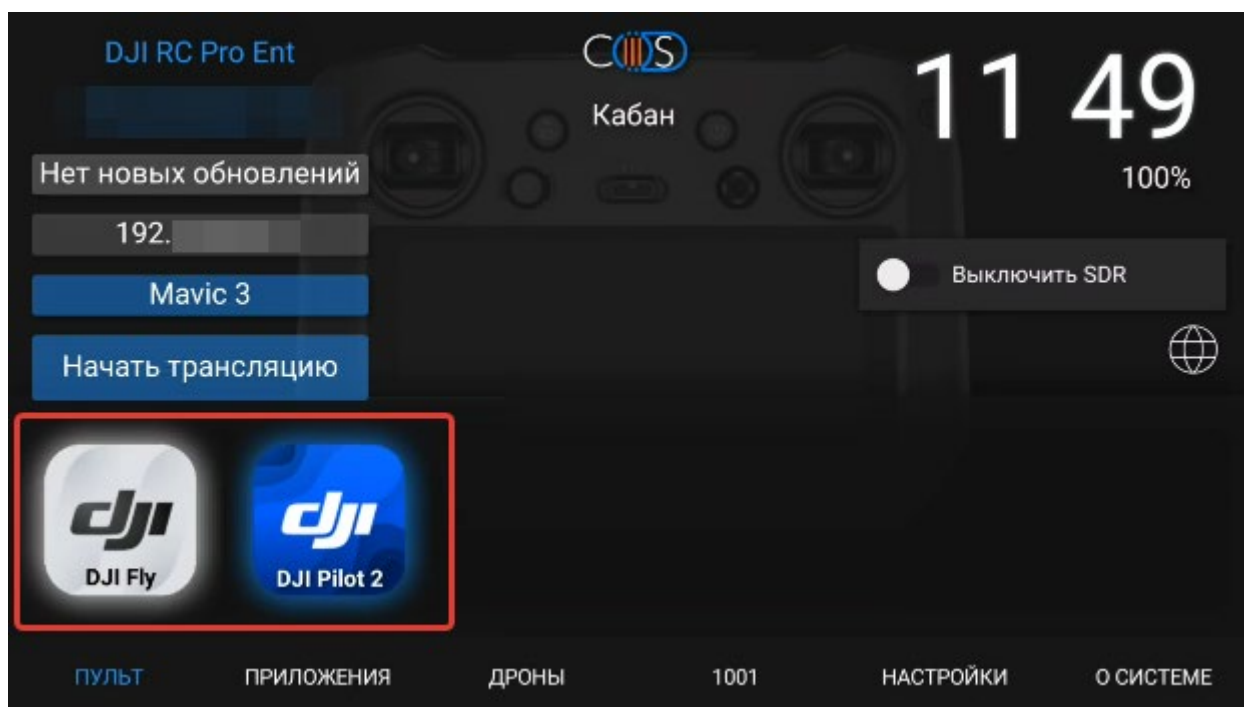


Чтобы перейти в меню сторонних приложений, необходимо нажать специально выделенную кнопку на пульте, обозначенную как **“Меню сторонних приложений”**.



Запуск полетных приложений

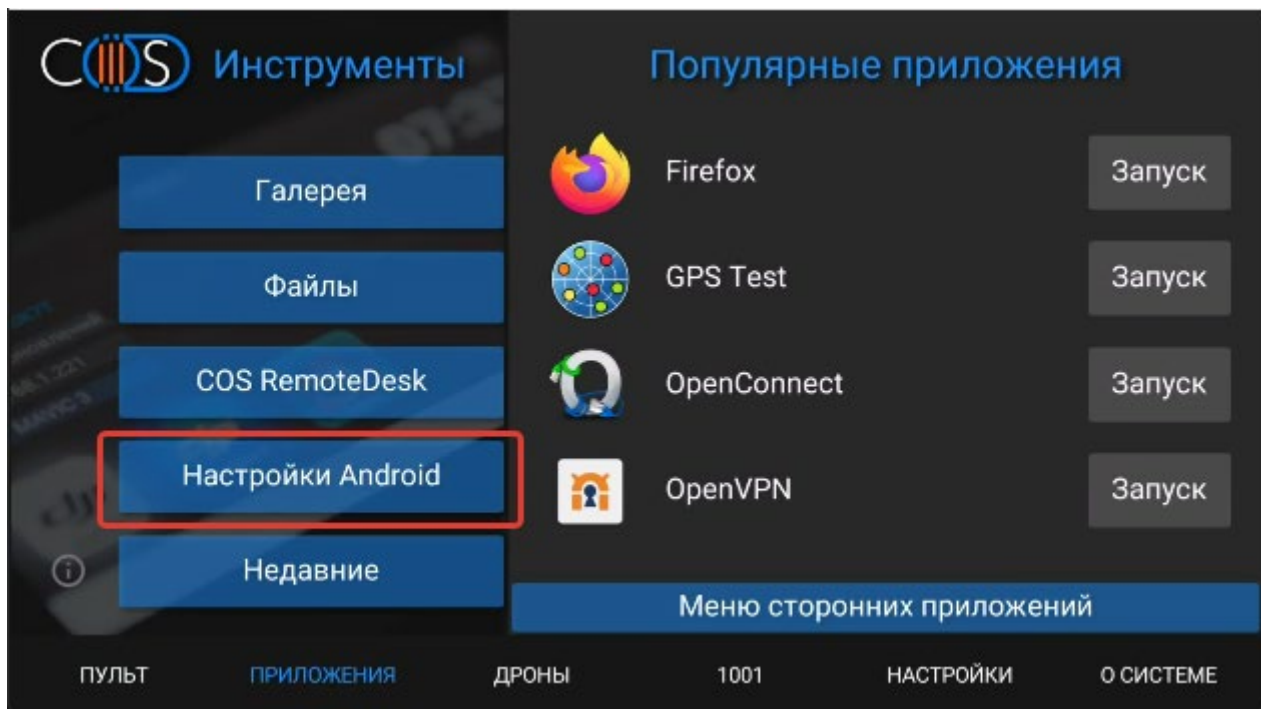
Чтобы запустить полетные приложения на пульте необходимо на главном экране COS выбрать полетное приложение.



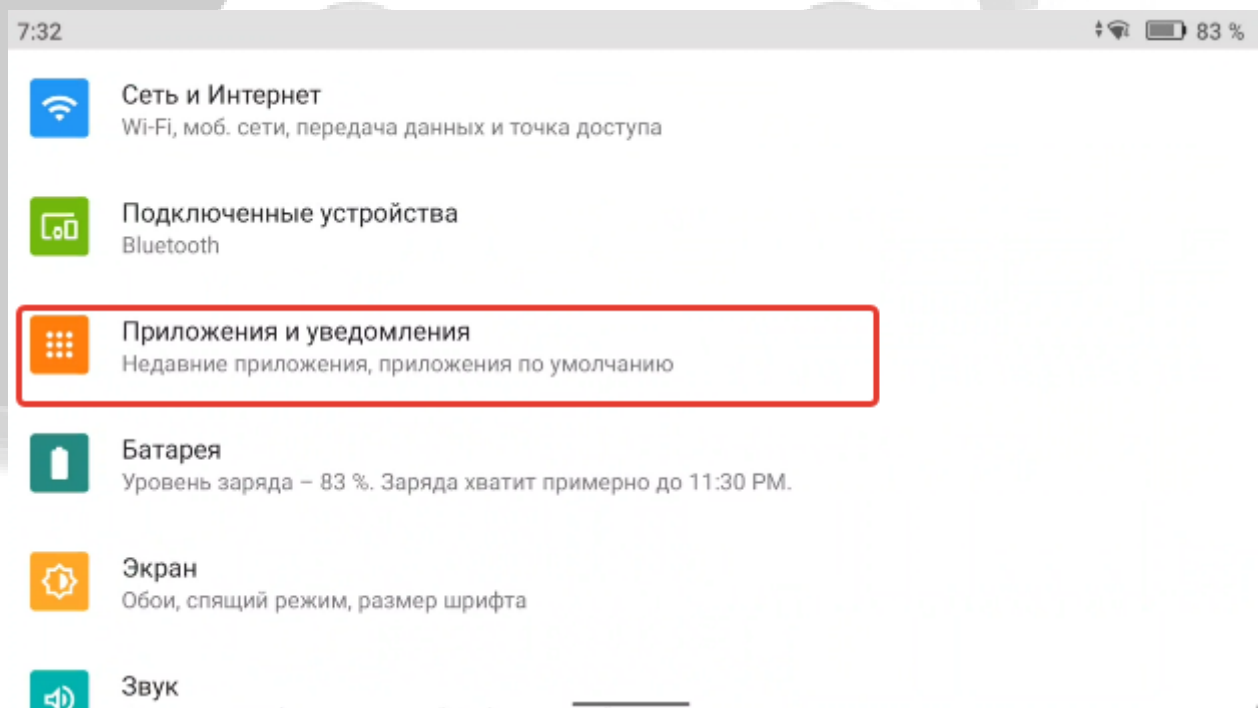
В зависимости от модели дрона, на которую пульт переключен, будут отображаться только совместимые с ним полетные приложения.

Для модели DJI RC Pro Enterprise v2 необходимо произвести **ручную остановку приложения**, чтобы оно распознало дрон (Как определить ревизию пульта можно посмотреть [здесь](#)).

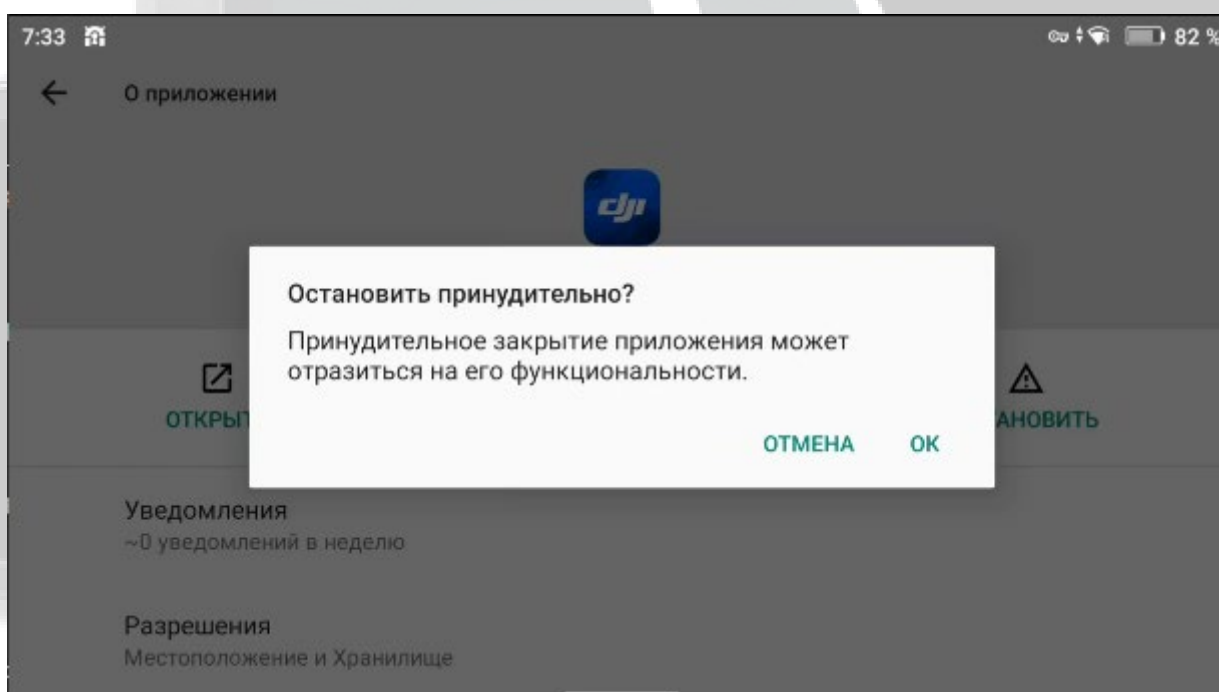
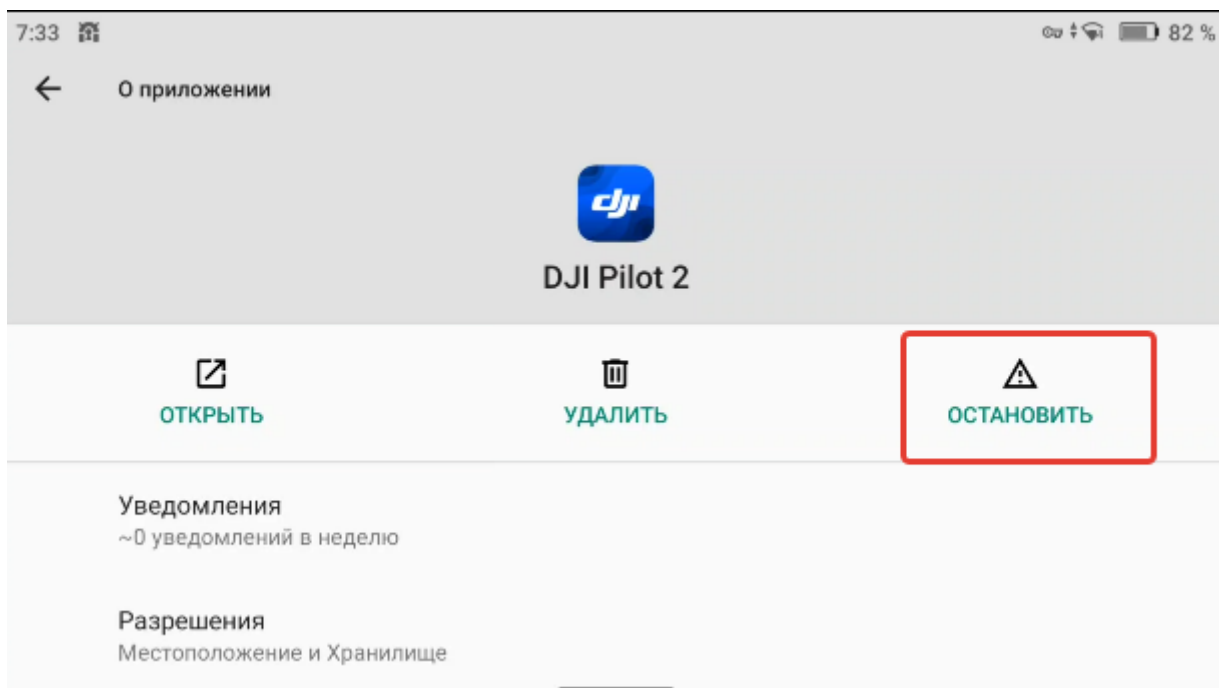
Заходим в меню «Приложения», раздел «Настройки Android»



Переходим в пункт «Приложения и уведомления»

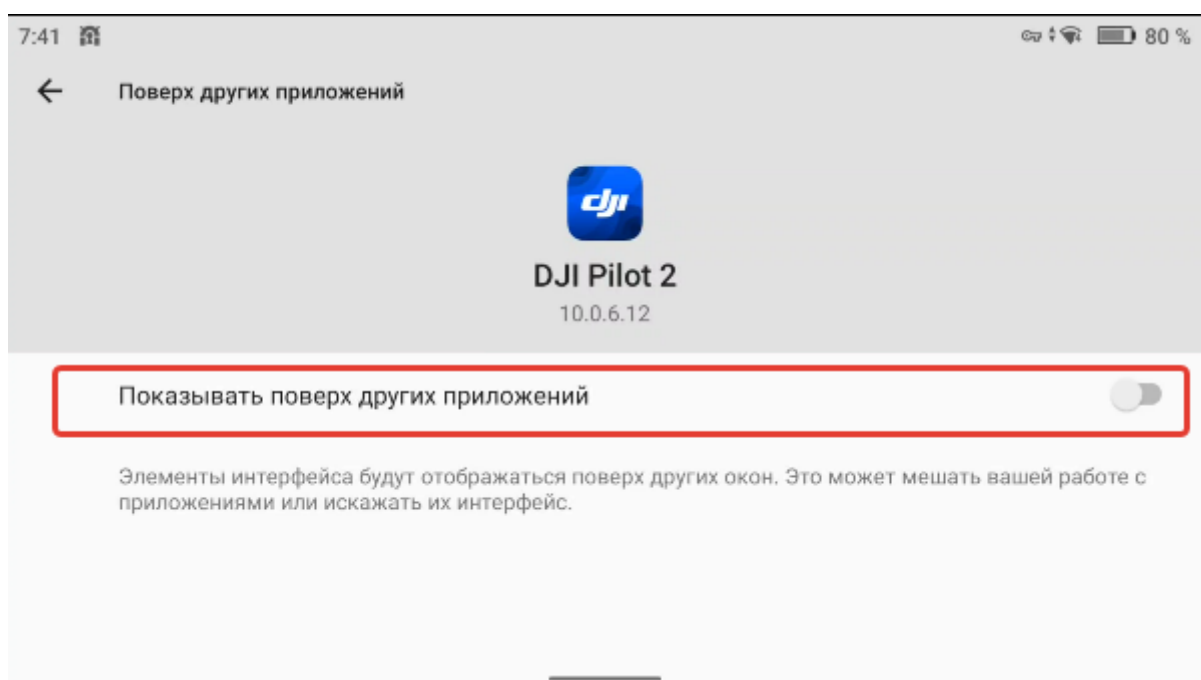
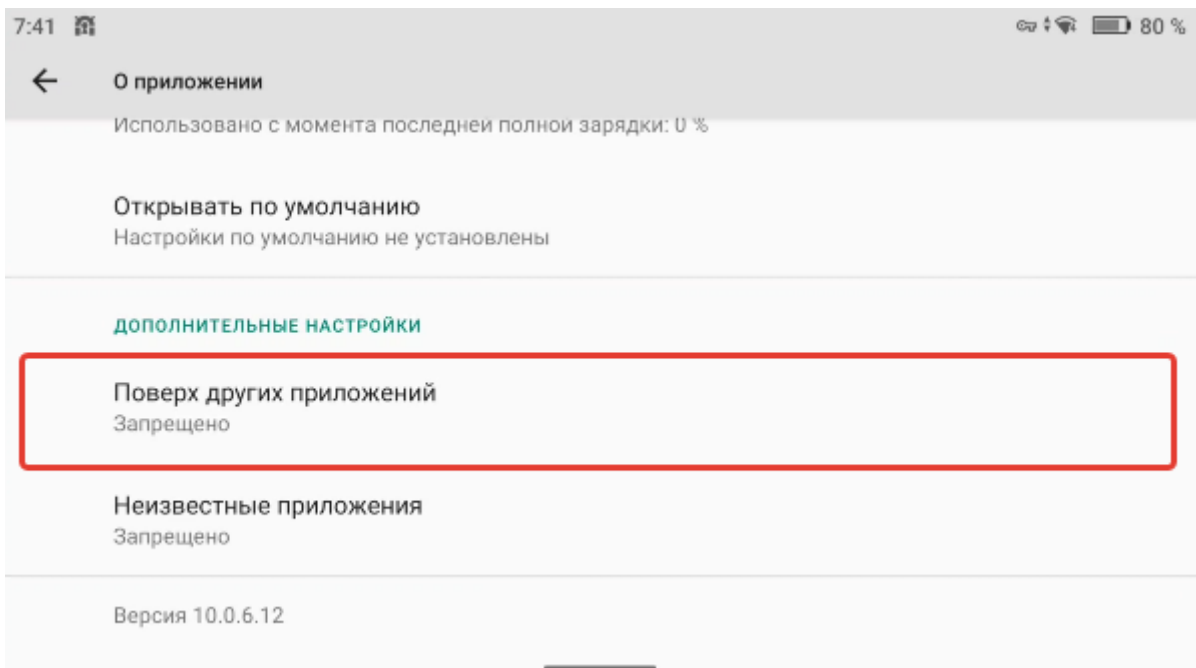


И останавливаем другие запущенные приложения полностью



Чтобы полетное приложение не работало фоново отзываем разрешение **“Показывать поверх других приложений”**

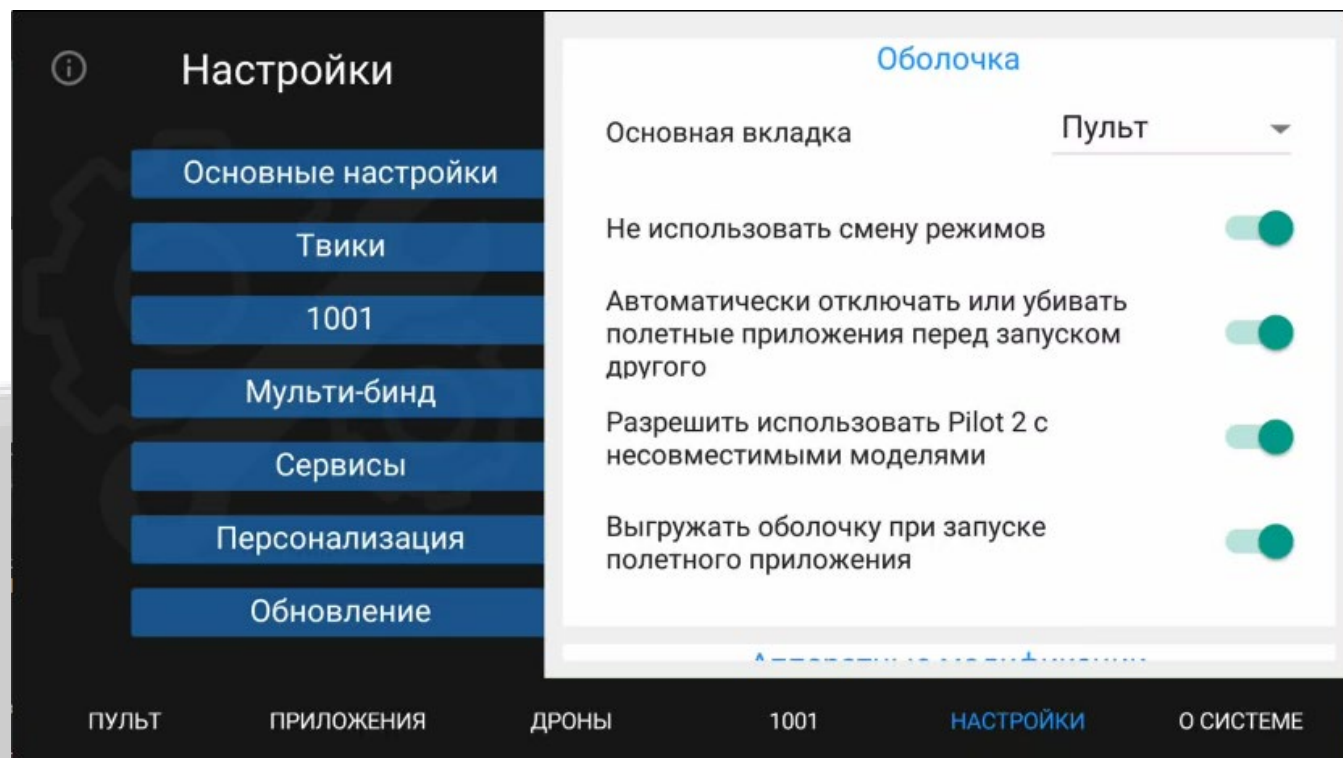
В настройках приложения находим раздел **«Поверх других приложений»**, убираем бегунок **«Показывать поверх других приложений»**



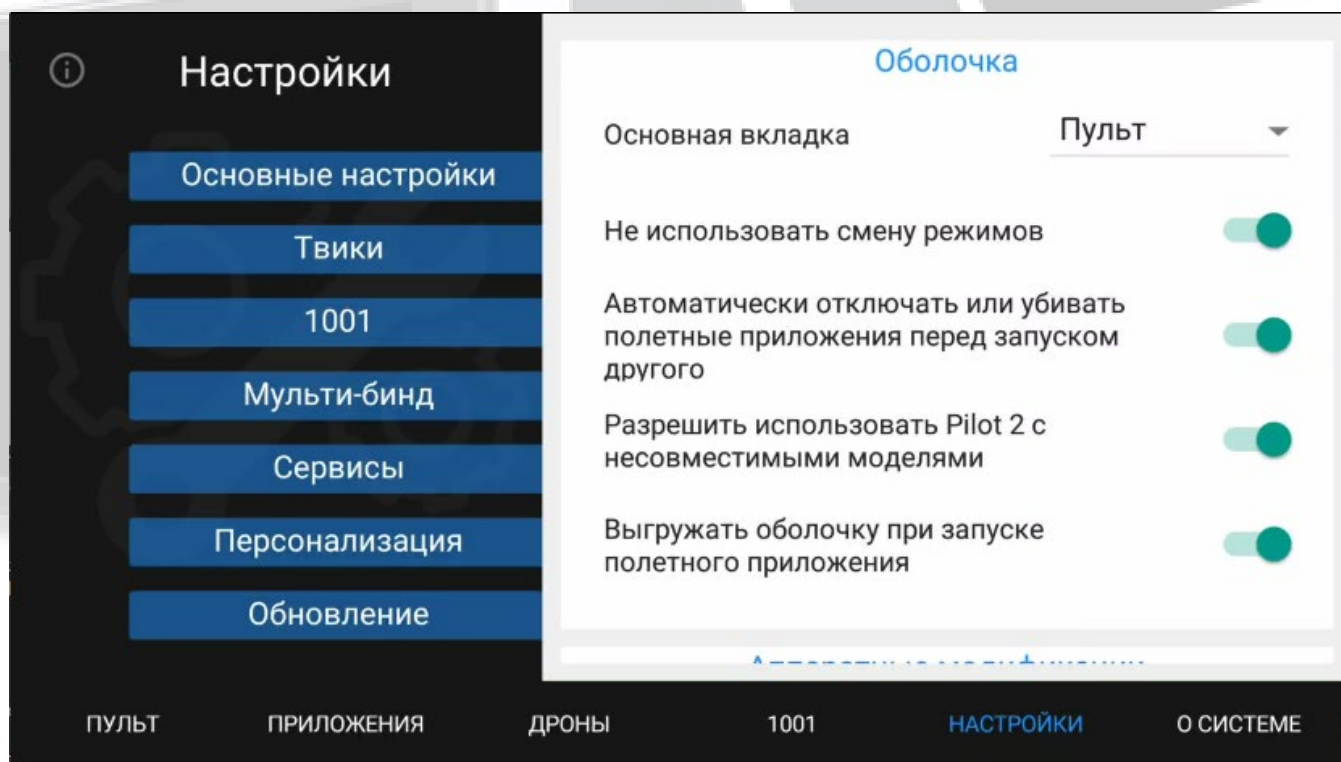
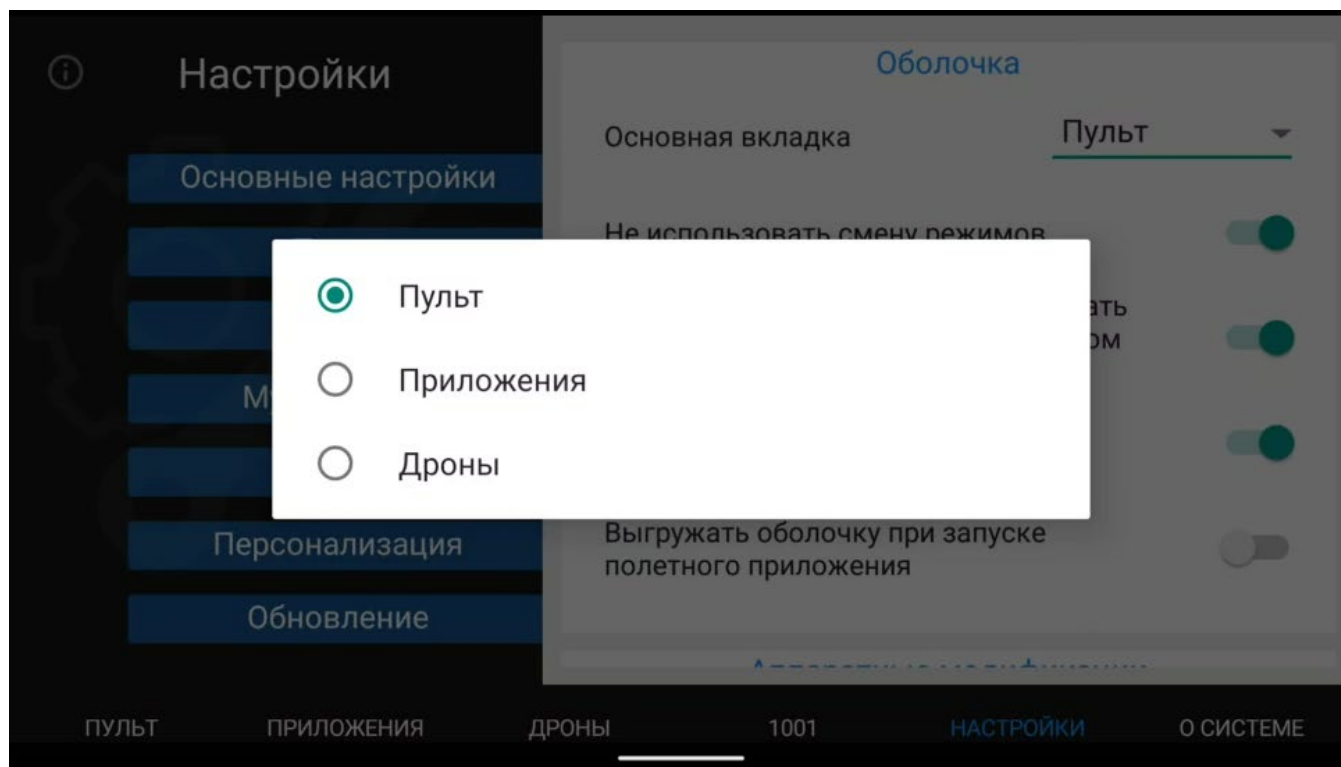
Настройки COS

В данном разделе расположены настройки системы, твиков связи и персонализации

- ▶ Основные Настройки
- ▶ Твики
- ▶ Bind +
- ▶ Сервисы
- ▶ Персонализация



В **Основных настройках** можно выбрать первоначальный экран при загрузке системы, для это откройте подменю “Основная вкладка” и выберите требуемый экран



Вкладка “Основные настройки—> Оболочка” содержит:

▶ **Не использовать смену режимов** – при выключенной настройке смена режимов (потребительский / промышленный) осуществляется вручную, а список поддерживаемых дронов отображается только для текущего режима.

▶ **Автоматически отключать полетные приложения** – настройка позволяет при запуске полетного приложения устранить конфликты подключения к дрону (например, при запуске FLY закрывает Pilot и т.п.).

▶ **Разрешить использование Pilot 2** – разрешить использование Pilot 2 с дронами потребительской серии (Mavic 3, Air 2S и др) (Экспериментальная настройка)

▶ **Выгружать оболочку при запуске полетного приложения** – настройка позволяет закрывать оболочку COS при запуске полетного приложения (улучшает быстродействие. Некоторые системные службы (например Твики) не будут функционировать).

Вкладка “Основные настройки—> Аппаратные модификации” содержит:

▶ **Режим выносной антенны/усилителя** – при активации данного параметра на антенну / усилитель выдается оптимальная пониженная мощность для работы (не FCC). При этом сохраняется смена частот с 2.4 на 5.8 (только для RC Pro, RC Pro Enterprise, RC Plus).

Вкладка “Твики” отвечает за включение и отключение [FCC](#) и GPS. В зависимости от задачи выбираем нужный режим. Опытные пользователи могут выбрать свой регион дрона. (Про выбор дронов для работы можно почитать [здесь](#))

Дроны в разных странах автоматически выбирают разрешенный законодательством режим работы (частота, мощность). В России разрешены только слабые стандарты излучения на частоте 2.4ГГц и эта частота достаточно «перегружена».

С помощью COS можно заставить Дрон работать на максимальной мощности и на частоте 5.8 (5.1-5.2) ГГц (которая в России более свободная, но в стоке недоступна). Полную мощность называют FCC (стандарт мощности сертифицирован в Америке), низкая мощность как в России и Европе - CE.

Для дронов используется в связке с пультом на COS откроет для вас эти возможности.

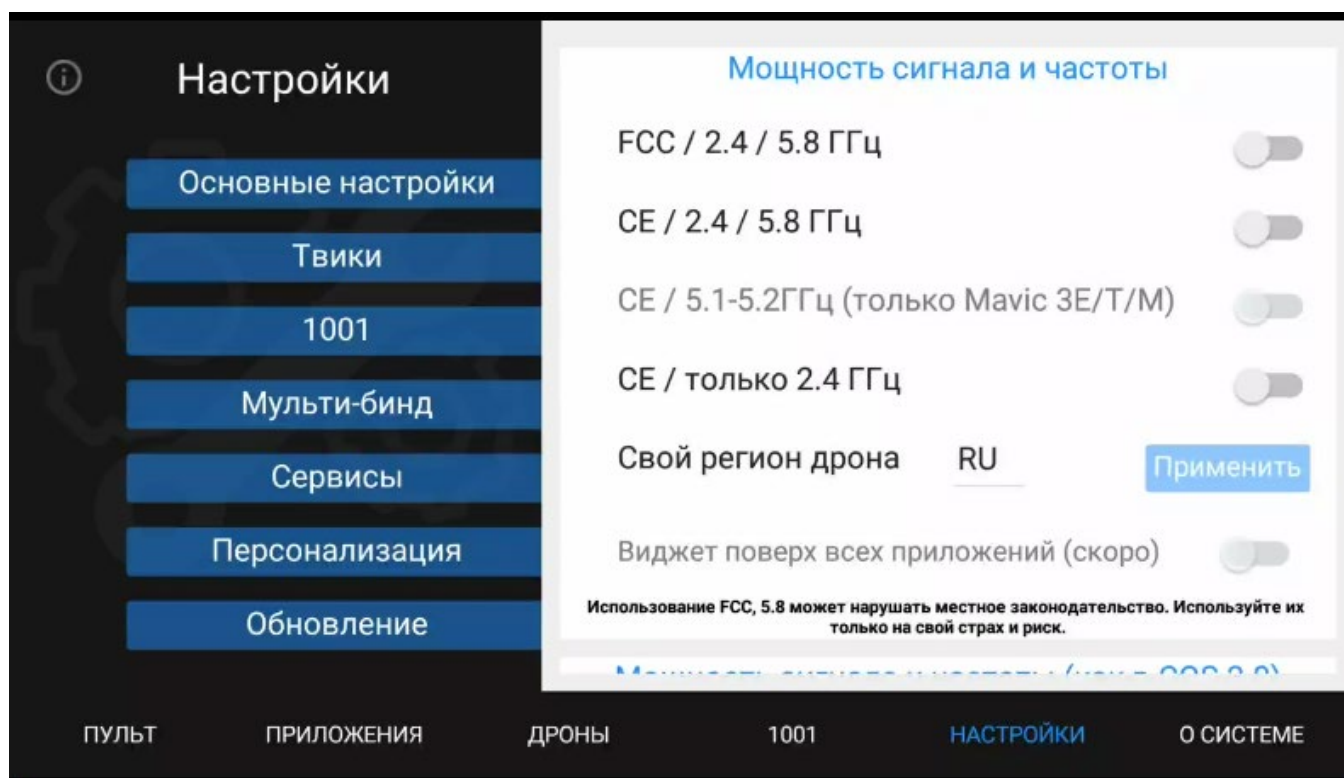
FCC/5,8/2,4ГГц - при активации данного твика активируется передатчик с повышенной мощностью + доступна для выбора частота 5,8

CE/5,8/2,4ГГц - при активации данного твика передатчик работает с пониженной мощностью + доступна для выбора частота 5,8

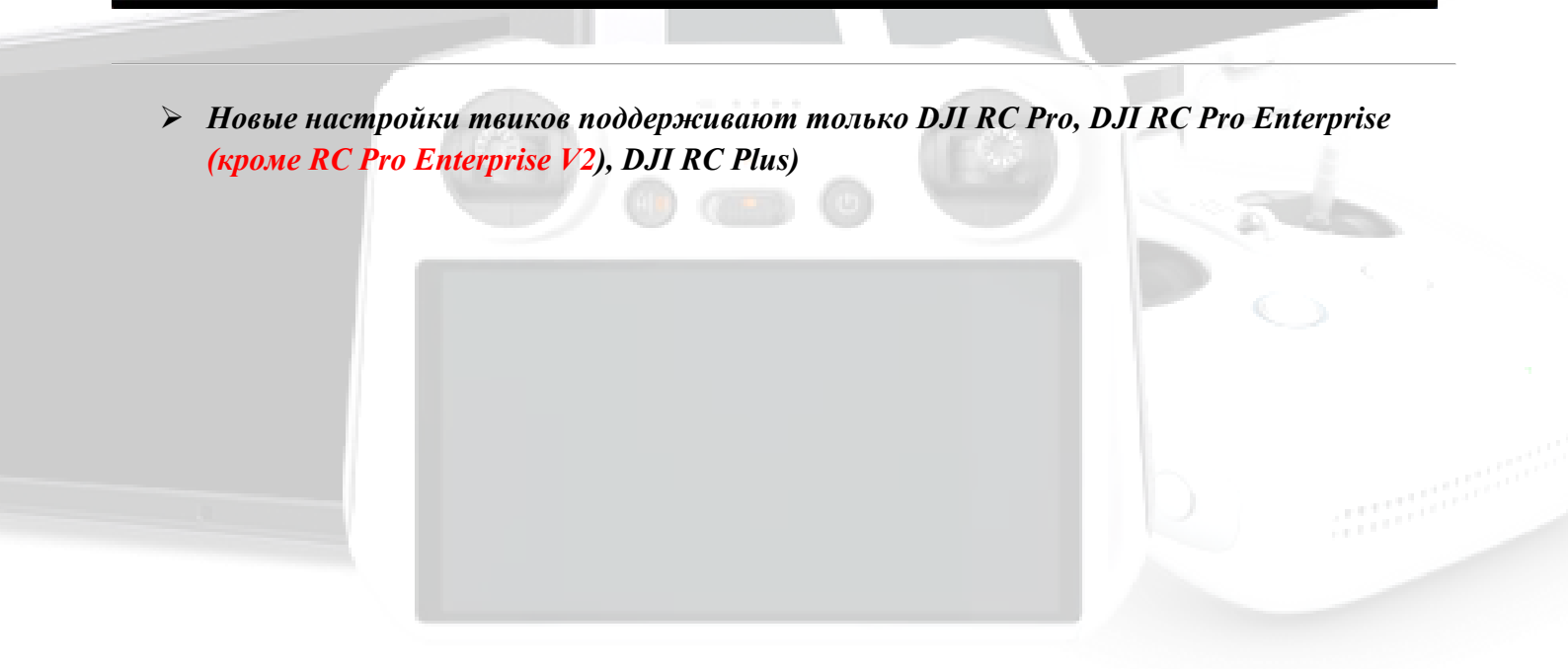
CE/5.1-5.2ГГц (только Mavic 3E/T/M) - для активации на M3E/T/M частот 5.1 должна стоять как минимум 09.xx прошивка. В режиме работы с M3E/T доступен твик 5.1-5.2 (пока кроме прошивки 1001)

CE/только 2.4ГГц - пониженная мощность передатчика с частотой 2,4

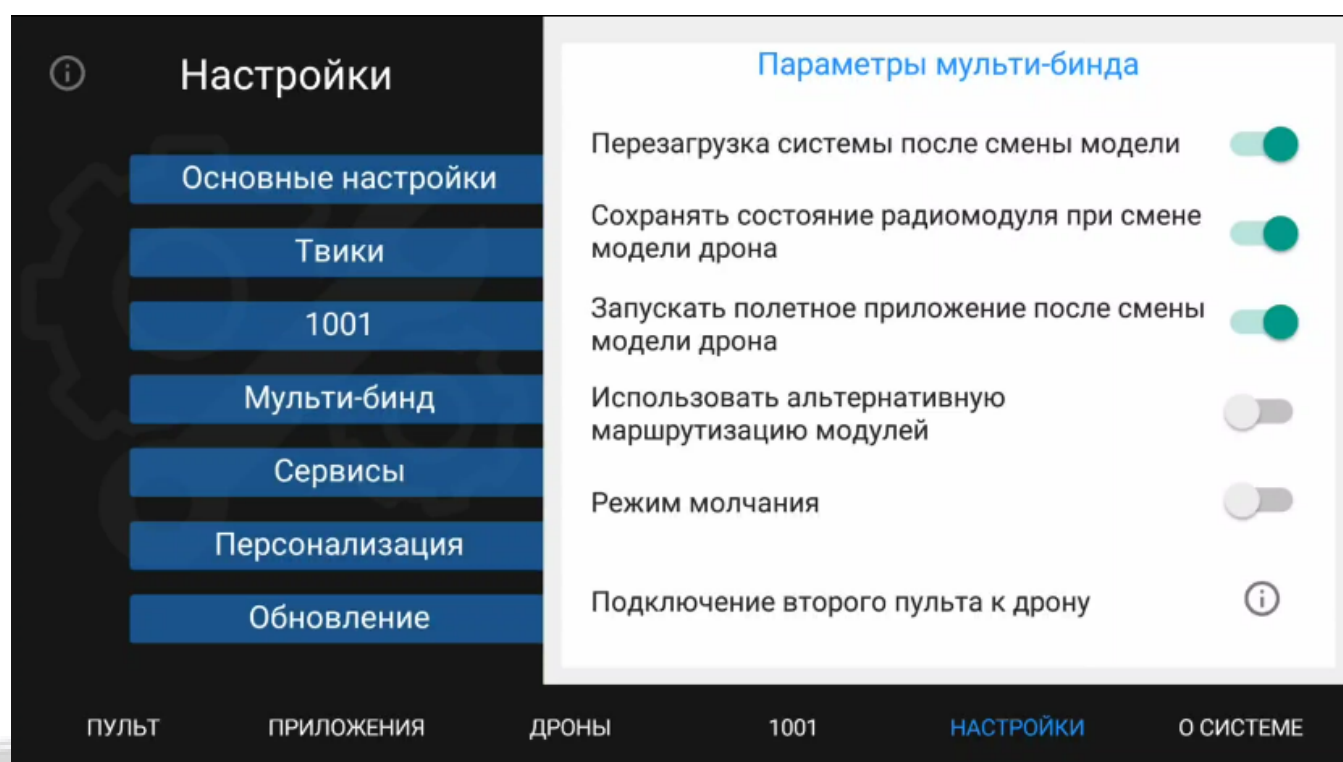
Более подробно чем отличается режим FCC от CE можно ознакомиться [по ссылке](#).



- *Новые настройки твиков поддерживают только DJI RC Pro, DJI RC Pro Enterprise (кроме RC Pro Enterprise V2), DJI RC Plus)*



“Bind +” – в данном разделе доступны настройки для работы в режиме смены модели дрона.



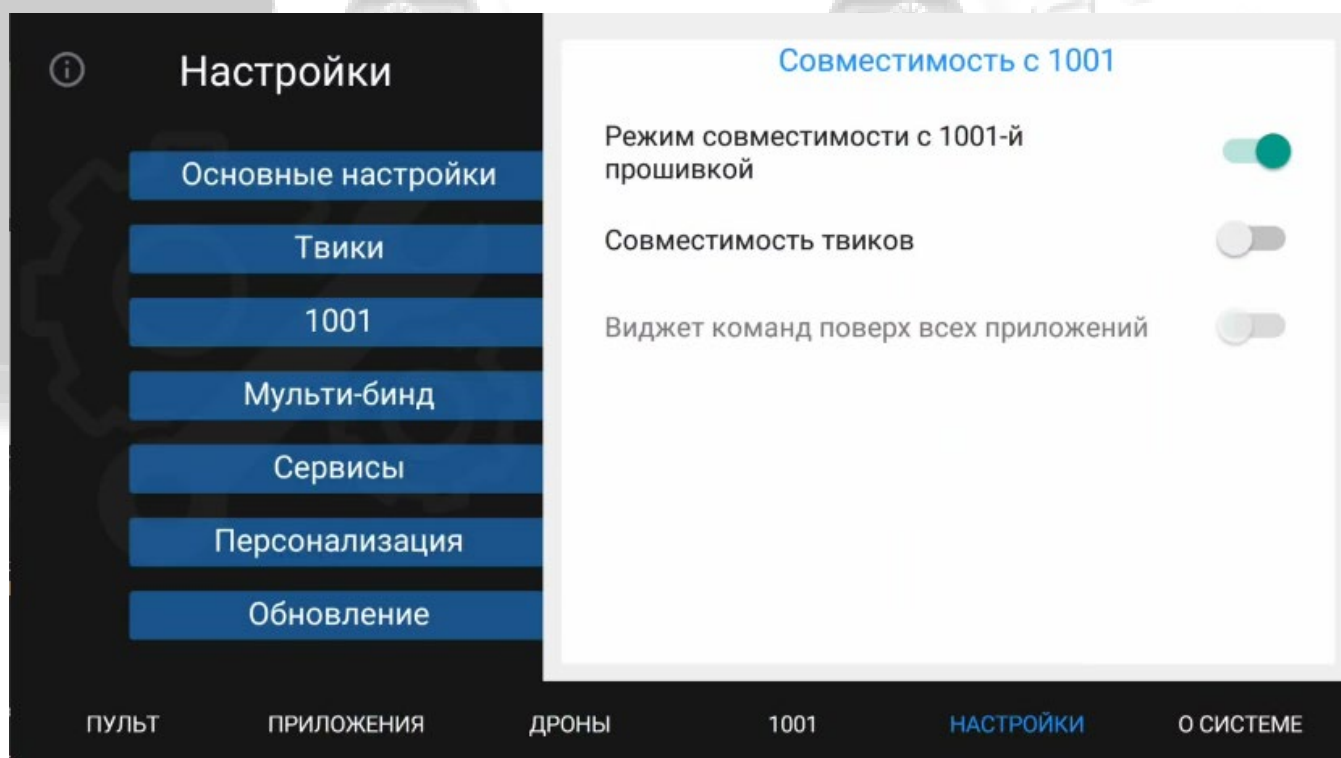
Описание настроек:

- ▶ При включении параметра **“Перезагрузка системы после смены модели”** включает показ баннера для напоминания о перезагрузке пульта после [смены модели дрона](#) для работы (*актуально для пультов 2 ревизии*)
- ▶ **“Сохранять состояние радиомодуля при смене модели дрона”** – сохраняет текущий подключенный дрон при смене модели, после возврата к предыдущему дрону не требуется делать новый бинд (**не путать с функцией Bind +**)
- ▶ **“Запускать полетное приложение после смены модели дрона”** – автоматически запускает “Fly” либо “Pilot” в зависимости от выбранного дрона
- ▶ **“Использовать альтернативную маршрутизацию модулей”** – настройка для RTK и GNSS (в тех случаях, когда RTK не функционирует и не отображает координаты базы)
- ▶ **“Режим молчания”** – активирует показ кнопки на главном экране, которая позволяет мгновенно выключить радиомодуль

Переключение радиомодуля завершено. Выключите и заново включите контроллер

баннер-напоминание

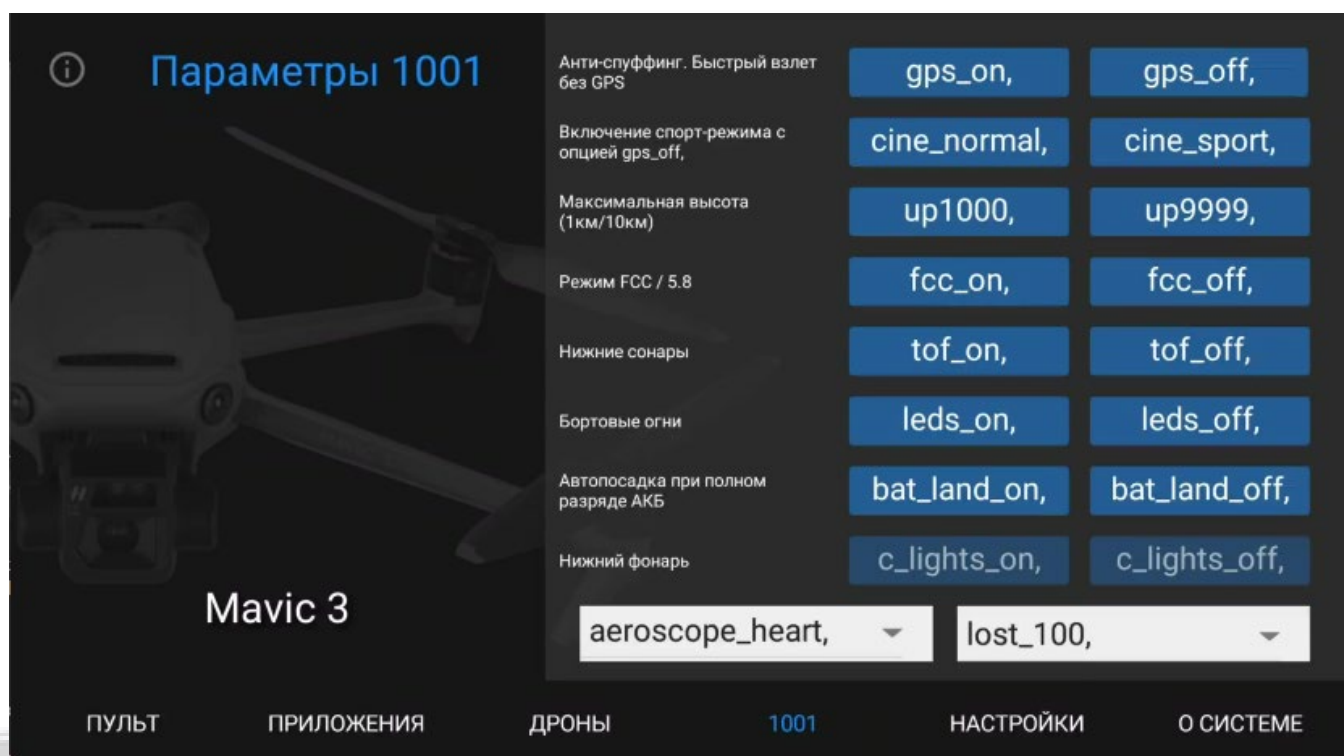
1001— в данном разделе доступны настройки для работы с 1001 прошивкой дрона



Описание настроек:

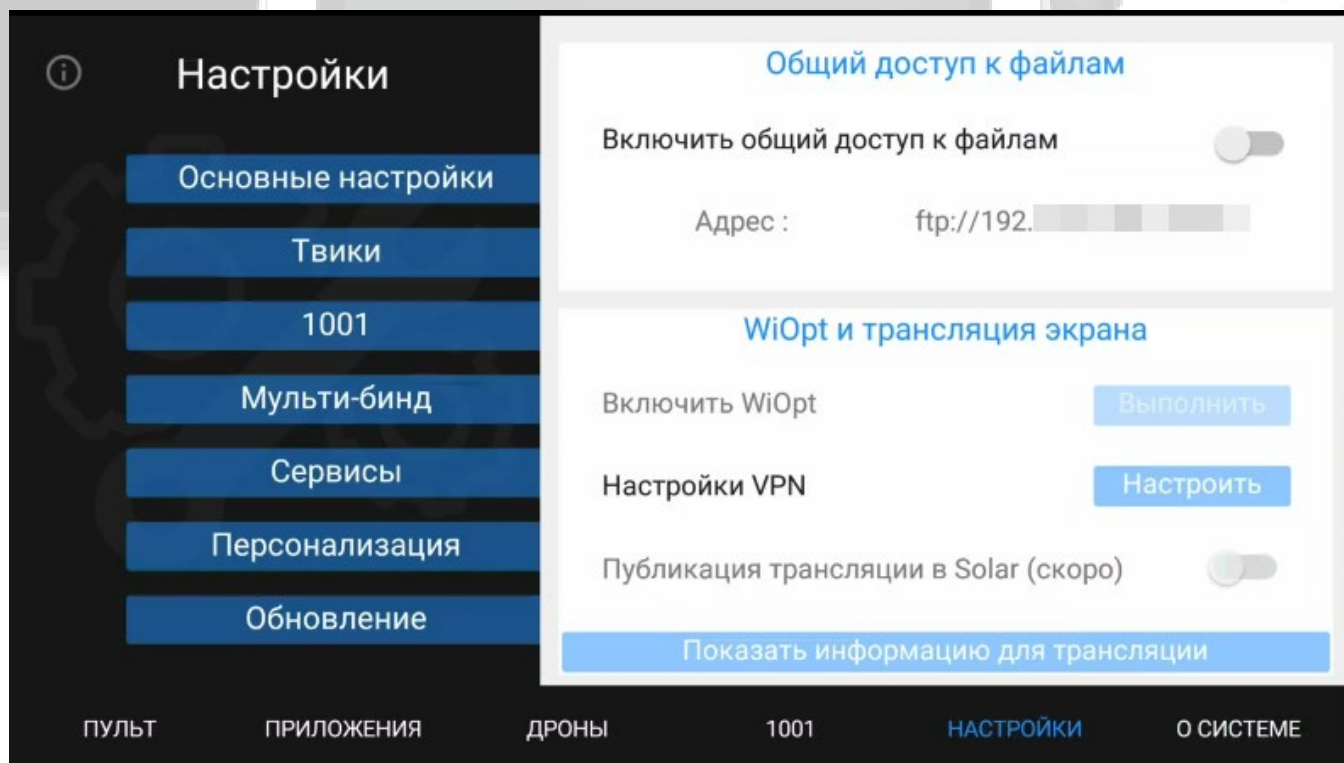
▶ **Режим совместимости** – при включении функции в системе появляется меню с командами 1001 прошивки (DJI RC Pro, DJI RC Pro Enterprise (кроме RC Pro Enterprise V2), DJI RC Plus)

▶ “Совместимость твиков” – полностью отключает штатную систему твиков COS

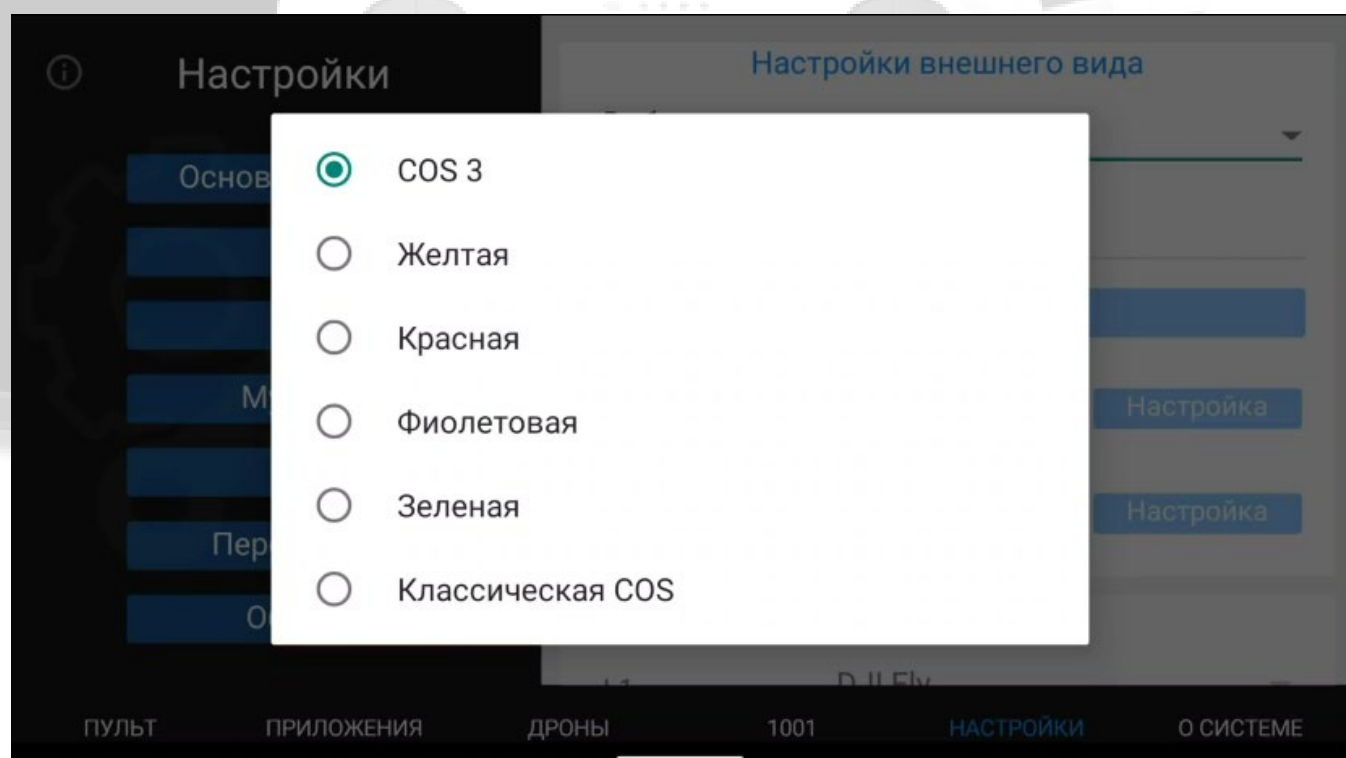
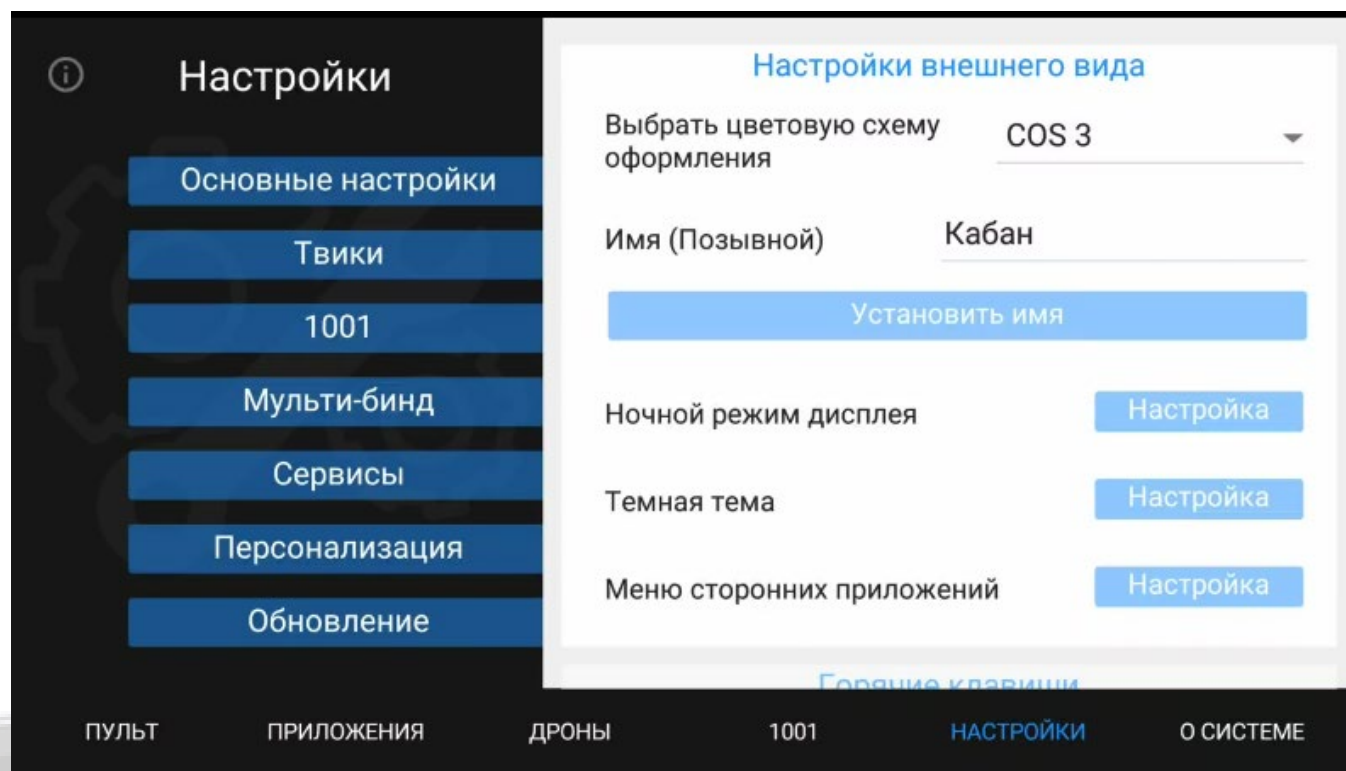


Меню команд 1001 прошивки (команды поддерживают только DJI RC Pro, DJI RC Pro Enterprise (кроме RC Pro Enterprise V2), DJI RC Plus)

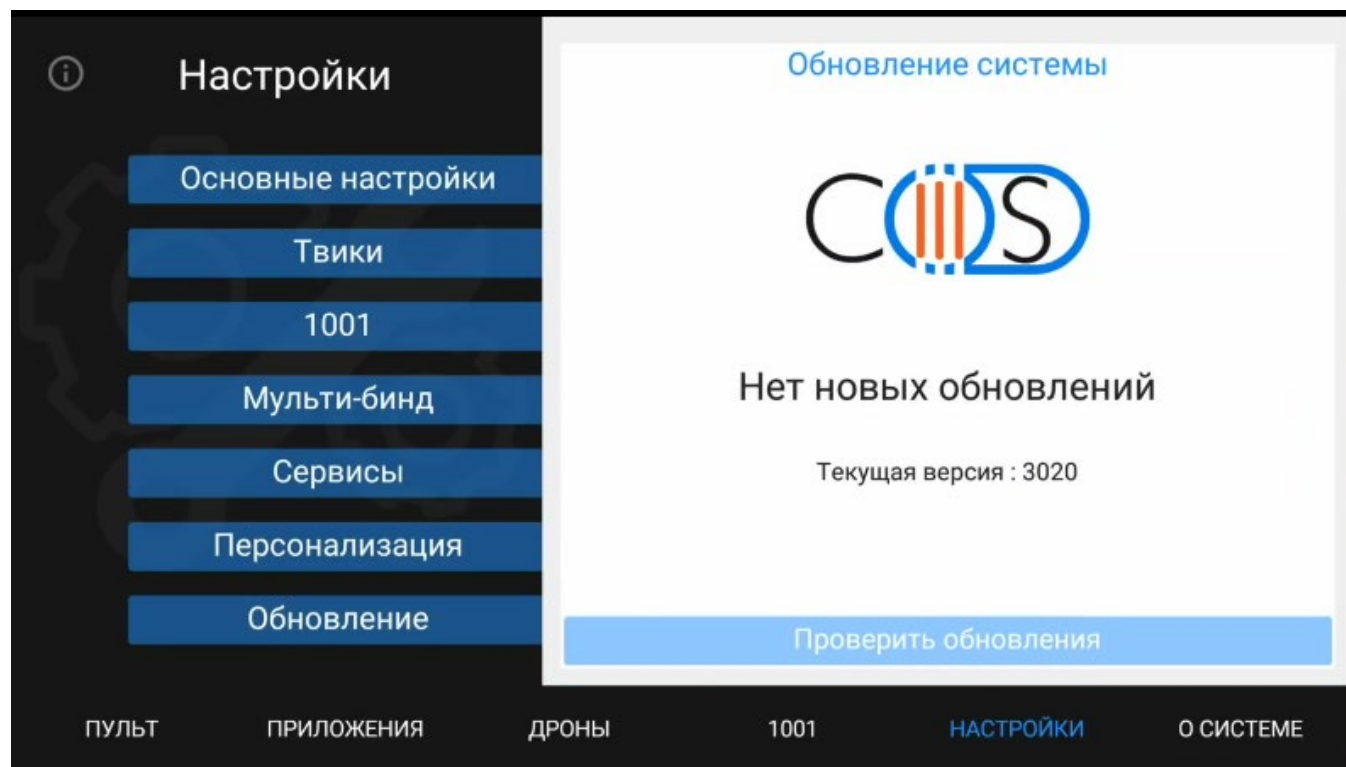
Во вкладке “Сервисы” возможно включить общий доступ к [файлам по FTP](#), а также перейти к настройкам [VPN подключения](#)



Вкладка “**Персонализация**” служит для выбора цветовой темы устройства, а также там есть возможность задать имя пульта для [трансляции](#). Можно настроить ночной режим дисплея и темную тему (снижение напряжения глаз при тусклом свете).



Вкладка “**Обновление**” служит для проверки обновлений



Включение частот 5.1-5.2 на М3Е/М3Т

Данная инструкция актуальна для прошивок COS III 3020 и выше.

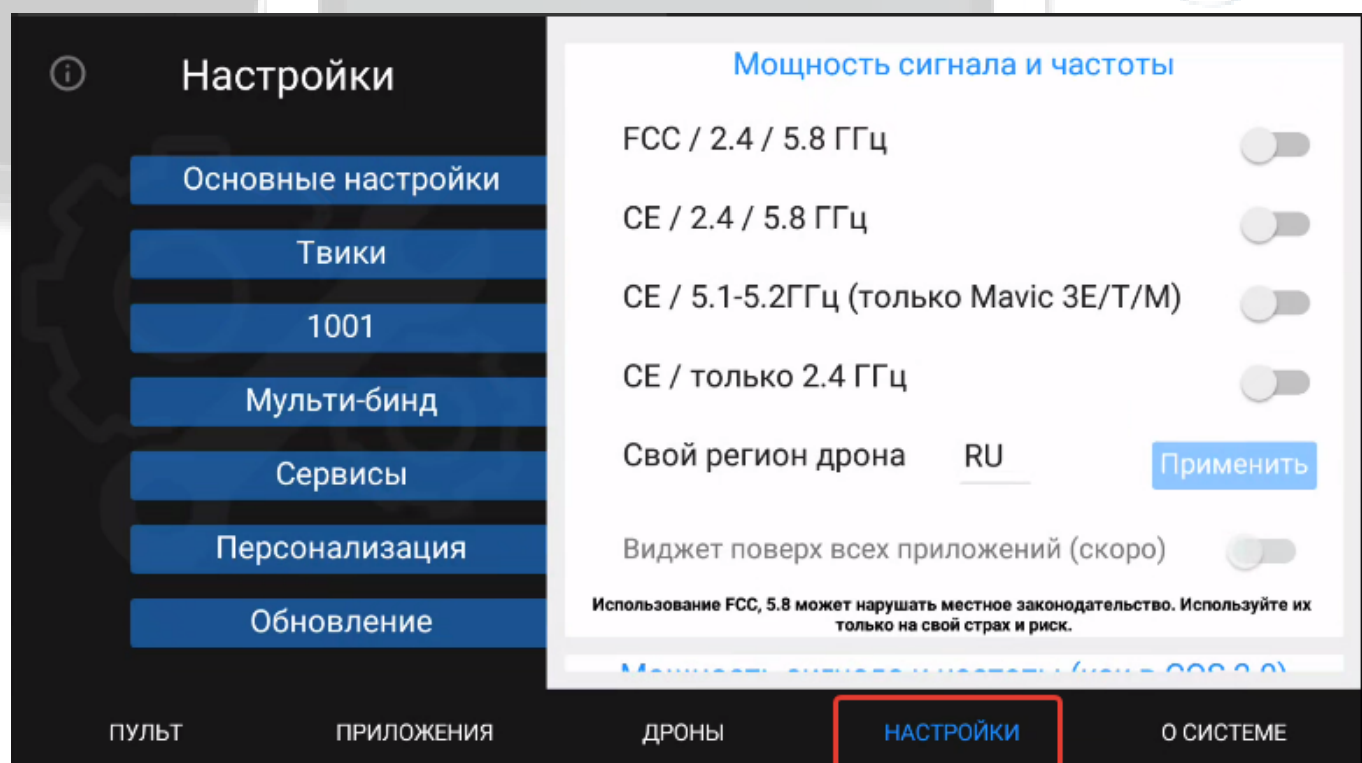
Если вы используете мод прошивки 1001, обратите внимание: полноценная работа твиков COS стала возможна только **начиная с версии 53**. Если у вас установлена прошивка 1001 **ниже версии 53**, твики COS работать не будут, так как необходимая поддержка в моде 1001 появилась только с 53 версии. Поэтому данная инструкция **не актуальна для пользователей более старых версий мода**.

Начиная с версии 53, для обеспечения корректной работы частот 5.1–5.2 ГГц на дронах М3Е/М3Т необходимо предварительно выполнить команду `fcc_default`, чтобы избежать конфликта с твиками COS.

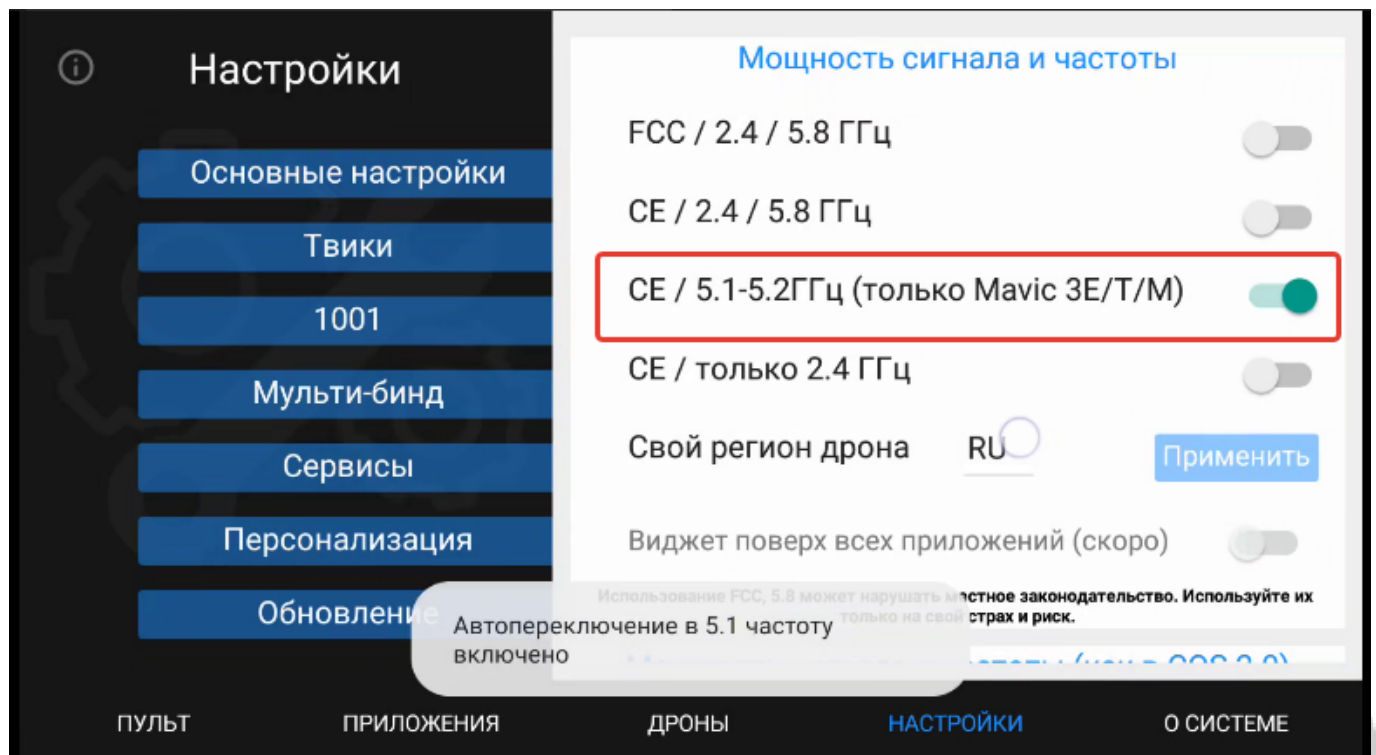
Также обращаем внимание, что инструкция рассчитана и на оригинальные прошивки версий 07.xx–09.xx, где работа твиков осуществляется корректно.

Пошаговая инструкция для включения частот 5.1-5.2 на М3Е/М3Т

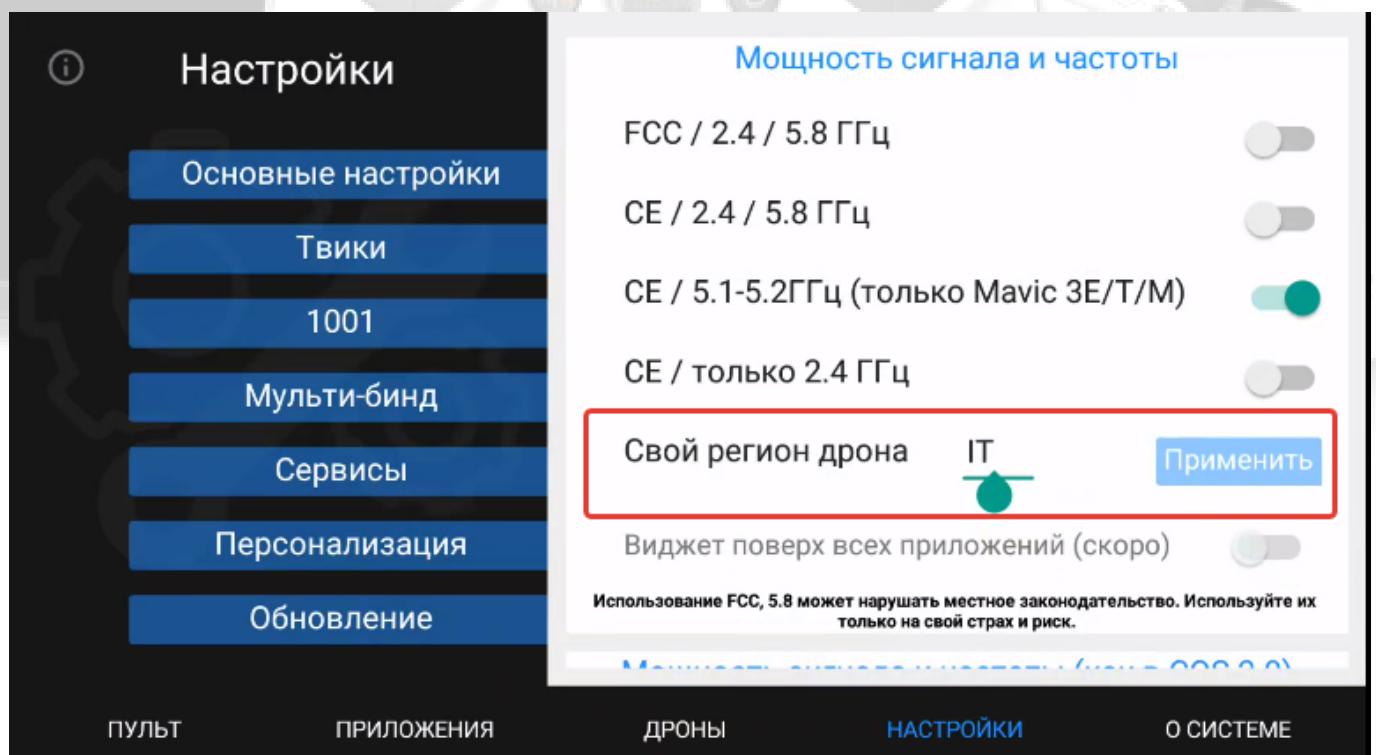
Для того, чтобы включить частоты **5.1-5.2 на М3Е/М3Т**, необходимо для начала подключить дрон к пульту и зайти в меню “Настройки”



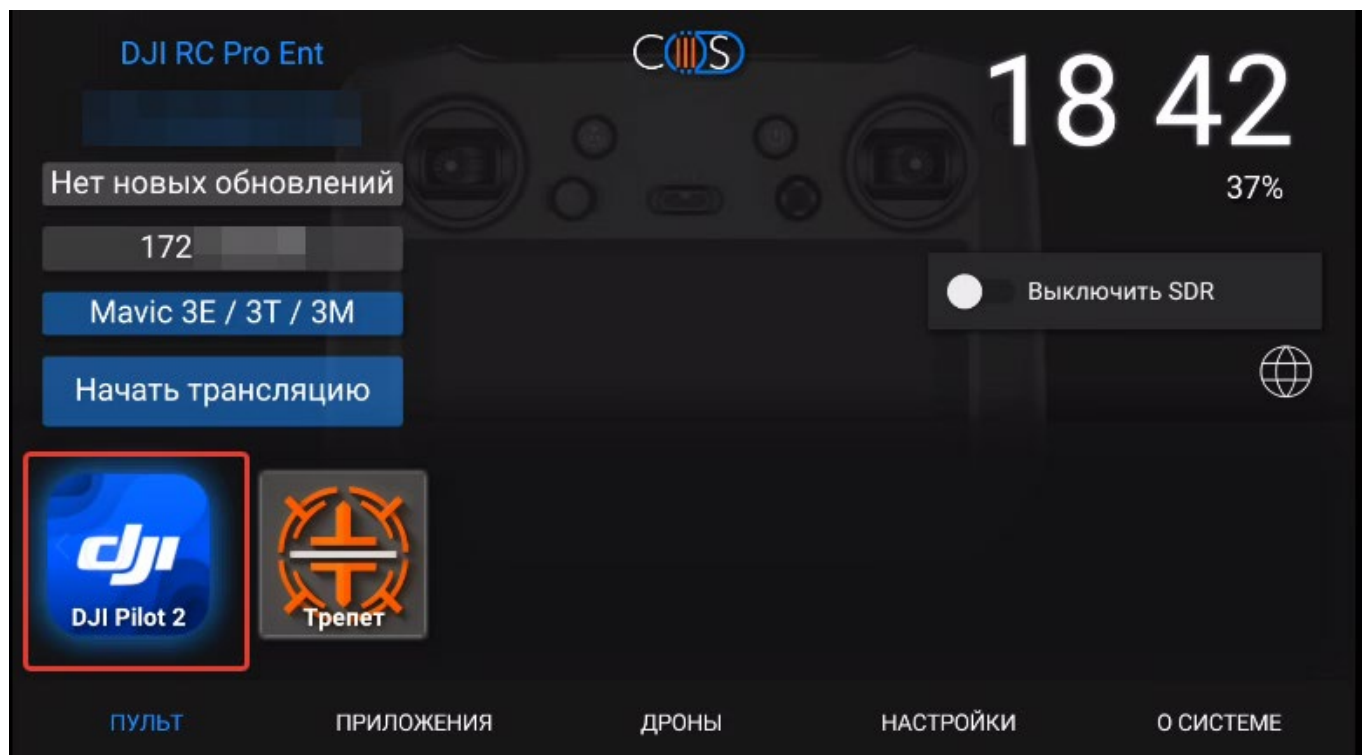
Далее активируем бегунок напротив **CE / 5.1-5.2ГГц** (только для Mavic 3E/T/M)



Вводим **регион дрона – “IT”** и нажимаем кнопку **“Применить”**



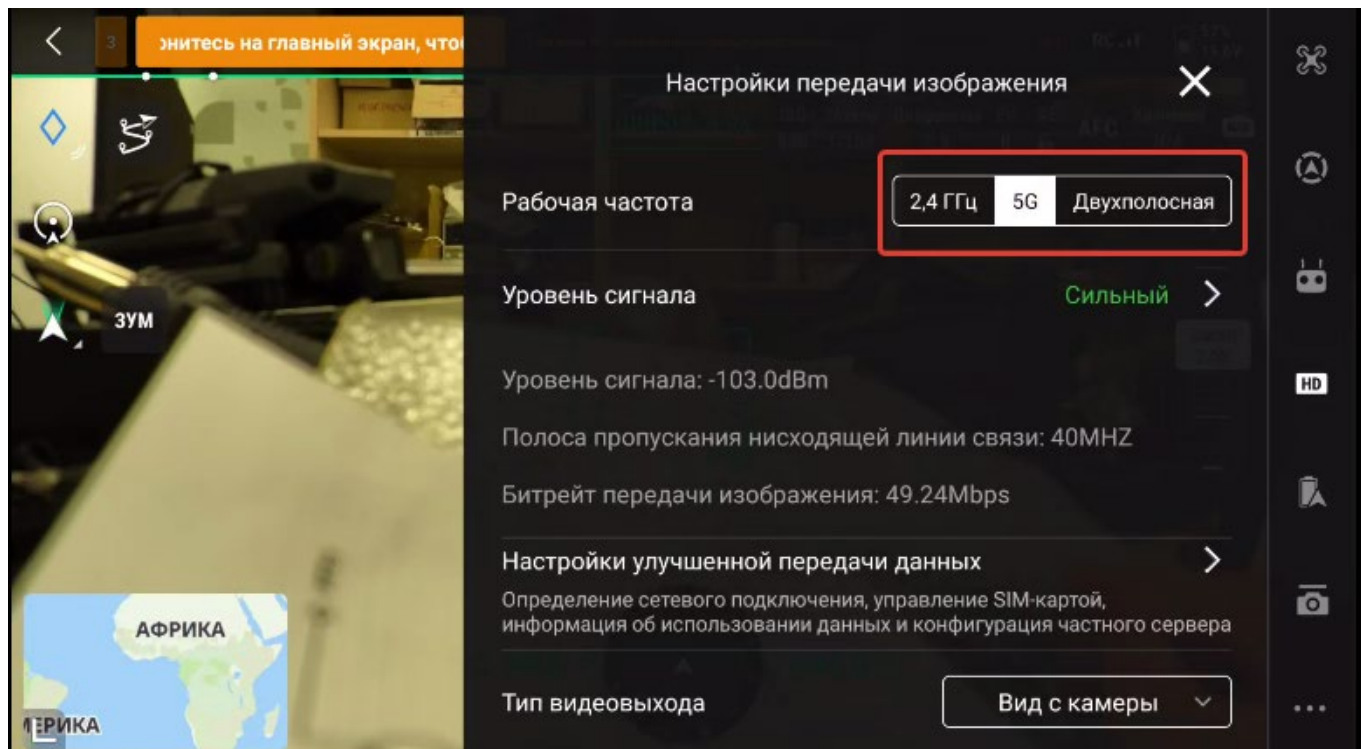
Запускаем приложение “DJI Pilot 2”



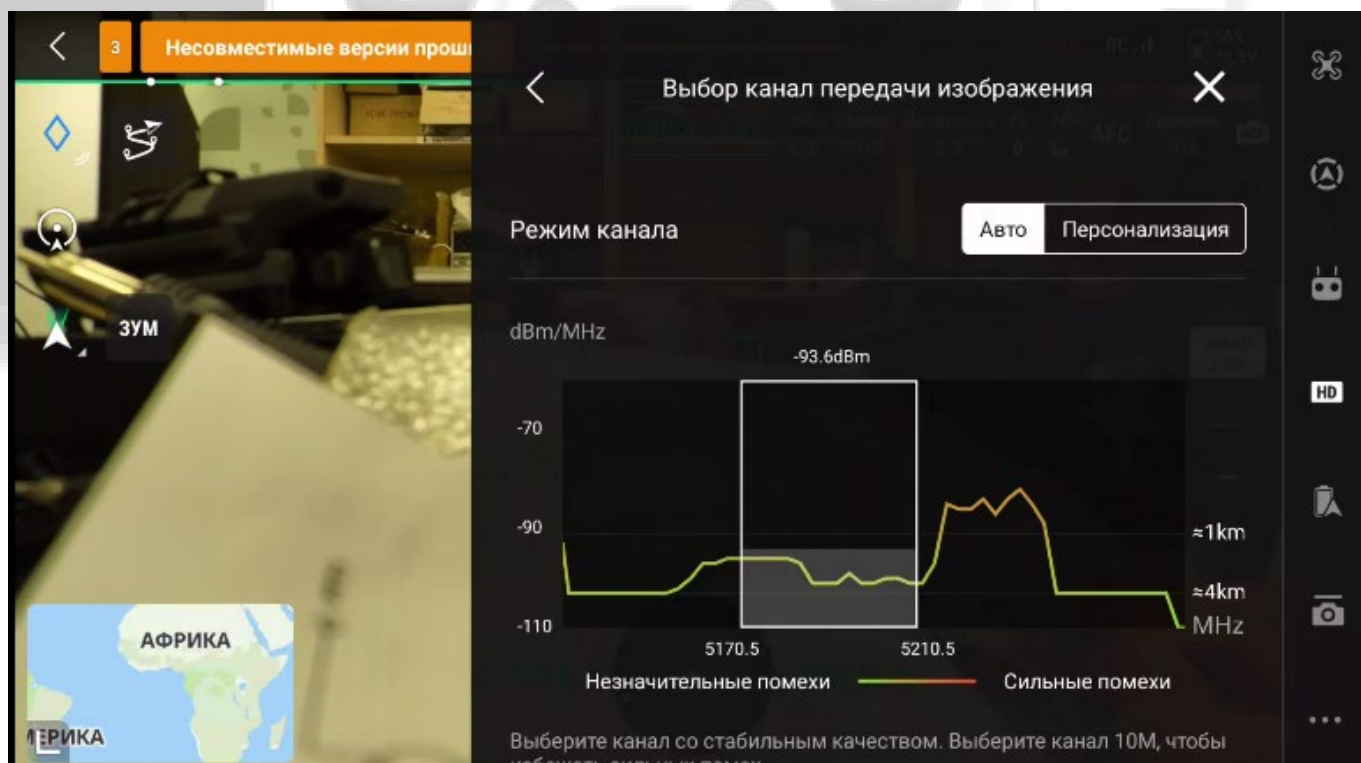
В правом верхнем углу нажимаем троеточие



Выбираем необходимую рабочую частоту (2,4ГГц / 5G / двухполосная)



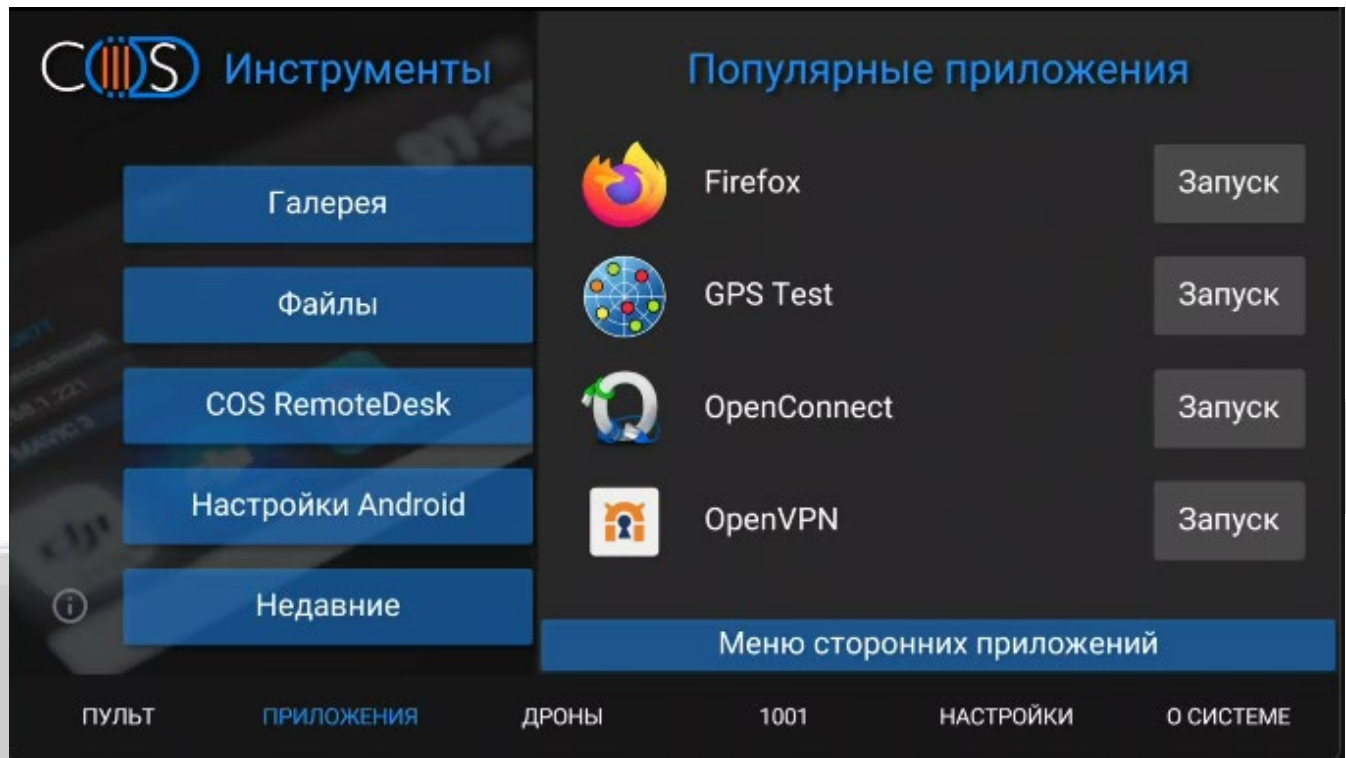
Для наглядного просмотра графика частоты необходимо перейти по стрелке “Уровень сигнала – Сильный”



Частота 5.1-5.2 ГГц активируется только на DJI RC Pro, DJI RC Pro Enterprise (кроме RC Pro Enterprise V2), DJI RC Plus)

Приложения

Меню “**Приложения**” позволяет запускать сторонние приложения, установленные в системе, перейти в настройки Android, а также быстрый доступ к Галерее и файлам устройства.



Сравнительная таблица инструментов для трансляции.

Инструменты для трансляции позволяют:

- ▶ подключаться к экрану устройств на базе системы COS
- ▶ просматривать изображение и передавать нажатия на экран
- ▶ задержка трансляции от 35мс

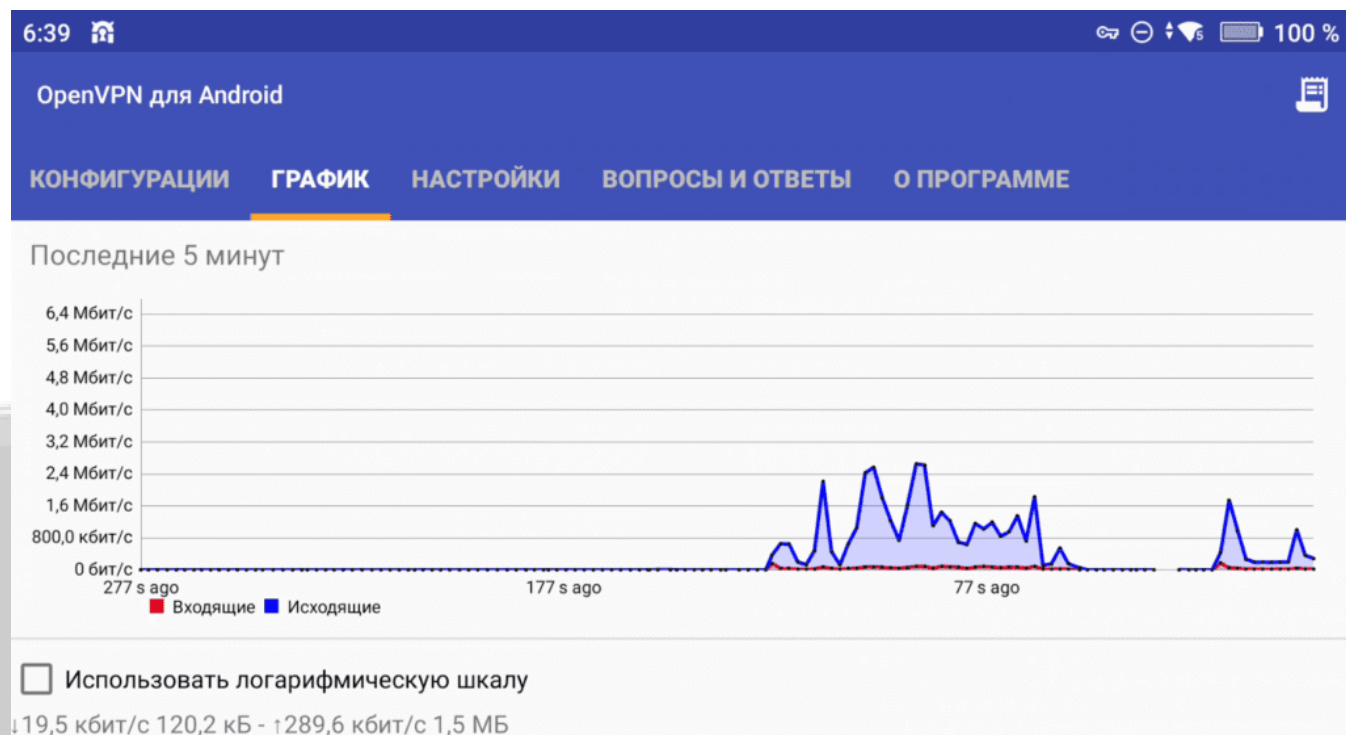
Для работы требуется устройство с прошивкой COS, подключение к Wi-Fi или точке доступа устройства или через COS RJ-45 адаптер.

Краткая таблица возможностей и сравнение с Discord представлена ниже

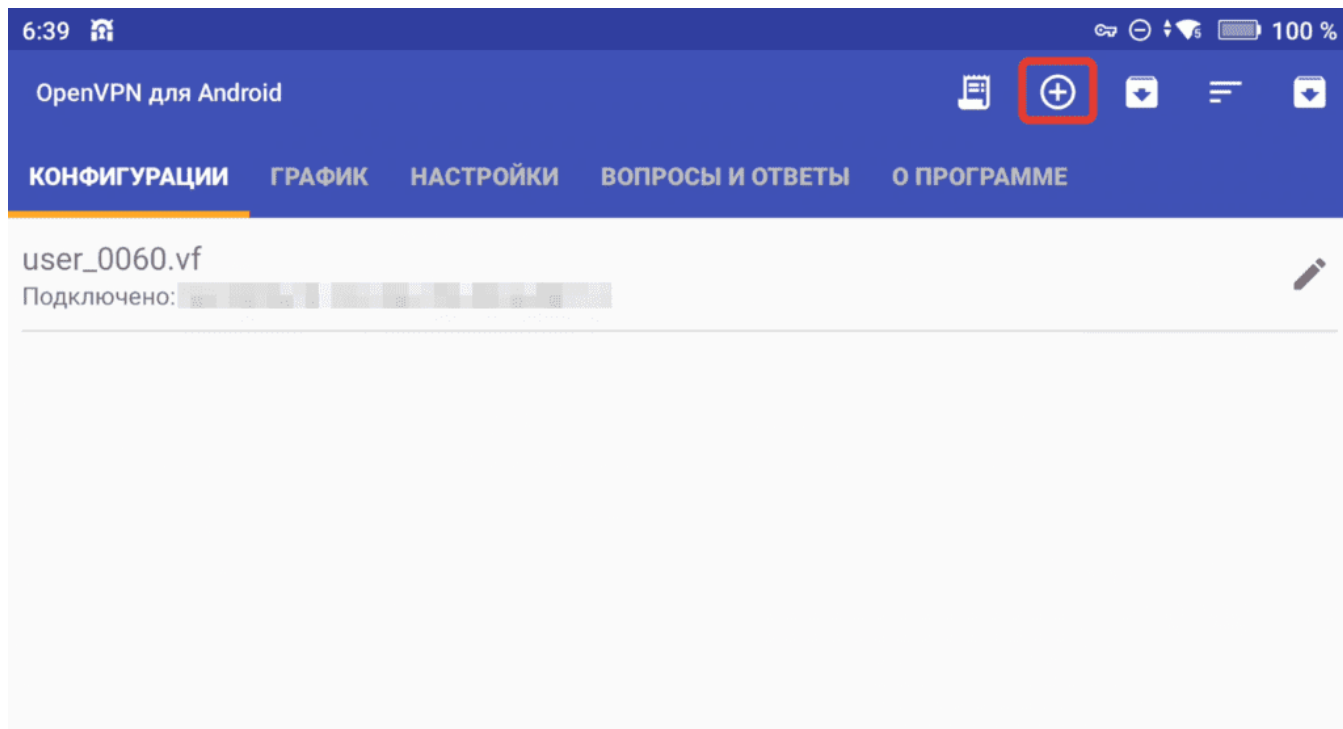
	Discord	Companion
Трансляция	не более 50 зрителей	ограничений нет
Шифрование видеопотока	✗	✓
Конфиденциальность переписки	✗	✓
Запуск трансляции без участия оператора	✗	✓
Регистрация на сервисе	✓	для трансляции через интернет требуется только получение сертификата COS NET, в локальной сети не требуется
Запуск и функционирование в сетях без интернета (по локальной сети)	✗	✓
Режим TV (разделение экрана)	✗	✓
Обмен сообщениями с контроллерами на базе COS	✗	✓
Подписка для качества HD и выше	✓	подписка не требуется, передача изображения по умолчанию передается в максимальном разрешении (1080p)
Поддержка управления кнопками устройства и камерой	✗	✓
Запись экрана пульта во время трансляции	✗	✓
Запись трансляции в файл	✗	✓

Как импортировать профиль VPN в мобильном устройстве (пульте).

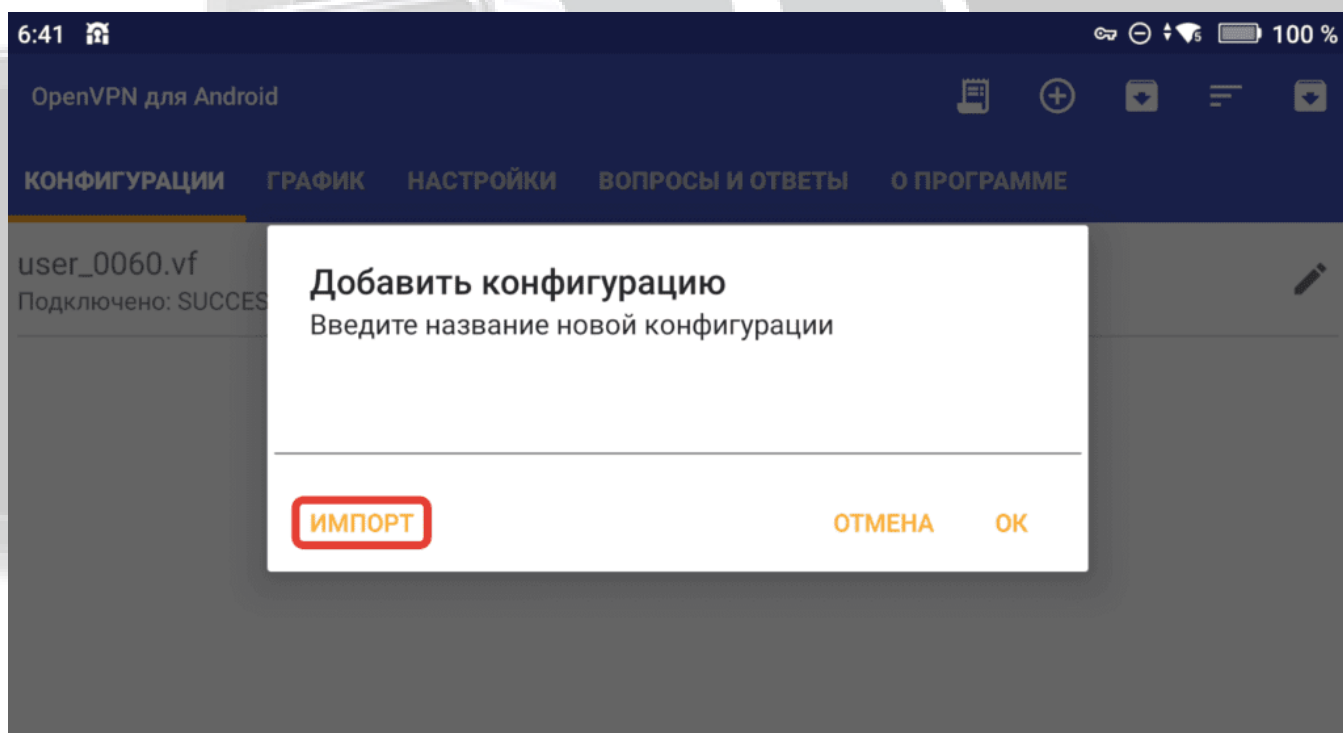
Для использования VPN загружаем приложение OpenVPN (Приложение *openVPN* уже есть в составе прошивки *COS* начиная с версии 2030 и ставить его дополнительно не требуется) и импортируем профиль соединения, который вам прислали ранее, нажатием кнопки (предварительно копируем профиль на пульт или другое устройство *Android* через проводник *Windows*)

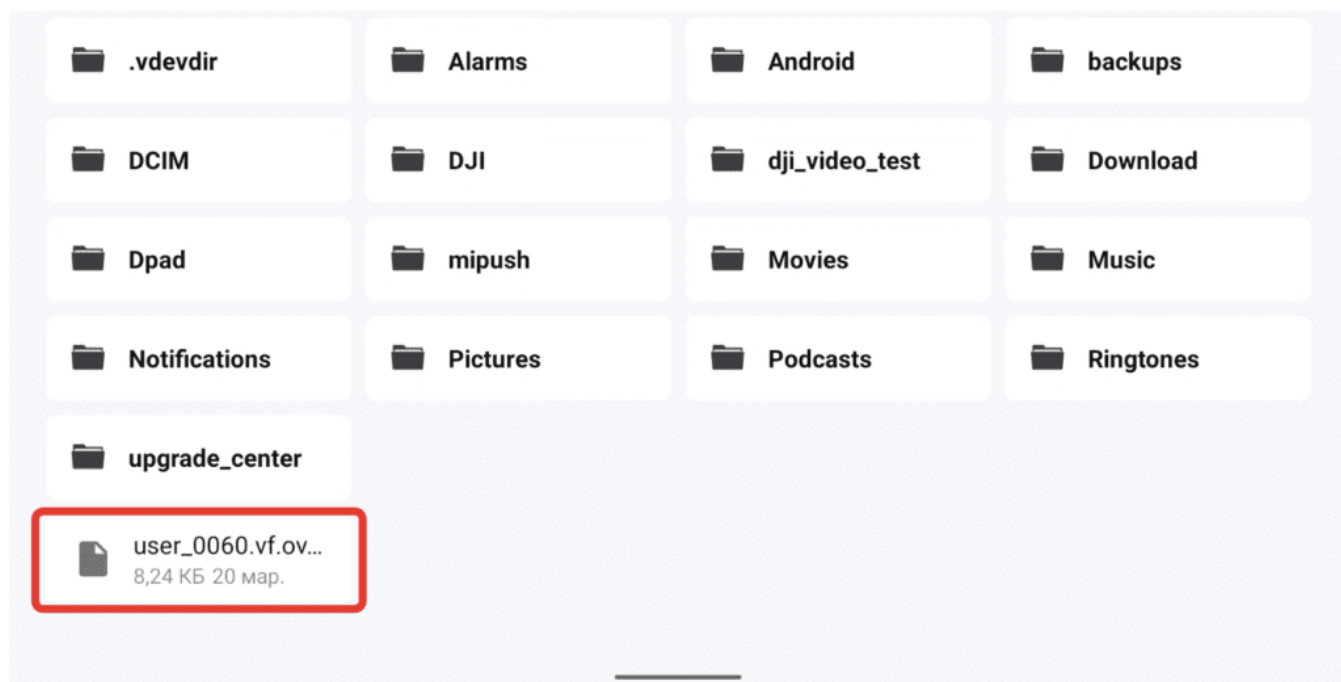


Нажимаем “+” чтобы добавить профиль

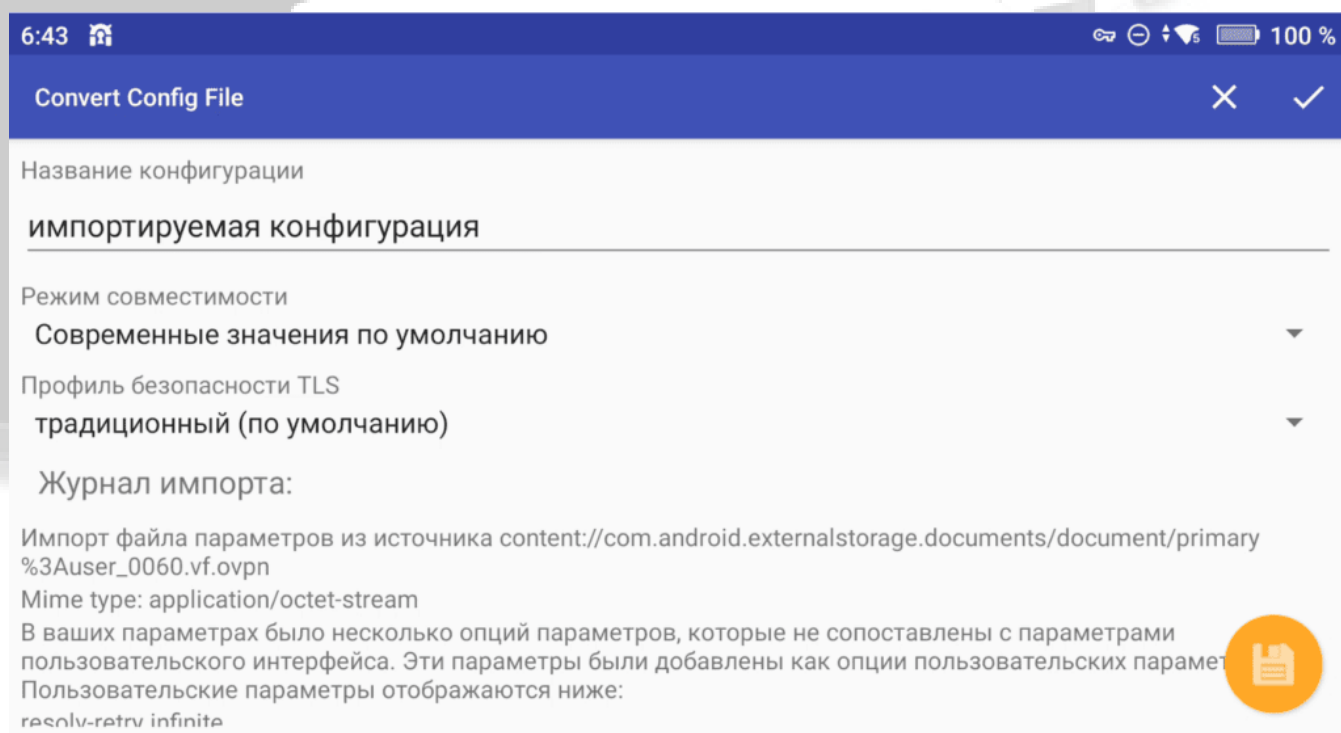


В появившемся окне нажимаем **“Импорт”** и выбираем файл сертификата

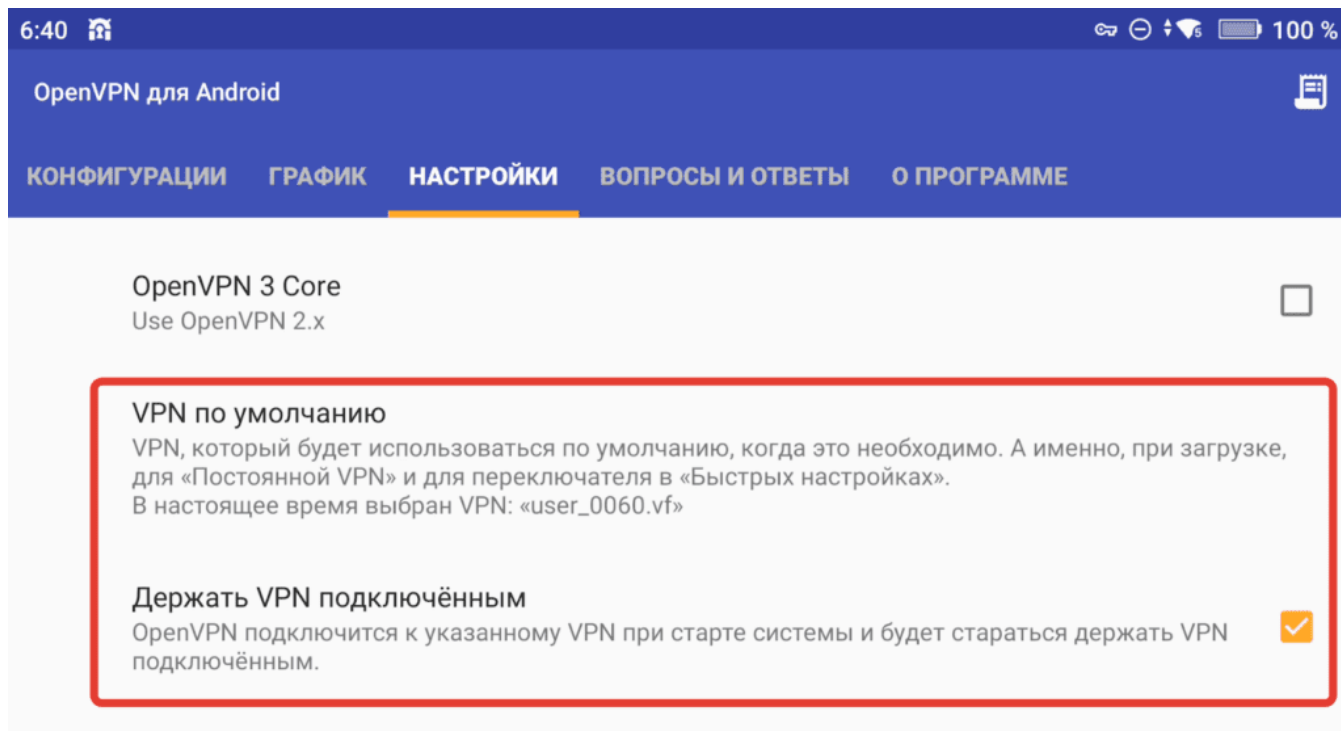




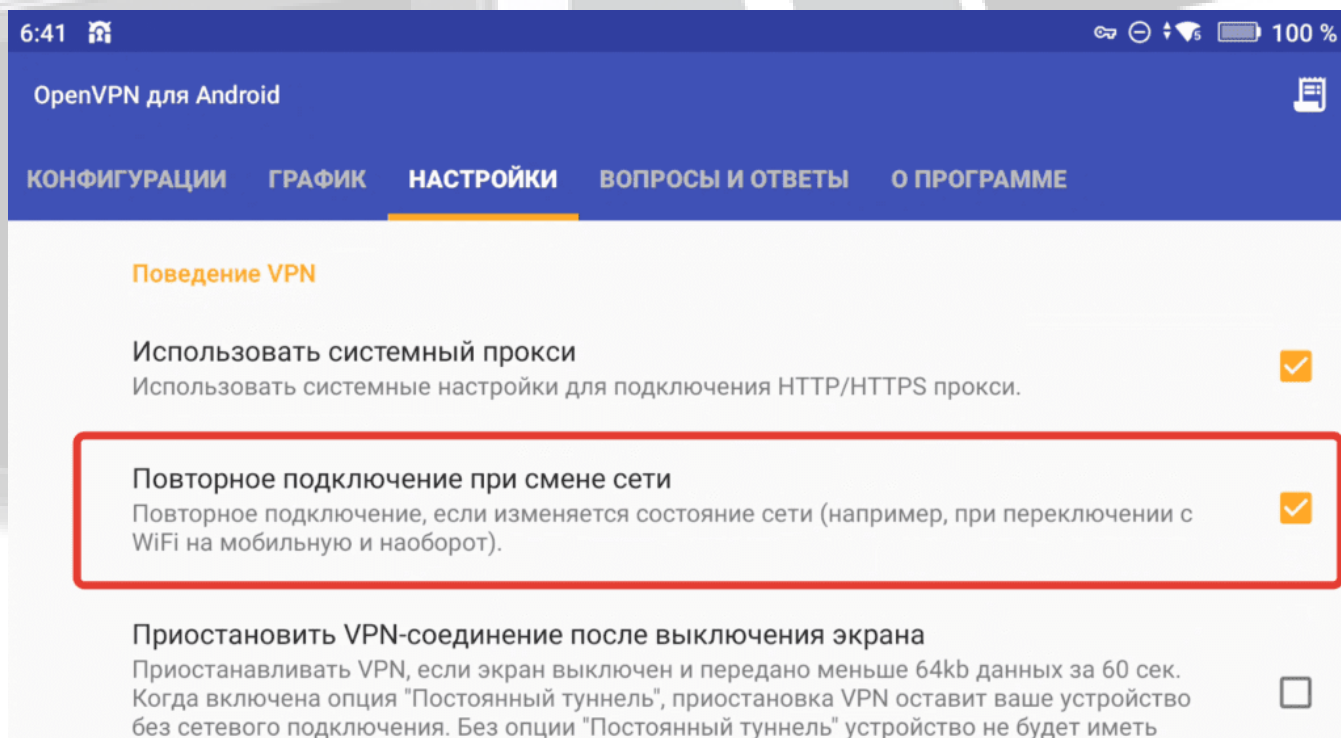
Нажимаем **желтый значок** сохранить



Далее идем во вкладку **“настройки”**



Проверяем чтобы наш сертификат был по умолчанию и стояли галки в настройках как на скриншотах



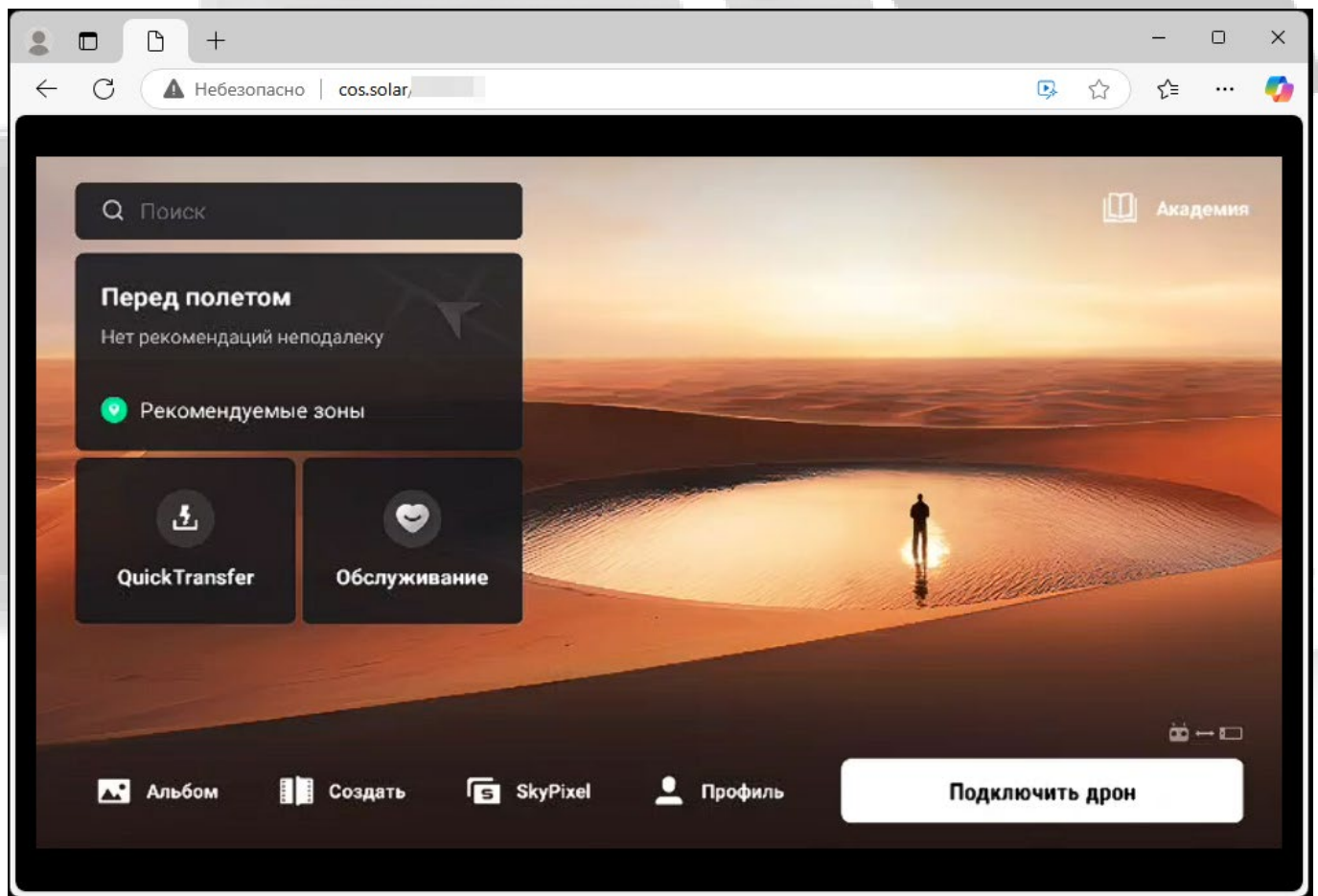
Заявки на предоставление сертификата для трансляций осуществляются через [бот](#)

Трансляция изображения с пульта на устройства Android.

Чтобы транслировать **изображение с пульта на устройства Android** используем [сервис Solar](#). Это облачный сервис для осуществления трансляций из любой точки планеты в обычном веб-браузере.

Данный сервис доступен на устройствах с прошивкой COS III 3021 и выше.

Как подключиться к сервису Solar смотри [по ссылке](#).



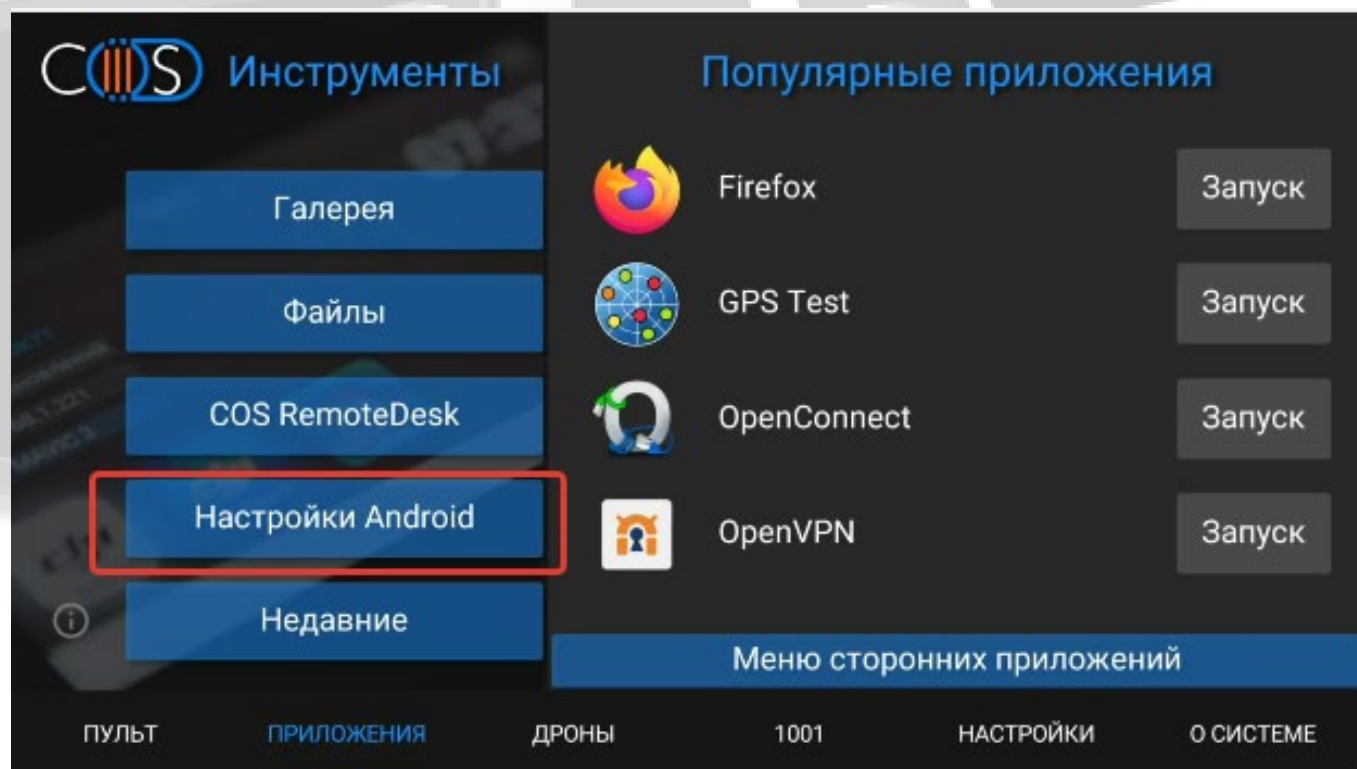
Трансляция экрана контроллера COS на мобильные устройства.

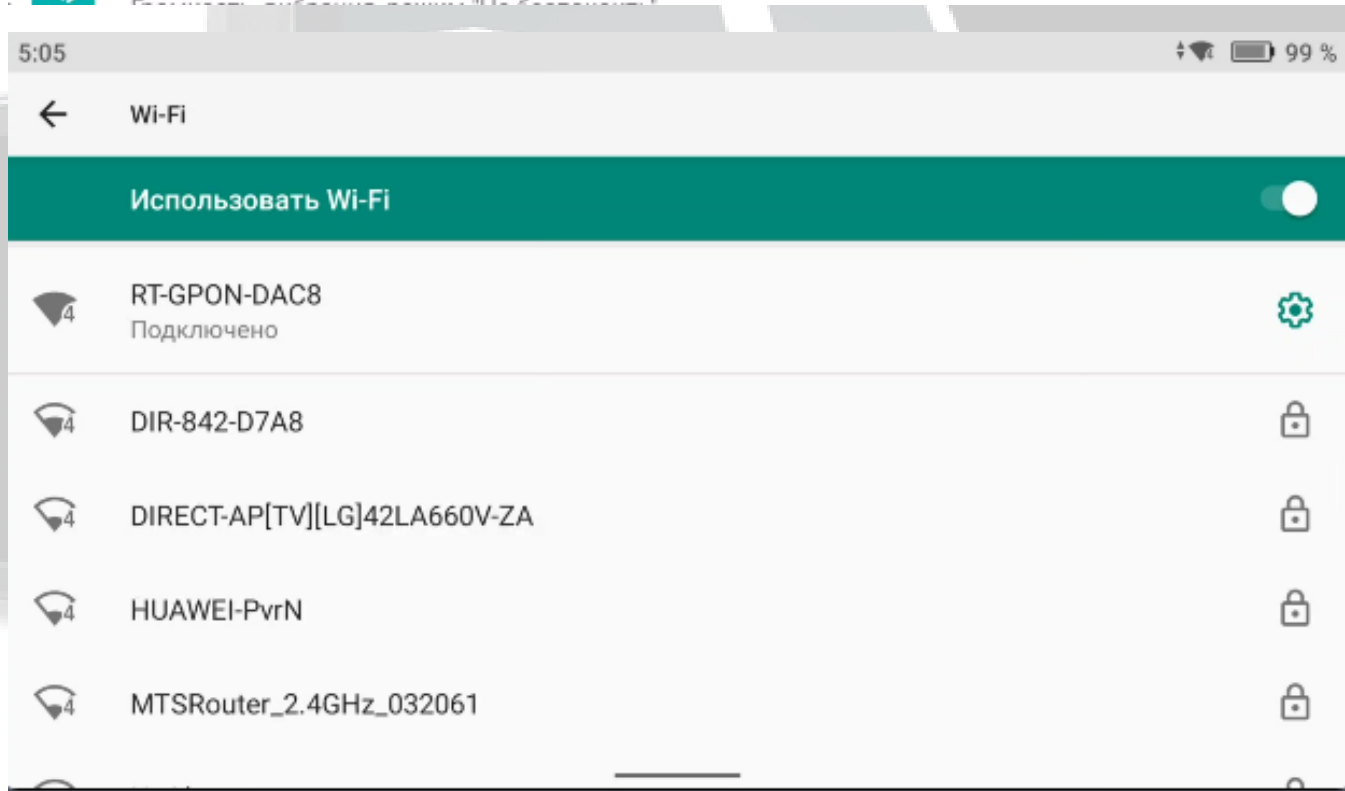
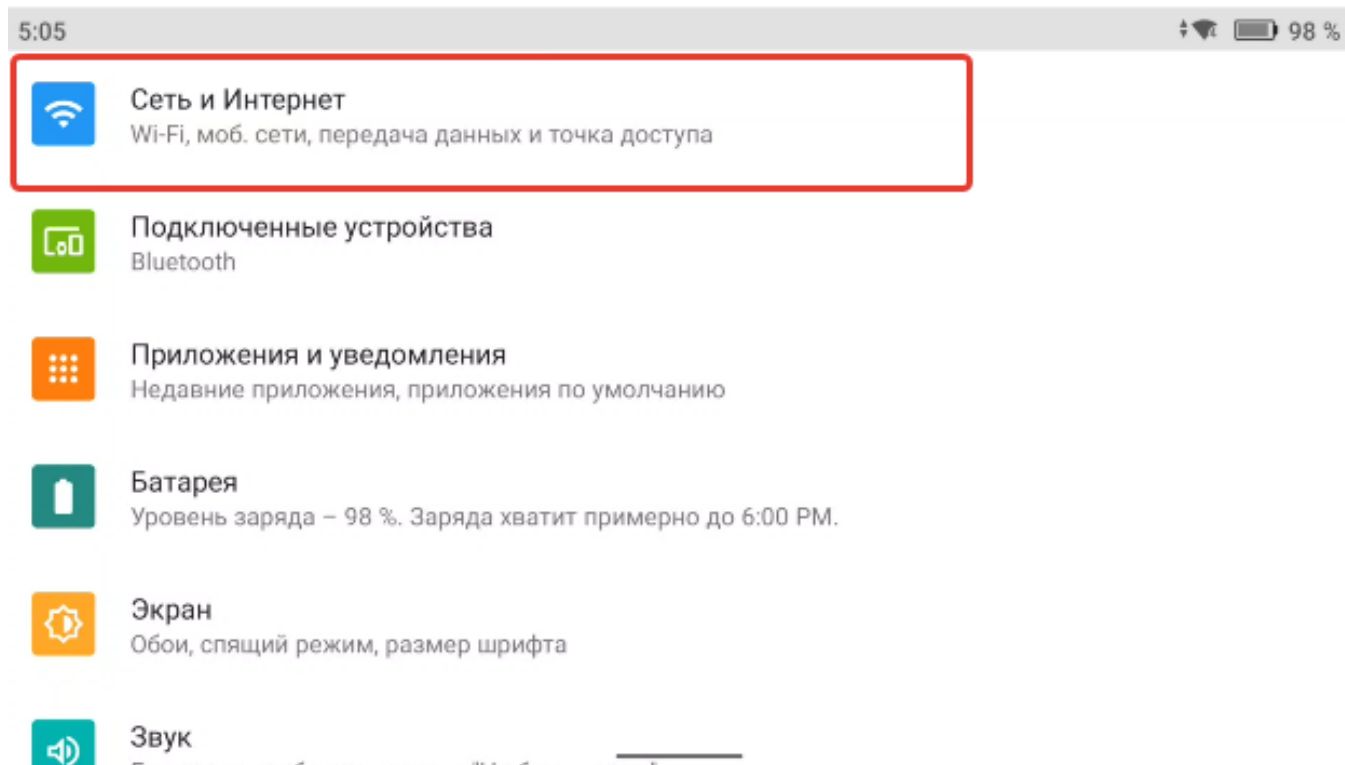
COS позволяет запустить трансляцию изображения в реальном времени с пульта DJI на устройствах на базе Android и IOS по сети WiFi с помощью [SolarConnect](#), а так же [на ноутбуки и ПК на базе Windows](#) в Companion по Wi Fi и USB подключению.

Планшет полностью дублирует нажатия на экран пульта, а на Windows управление происходит при помощи мыши.

Задержка не более 35-40мс при стабильном канале передачи Wi-Fi 6

Подключаем пульт к сети Wi Fi





Внимание! Планшет и пульт должны находиться в одной сети Wi Fi

На устройстве Android запускаем [SolarConnect](#), выбираем «Автономная трансляция»

Вводим IP адрес пульта и выбираем разрешение видео и битрейт, в зависимости от вашего интернет-трафика

Подключение

IP-адрес сервера

Введите IP-адрес

Разрешение видео

3840x2160

Битрейт видео

20 Mbps

 Подключиться

Подключение

IP-адрес сервера

Введите IP-адрес

Разрешение видео

3840x2160

Битрейт видео

20 Mbps

 Подключиться

DJI RC Pro Ent



Кабан

09:17

91%

Нет новых обновлений

192.

ip адрес пульта

Mavic 3

☐ Выключить SDR

Начать трансляцию



ПУЛЬТ

ПРИЛОЖЕНИЯ

ДРОНЫ

1001

НАСТРОЙКИ

О СИСТЕМЕ

Нажимаем кнопку “ПОДКЛЮЧИТЬСЯ”

Подключение

IP-адрес сервера

Введите IP-адрес

Разрешение видео

3840x2160

Битрейт видео

20 Mbps



Подключиться

Подключение

IP-адрес сервера

Введите IP-адрес

Разрешение видео

3840x2160

Битрейт видео

20 Mbps



Подключиться



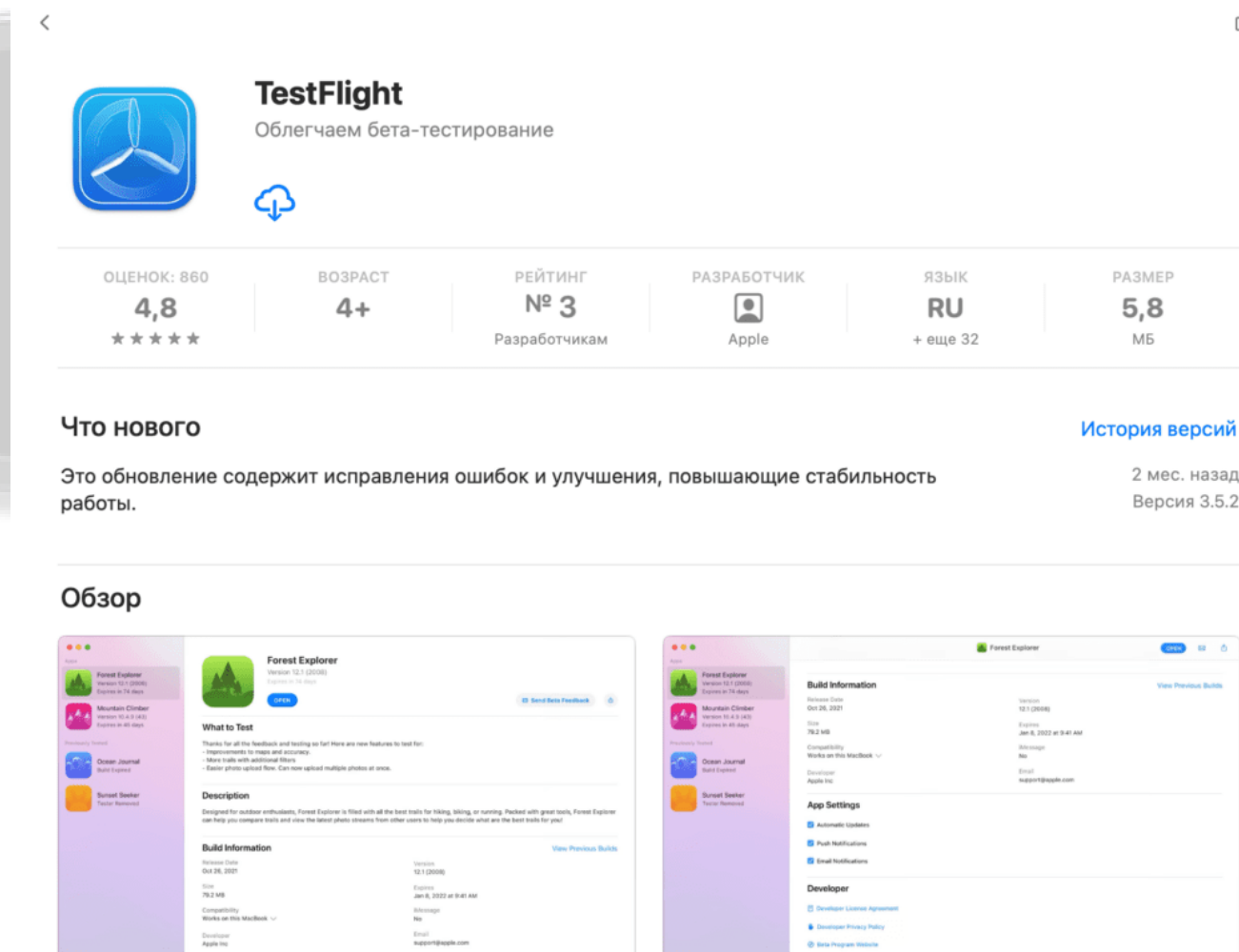
SolarConnect (IOS)

Приложение доступно для [Android](#) и Apple IOS.

Приложение позволяет:

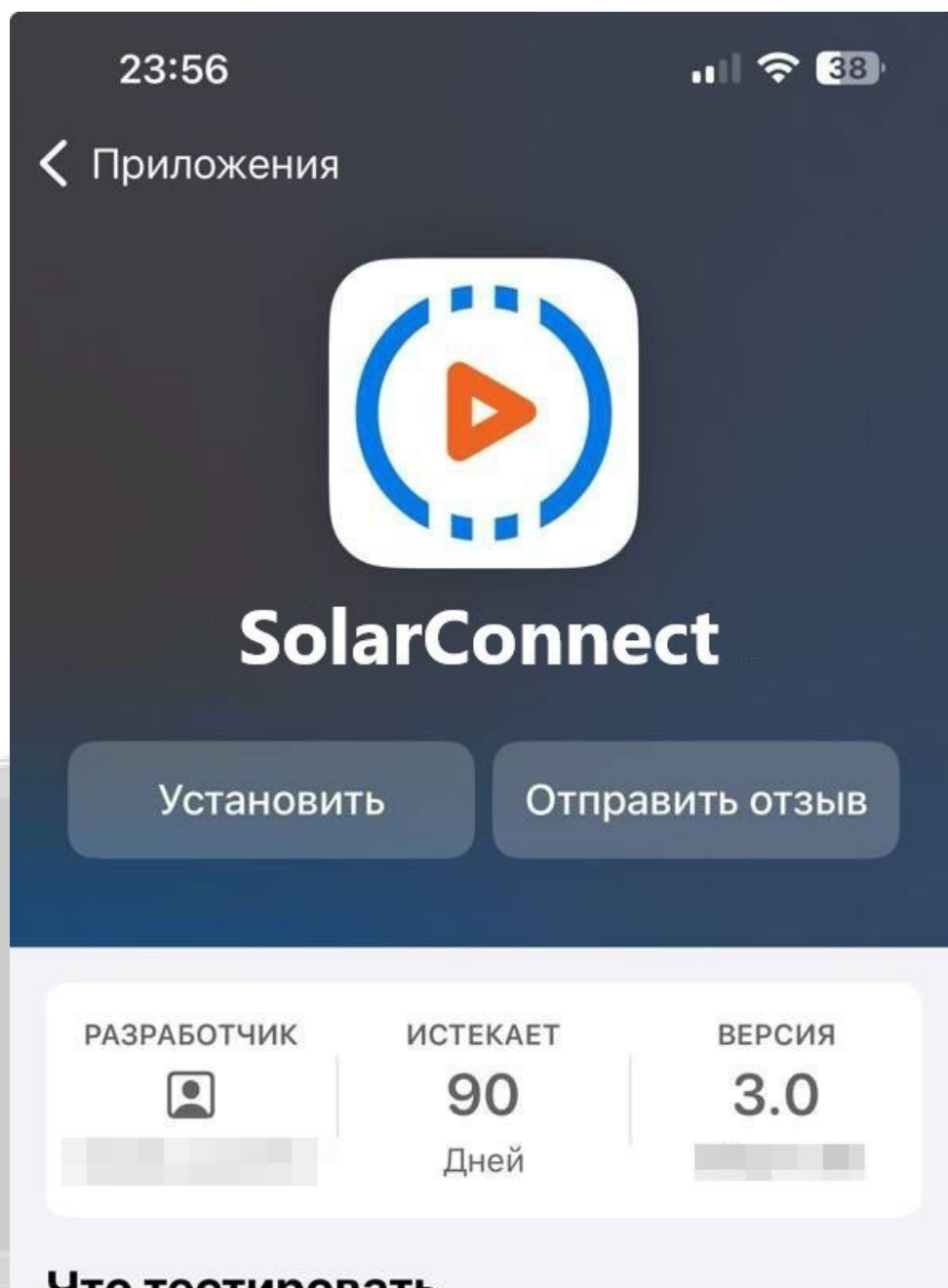
- ▶ подключаться к экрану устройств на базе системы COS
- ▶ просматривать изображение и передавать нажатия на экран
- ▶ задержка трансляции от 35мс
- ▶ определять актуальность установленной версии
- ▶ просматривать публичные трансляции в Solar 2.0.
- ▶ отправлять команды на дрон через меню команд

Для установки приложения загрузите [TestFlight по ссылке](#).



После установки перейдите по ссылке из нашего бота для установки SolarConnect

“Каталог”—> “ SolarConnect ”—>”iOS / iPadOS”—>”Загрузить SolarConnect для iPhone/iPad”



После установки нажимаем “Открыть” и увидим главный экран SolarConnect

SOLAR connect

Трансляция и управление устройствами COS 3 и COS 4



Веб-трансляция

просмотр публичных трансляций в Solar 2.0



Автономная трансляция

просмотр трансляций и управление для сетей без интернета

3.0(90)



[Назад](#)

Подключение

Разрешение

1 080



Битрейт

4M



Кадров/сек

50



Панель навигации



Управление



В настройках поддерживается:

- ▶ выбор битрейта картинки
- ▶ выбор FPS
- ▶ смена светлой и темной темы
- ▶ кнопки навигации

Для работы требуется устройство с прошивкой COS, подключение к Wi-Fi или точке доступа устройства.

SolarConnect (Android)

Приложение доступно для Android и [Apple IOS](#).

Приложение позволяет:

- ▶ подключаться к экрану устройств на базе системы COS
- ▶ просматривать изображение и передавать нажатия на экран
- ▶ задержка трансляции от 35мс
- ▶ переключать светлую и темную тему
- ▶ использовать панель навигации в режиме просмотра стрима
- ▶ отправлять команды на дрон через меню команд
- ▶ выбрать язык интерфейса
- ▶ использовать широкоформатный экран
- ▶ просматривать публичные трансляции в Solar 2.0.

Для работы требуется устройство с прошивкой COS, подключение к Wi-Fi или точке доступа устройства.

Обращаем внимание, что приложение может не работать на некоторых моделях смартфонов / планшетов с модифицированными прошивками (например ColorOS и пр.) Приложение доступно для скачивания в нашем [боте](#).

SOLAR connect

Трансляция и управление устройствами
COS 3 и COS 4



Веб-трансляция

просмотр публичных трансляций в
Solar 2.0



Автономная трансляция

просмотр трансляций и управление
для сетей без интернета

Вер: 3.3.0



Настройки

Выберите язык:

Системный



Тема приложения:

Системная



Соотношение сторон экрана:



16:9



16:10

Только просмотр



Навигация



Сохранить

SOLAR connect

Broadcasting and management COS 3 and COS 4



Web broadcasting

view public broadcasts in Solar 2.0



Local broadcasting

view broadcasts and management for
networks without the Internet

Ver: 3.3.0



Общий доступ к файлам по FTP

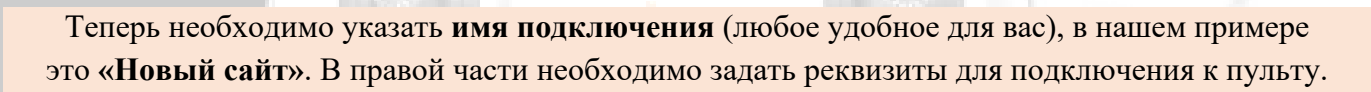
COS позволяет настроить доступ к файлам на пульте по беспроводному соединению

Для доступа к файлам на устройстве в настройках системы активируем функцию
“Включить общий доступ к файлам”



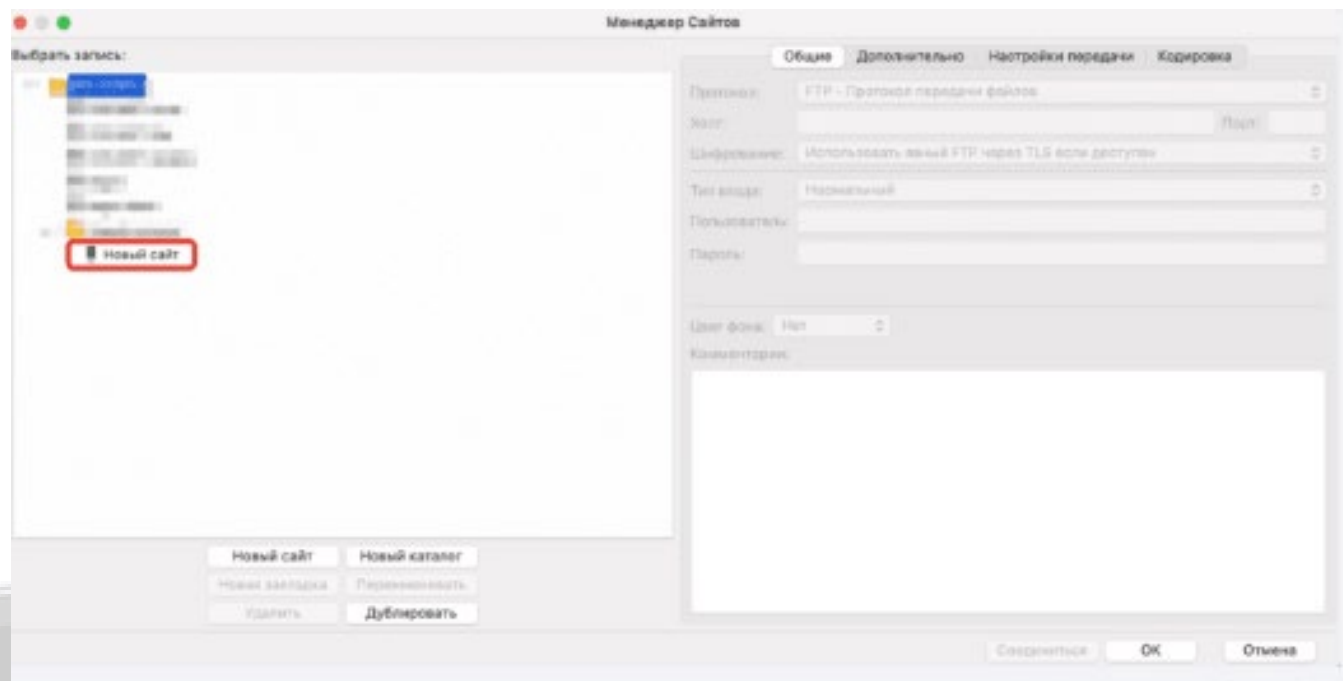
Далее для соединения и передачи файлов используем любой FTP клиент, например FileZilla.

Начнем настраивать соединение с **FTP-сервером** в **FileZilla**: Для удобства подключения в дальнейшем откроем “**Файл -> Менеджер сайтов**” (**File -> Site Manager**) или нажмем комбинацию **Ctrl+S**. В появившемся окне нажмем на кнопку “**Новый сайт**” (**New Site**):



Имя сервера (хост) и “Порт” вы можете посмотреть в “Настройках” В поле “Тип входа” (“Login Type”) необходимо указать значение “Анонимный”

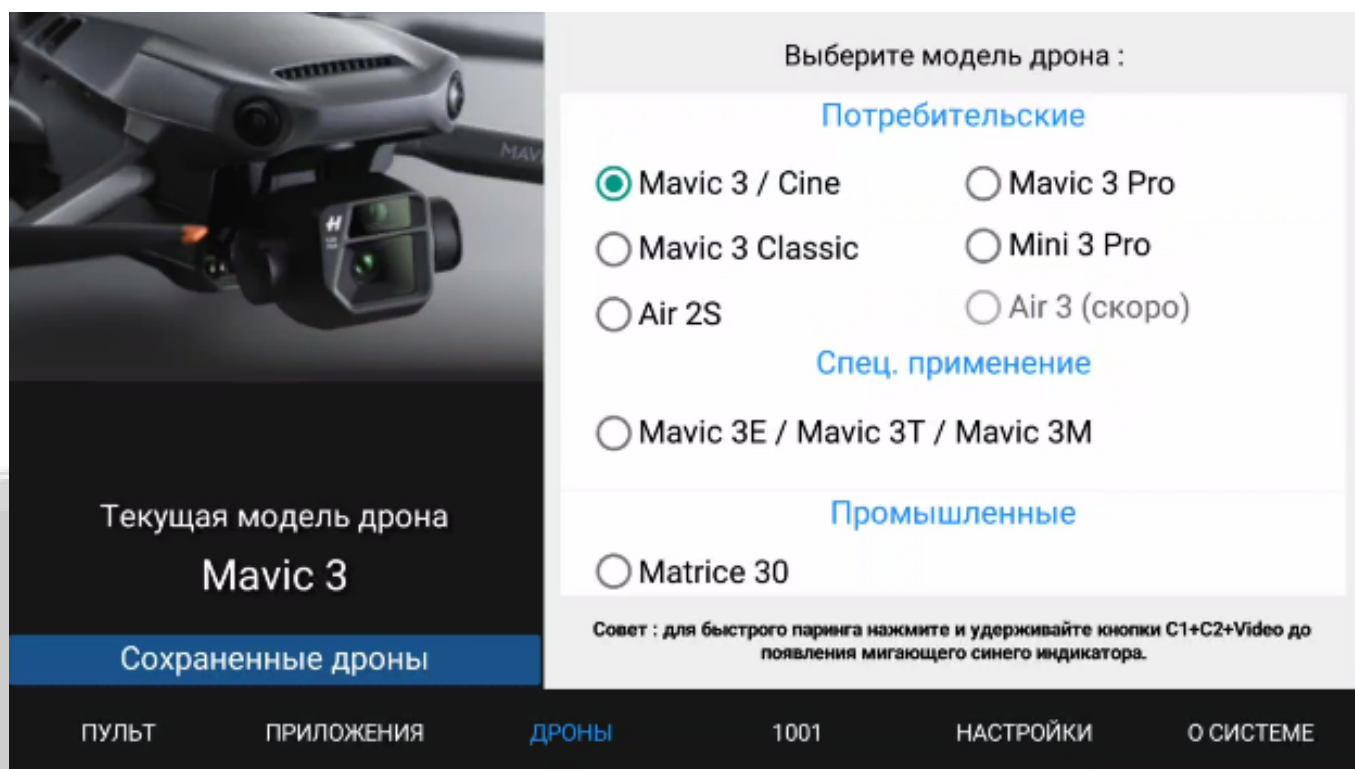
После ввода всех реквизитов нажмите “Соединиться” (“Connect”). Вы подключитесь к устройству. В следующий раз для подключения вам уже не нужно будет вводить никаких реквизитов. Достаточно будет выбрать нужное подключение из списка.



Выбор модели дрона для работы

Для выбора модели дрона в нижнем меню COS нажимаем на вкладку “Дроны”

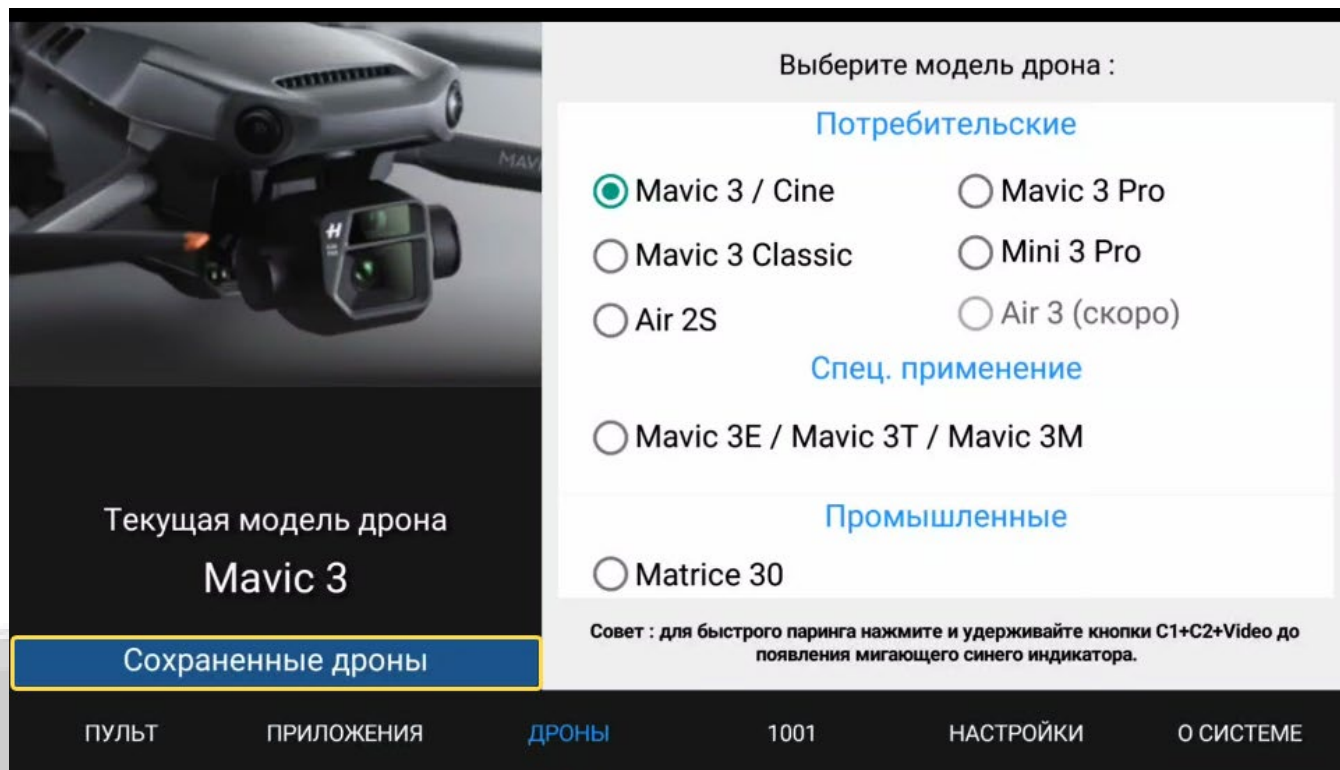
Выбираем нужную модель. Далее пульт сам перенастроит внутренние компоненты под выбранную модель дрона. Процесс переключения может занимать до 10 минут.



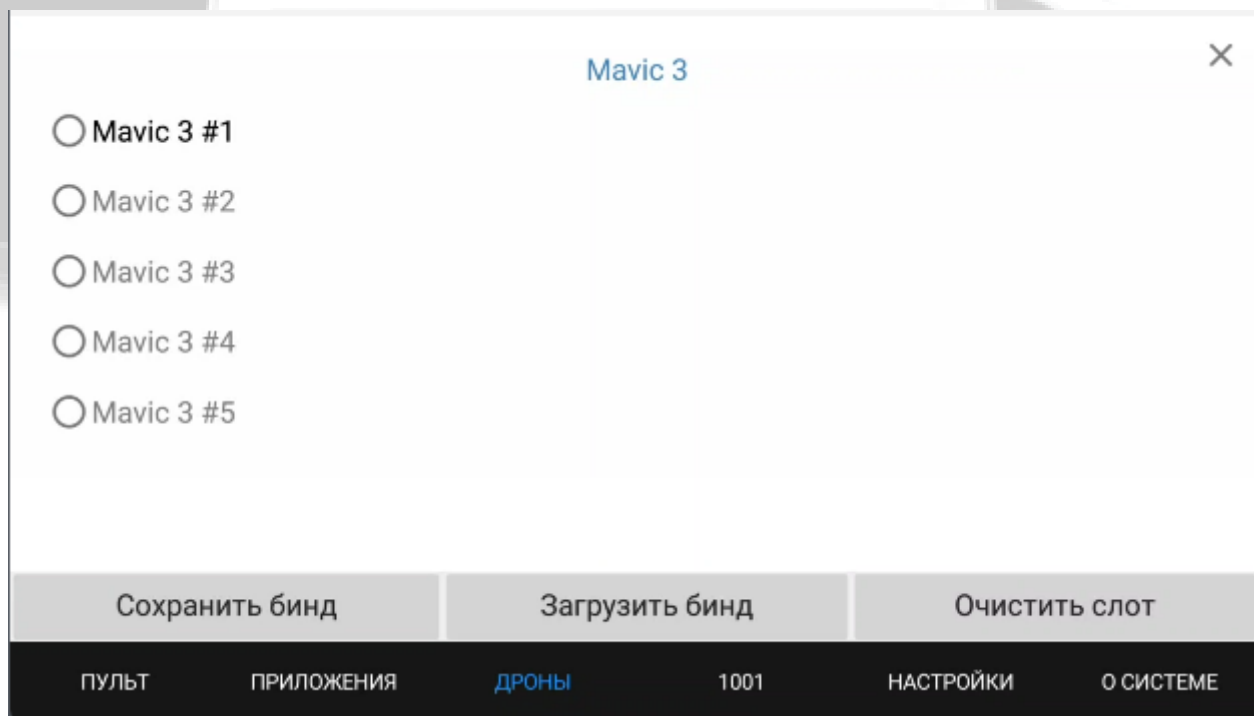
После бинда дрона можно его сохранить в отдельный слот для быстрого подключения, подробнее можно прочитать [здесь](#).

Bind +

Данная функция системы COS позволяет с одного пульта (rm700, rm510 и др.) управлять практически всей линейкой актуальных дронов, таблицу поддержки можно посмотреть [здесь](#), а также сохранить дроны для дальнейшего подключения без необходимости повторного бинда.



Для сохранения данных во вкладке дроны нажимаем кнопку “Сохраненные дроны”



Выбираем свободный слот и нажимаем кнопку “Сохранить бинд”. После этого данные дрона будут сохранены в памяти устройства. Полетное приложение будет запускаться автоматически по умолчанию при смене бинда или модели дрона.

Таблица поддержки дронов

	DJI RC Plus (rm700)	DJI RC Pro (rm510 / rm510b)	DJI RC (rm330)	DJI Smart Controller (rm500)	
Mavic 3 Classic	✓	✓	✓	✗	
Mavic 3	✓	✓	✓	✗	
Mavic 3 Pro	✓	✓	✓	✗	
Mini 3	✓	✓	✓	✗	
Mini 3 Pro	✓	✓	✓	✗	
AIR2S	✓	✓	✓	✓	
Mavic 3 Enterprise	✓	✓	✗	✗	
Mavic 3 Thermal	✓	✓	✗	✗	
Mavic 3 Multispectral	✓	✓	✗	✗	
Matrice 30T	✓	✓	✗	✗	
Matrice 350	✓	✓	✗	✗	

Трансляция экрана с COS III на ПК

COS позволяет запустить трансляцию изображения в реальном времени с пульта DJI на устройствах на базе Android, iOS и Windows с помощью сервиса COS Solar по локальной сети и сети интернет. Обычная версия поддерживает трансляцию на 2 устройства, версия Companion PRO – до 8.

Планишет полностью дублирует нажатия на экран пульта, а на Windows управление происходит при помощи мыши.

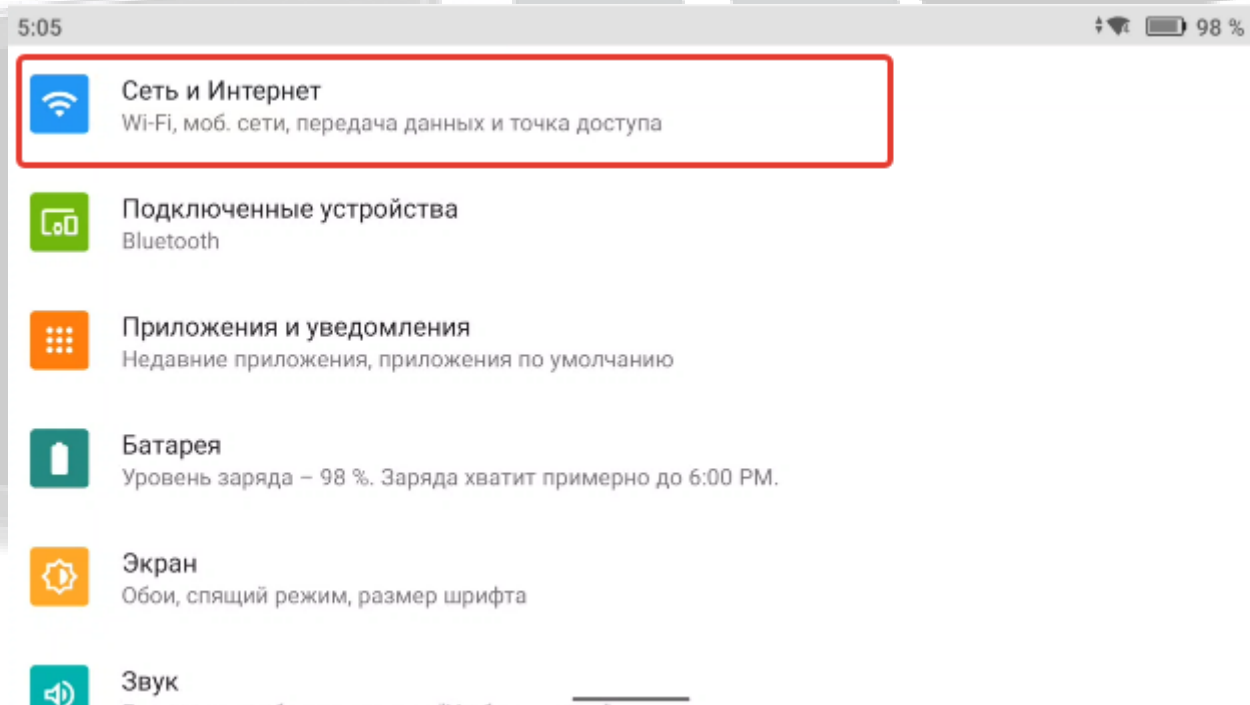
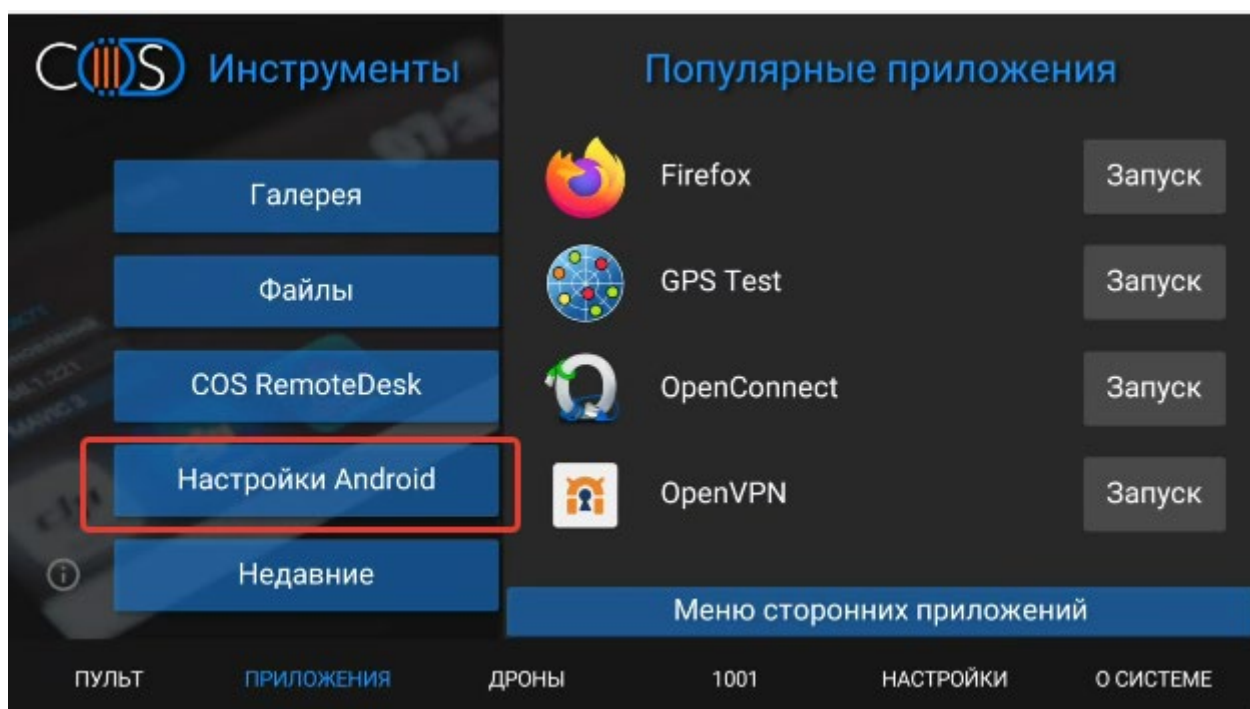
Режимы для Трансляции:

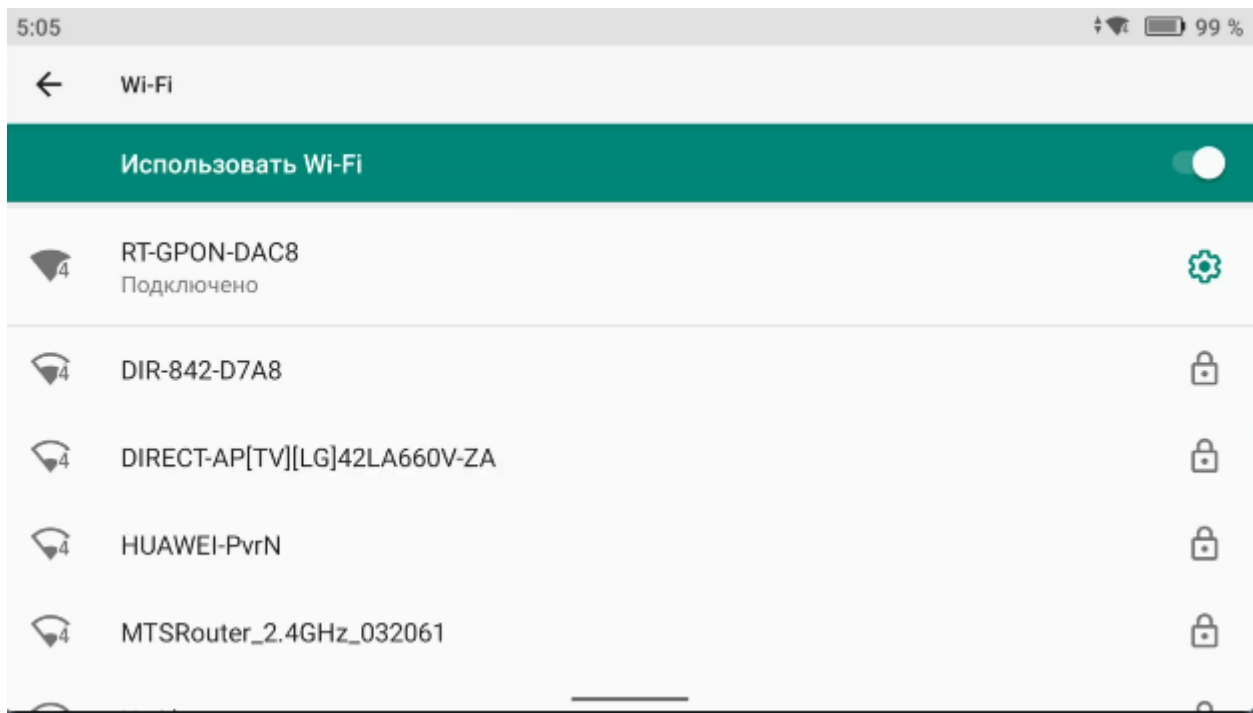
- ▶ **Авто** – программа сама найдет доступные устройства и добавит их IP адреса для трансляции)
- ▶ **Вручную** – Ручная настройка (в настройках Companion вы сами вводите IP адреса нужных устройств)

Подключаем пульт к локальной сети с помощью фирменного адаптера COS или Wi Fi

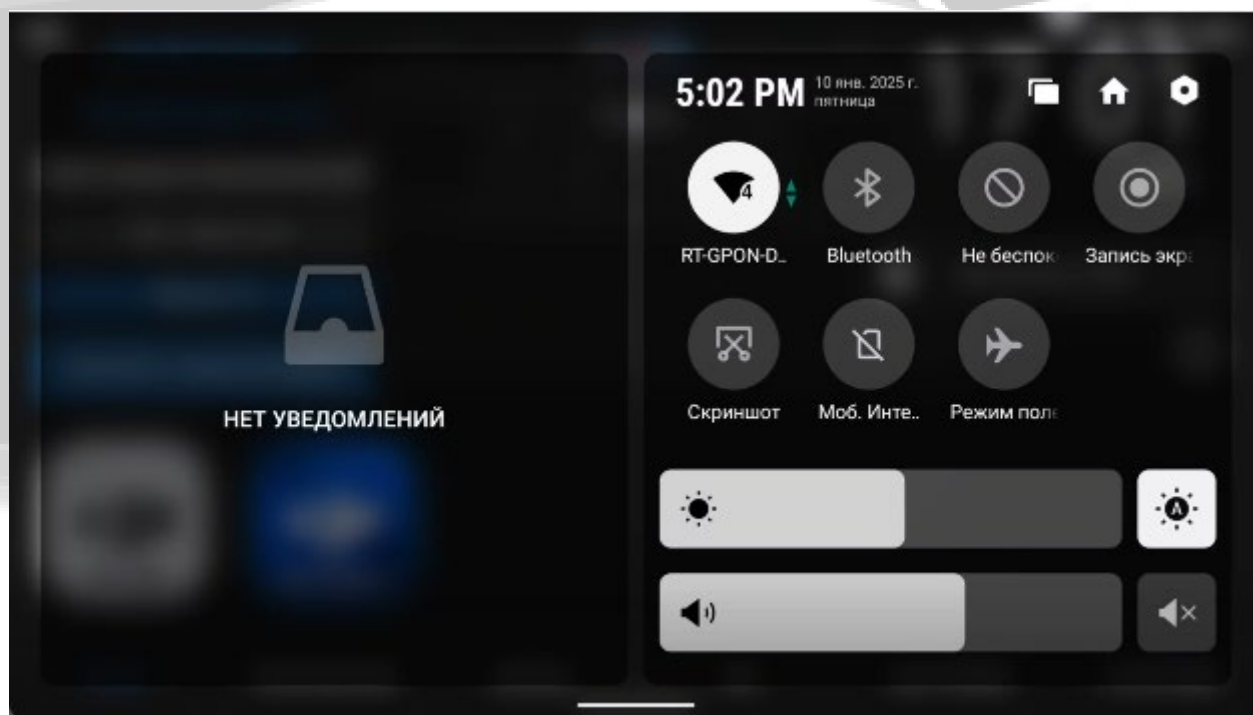


Чтобы подключиться к Wi-Fi, заходим в меню “Приложения” -> “Настройки Android” -> “Сеть и интернет” -> “Wi-Fi”.



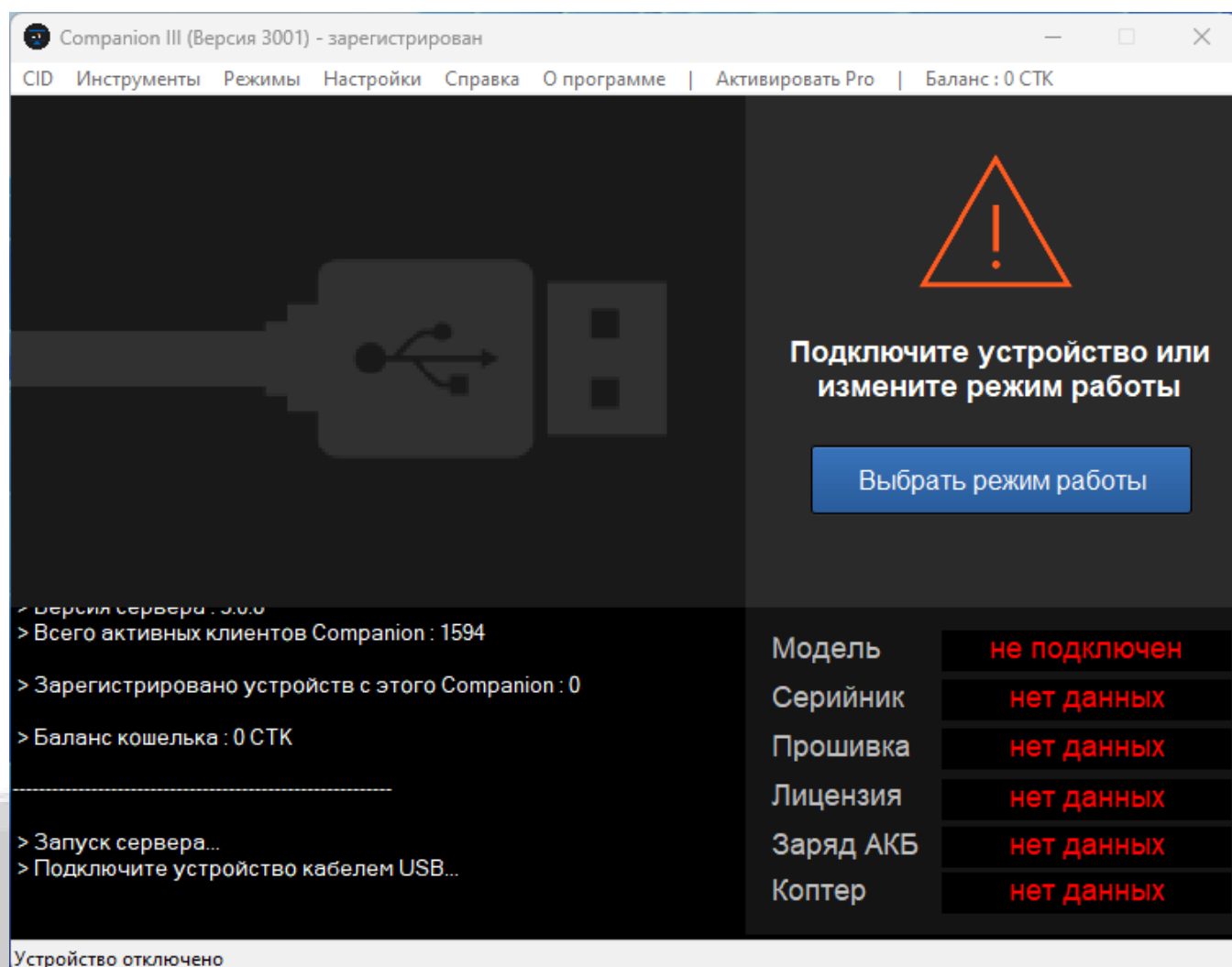


Можно воспользоваться быстрым способом подключения к Wi-Fi – опустить “шторку” или использовать горячие клавиши: **назад + 5D вниз**. Нажатием и удержанием значка “Wi-Fi” можно перейти в список сетей.

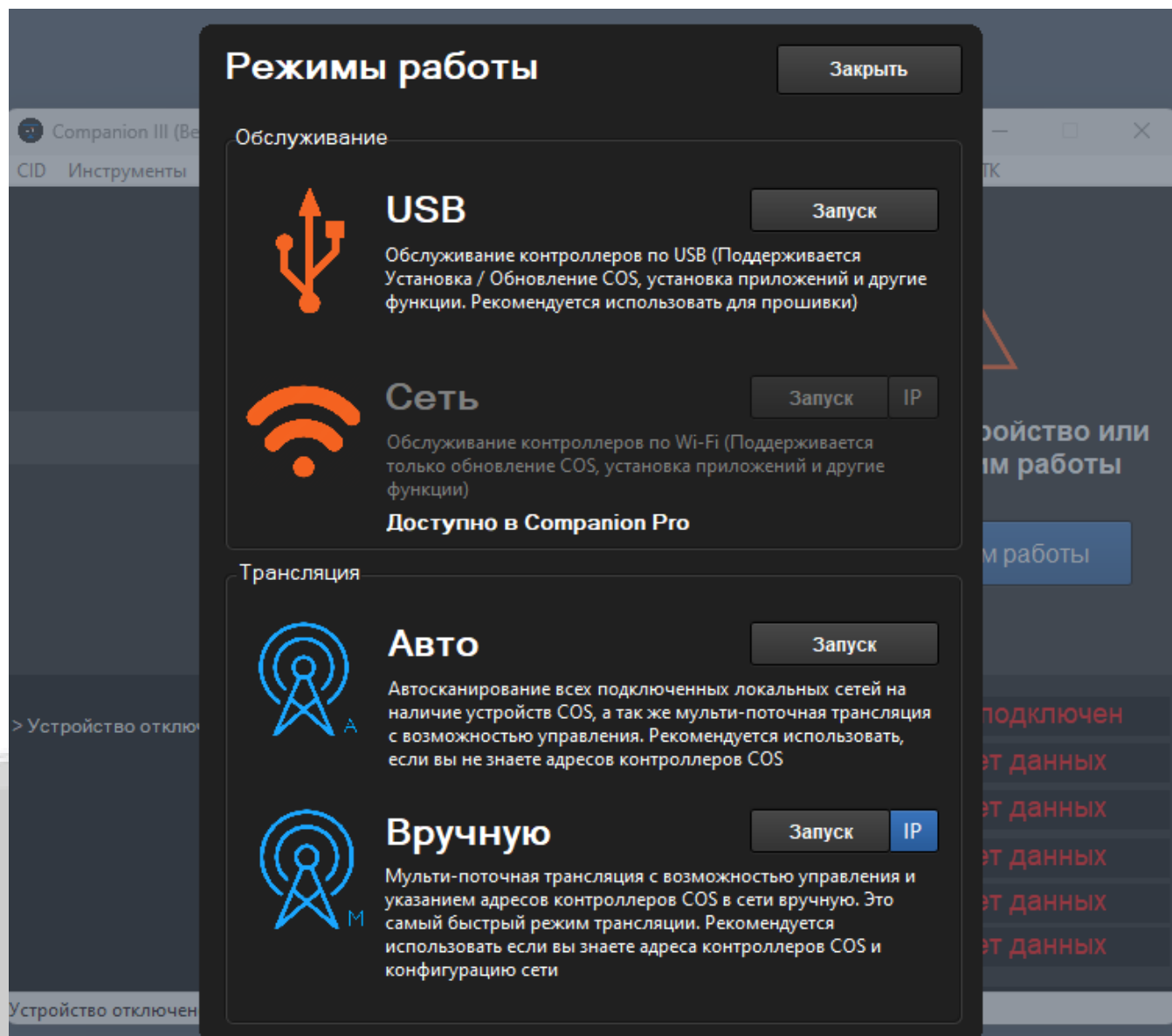


Внимание! ПК и пульт должны находиться в одной локальной сети.

На устройстве Windows запускаем Companion (Companion S)



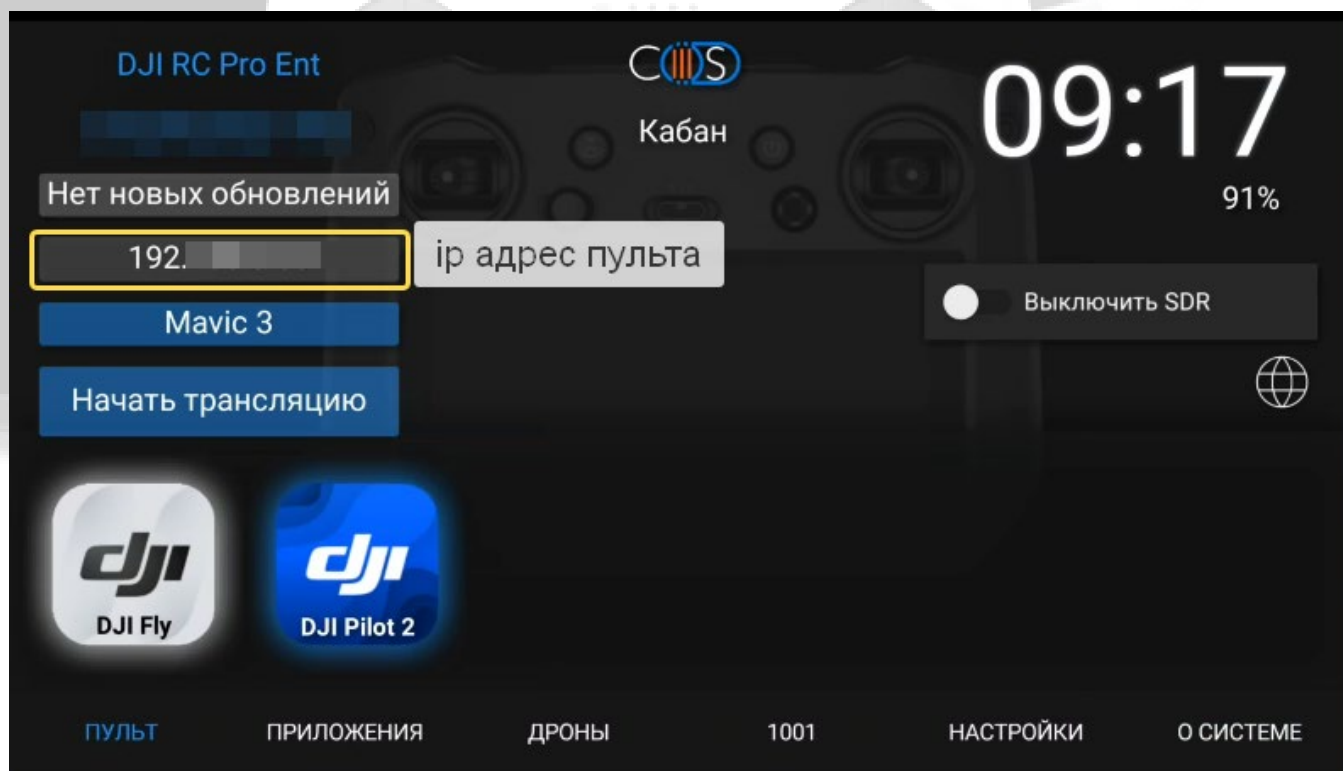
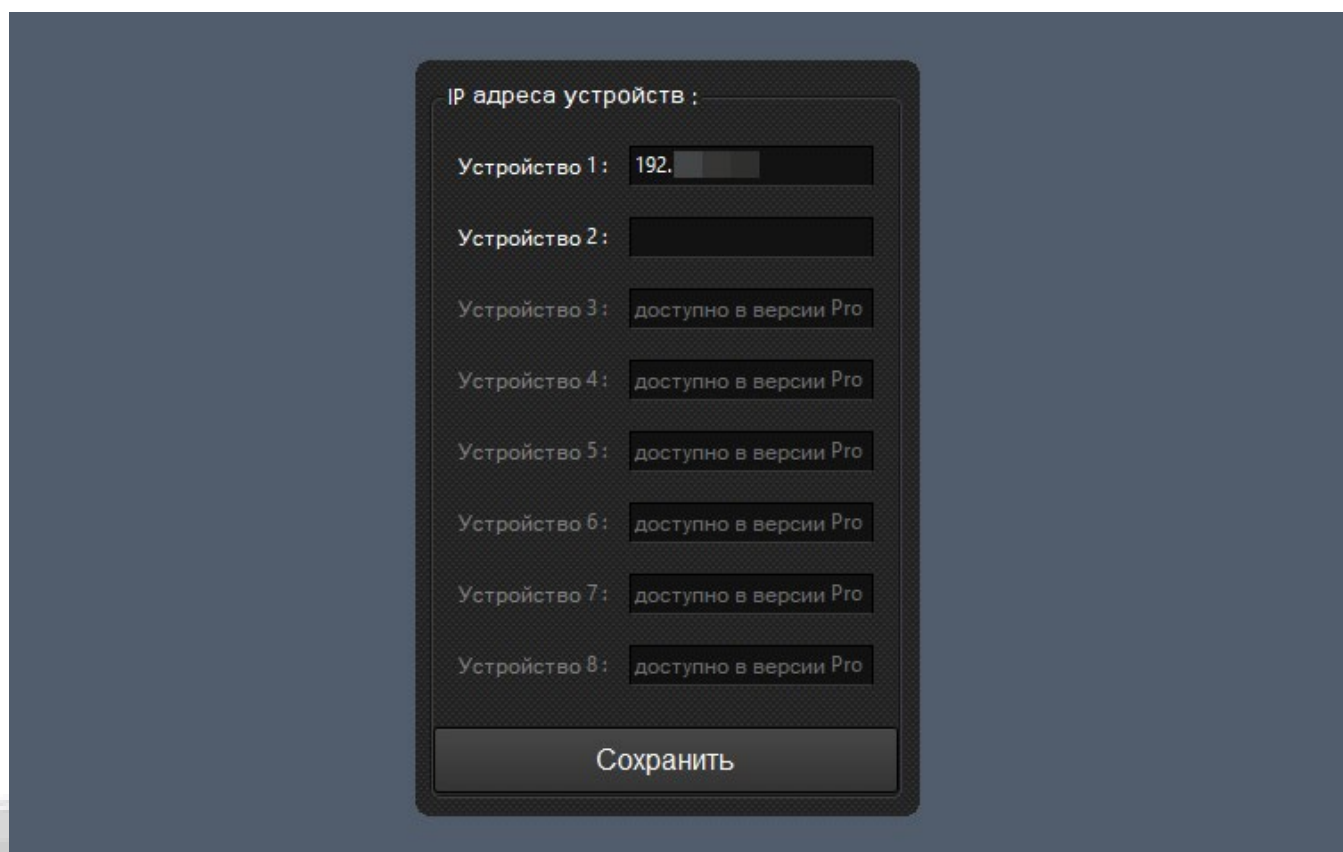
Нажимаем **“Выбрать режим работы”** и в разделе **“Трансляция – Вручную”** нажимаем кнопку **“IP”**



При выборе режима “АВТО” – поля IP адресов заполнятся автоматически найденными устройствами в сети, а при выборе ручной настройки – IP адреса устройств, с которых будет идти трансляция, требуется ввести самостоятельно, для этого нажимаем кнопку “IP” и в появившемся окне вводим данные пультов

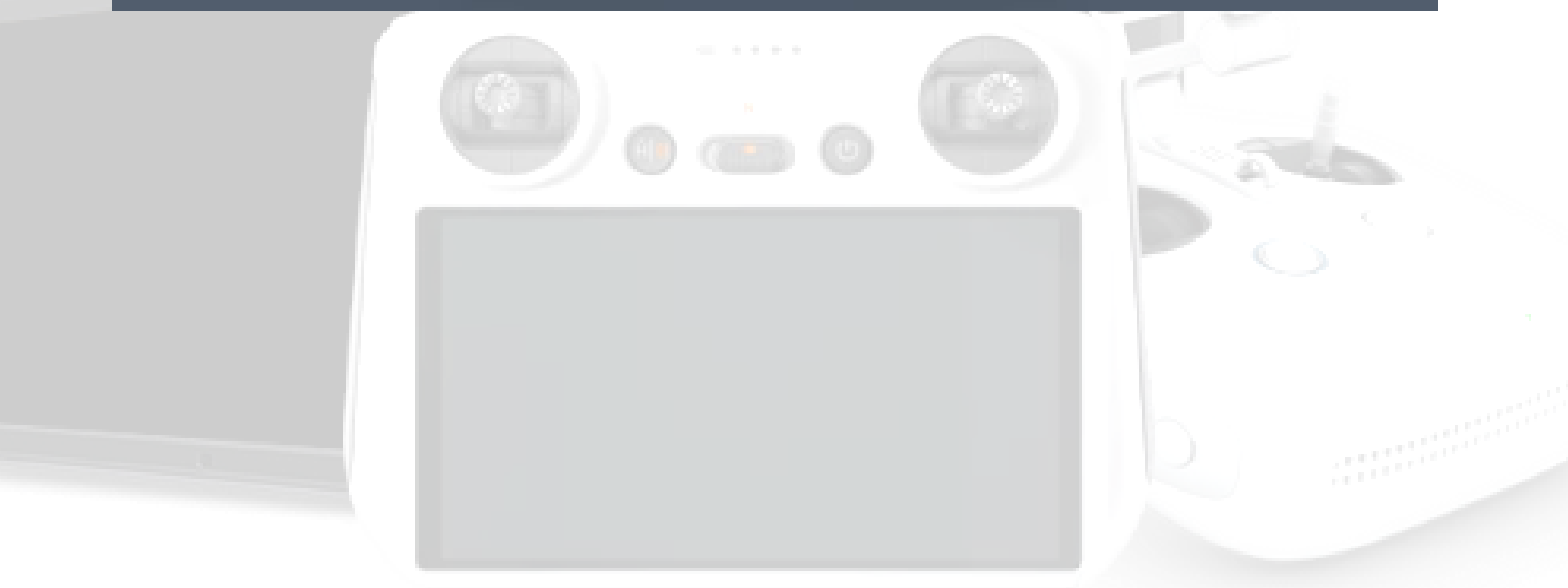
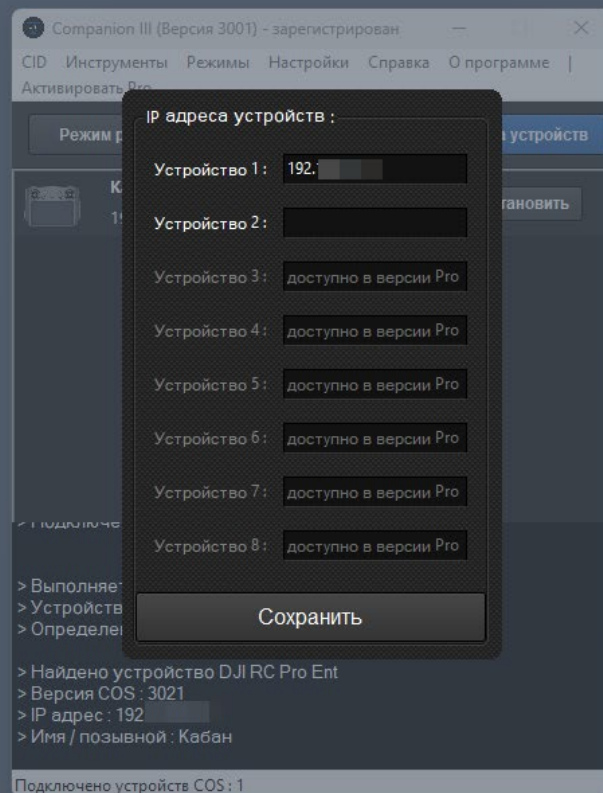
Рекомендованный режим настройки трансляции – “Вручную”

Вводим IP адреса пультов

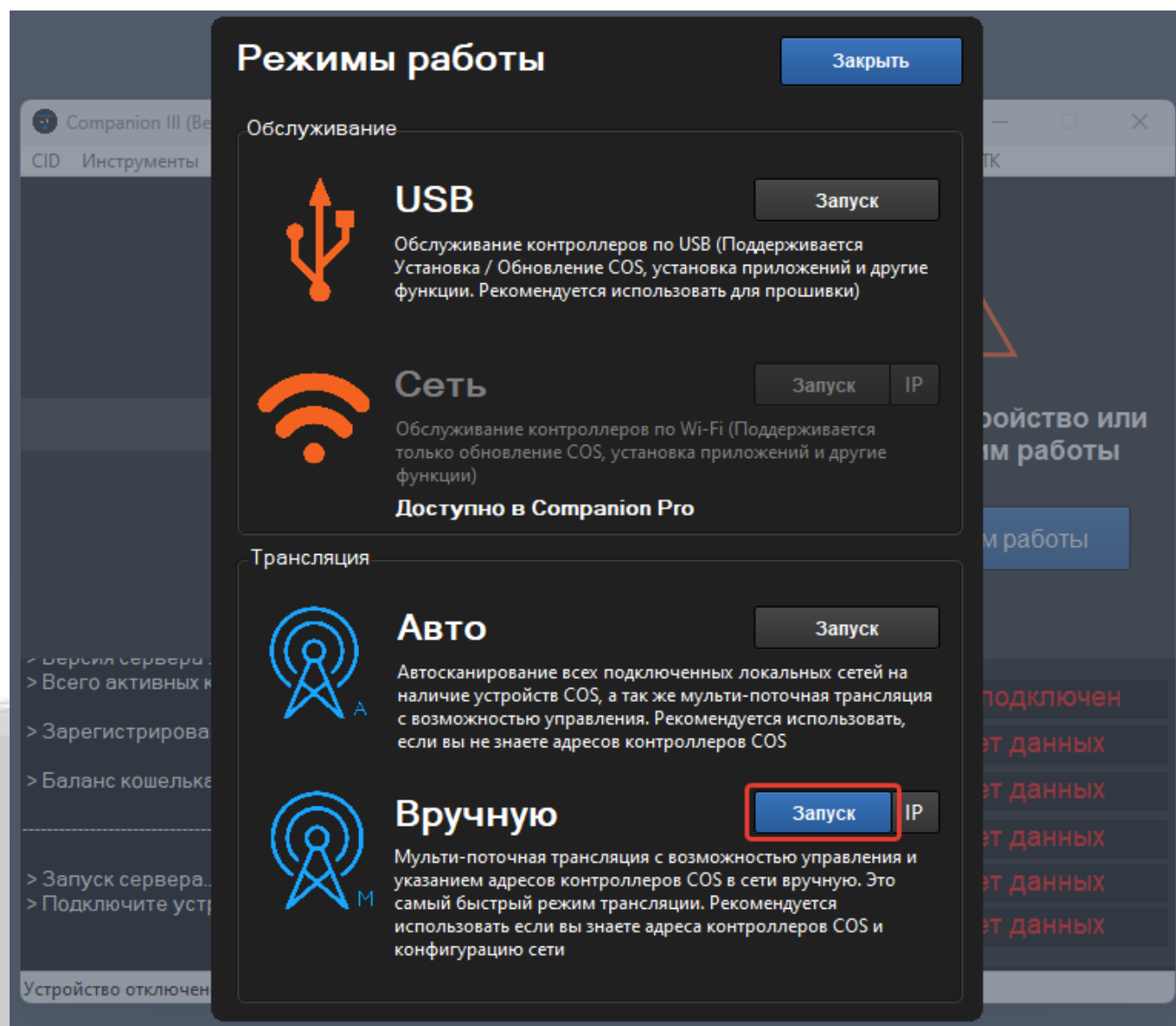


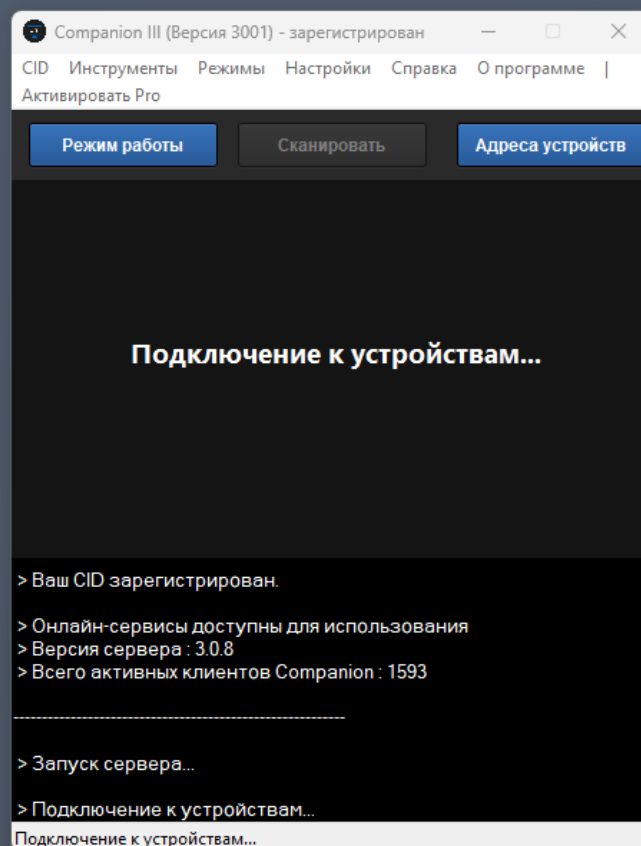
IP адрес пульта можно увидеть на главном экране устройства

Нажимаем кнопку “Сохранить”

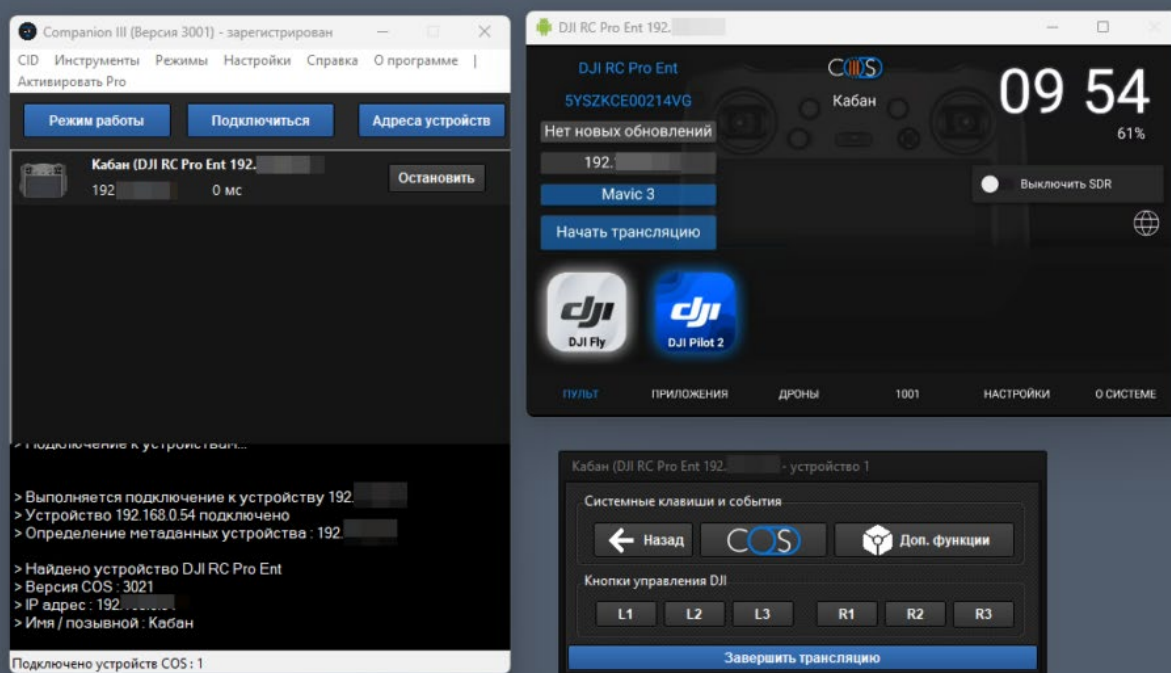


Далее нажимаем “Запуск” – программа перезапустится

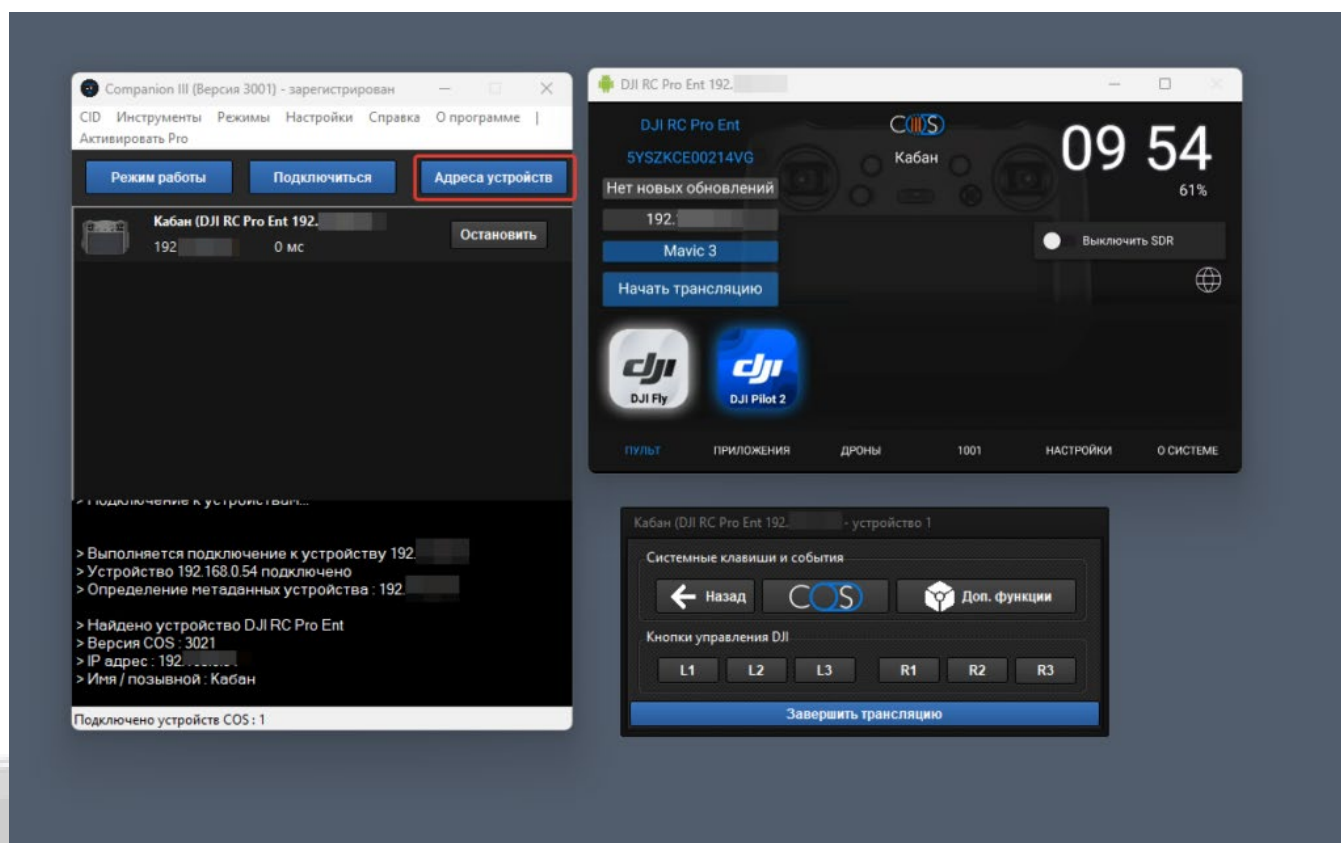




После перезагрузки появятся окна трансляции и окна управления кнопками пультов

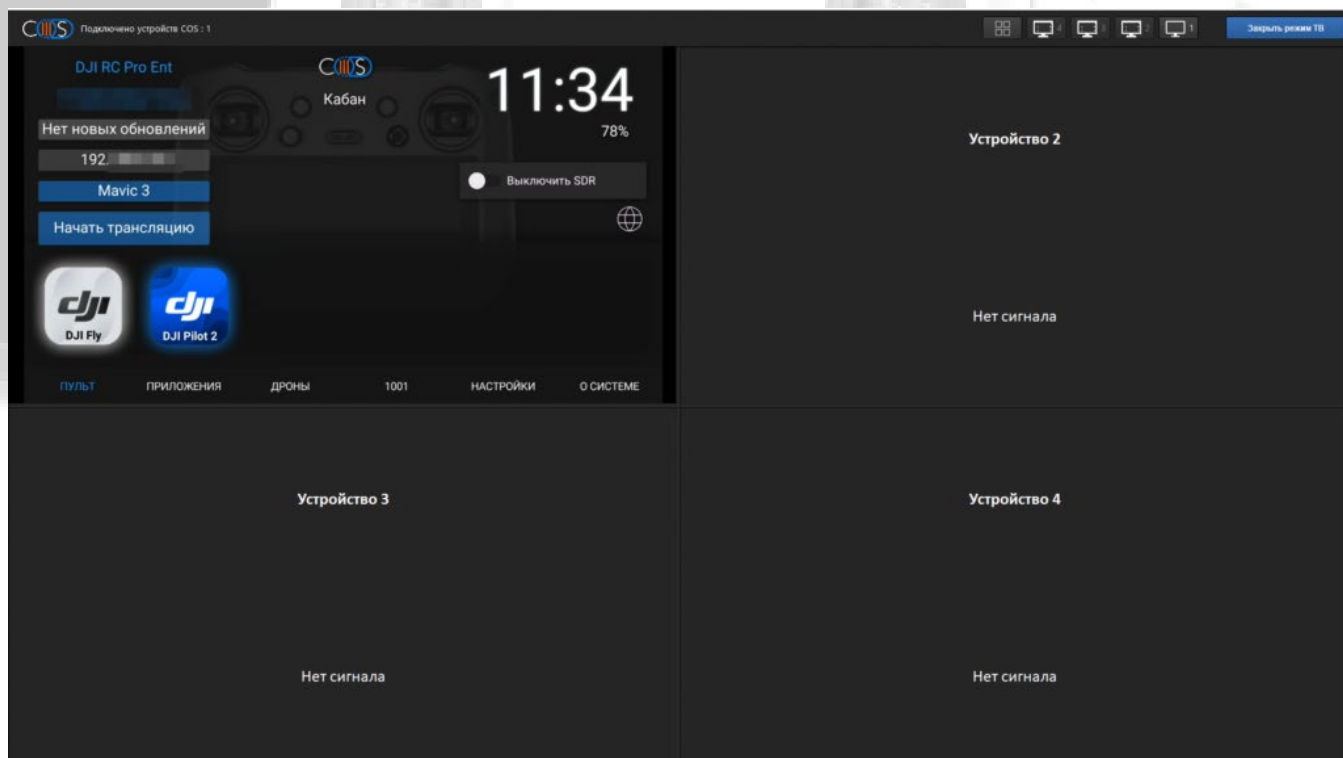
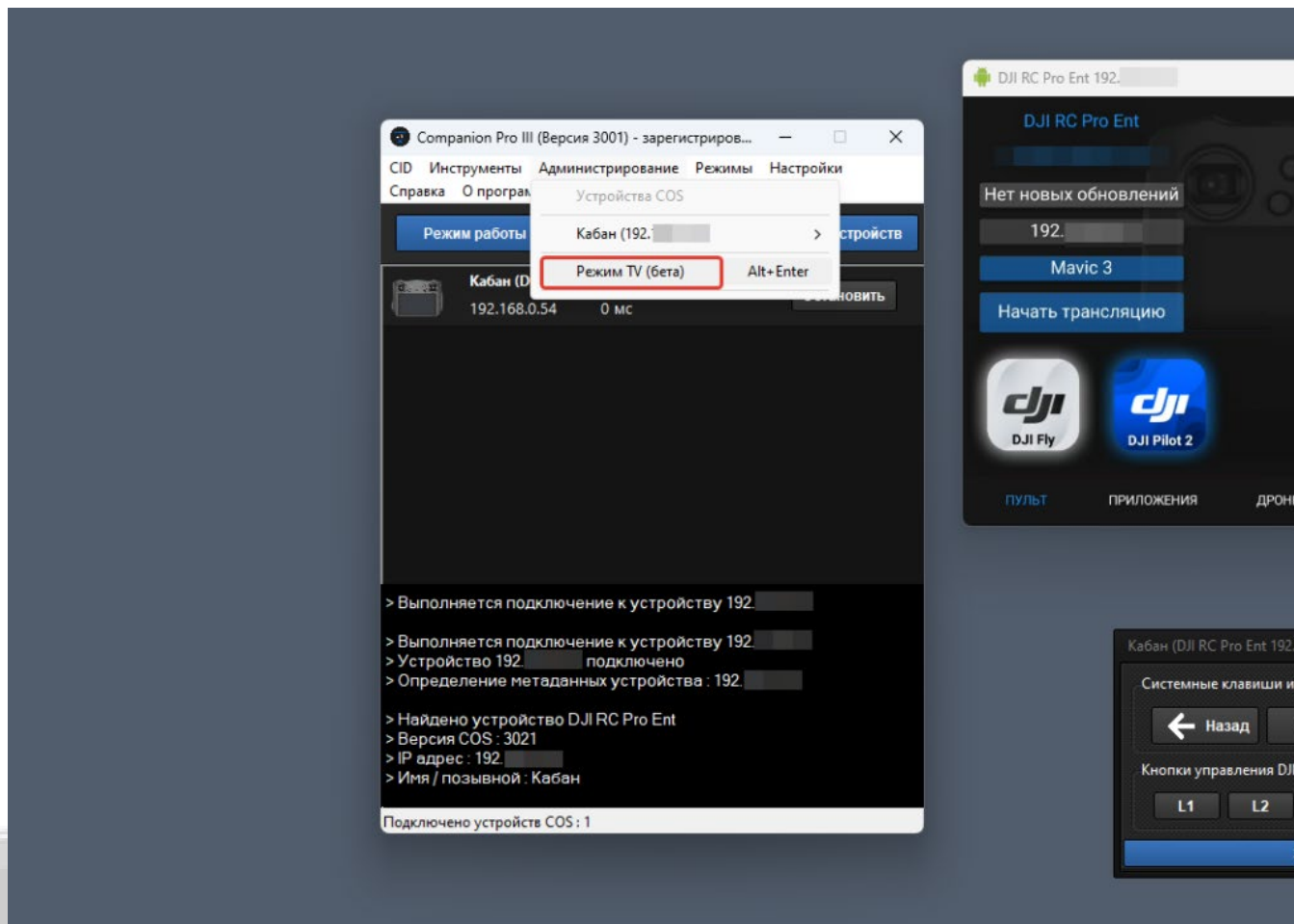


Для того чтобы добавить дополнительные пульти нажимаем кнопку “Адреса устройств” и вводим IP пултов

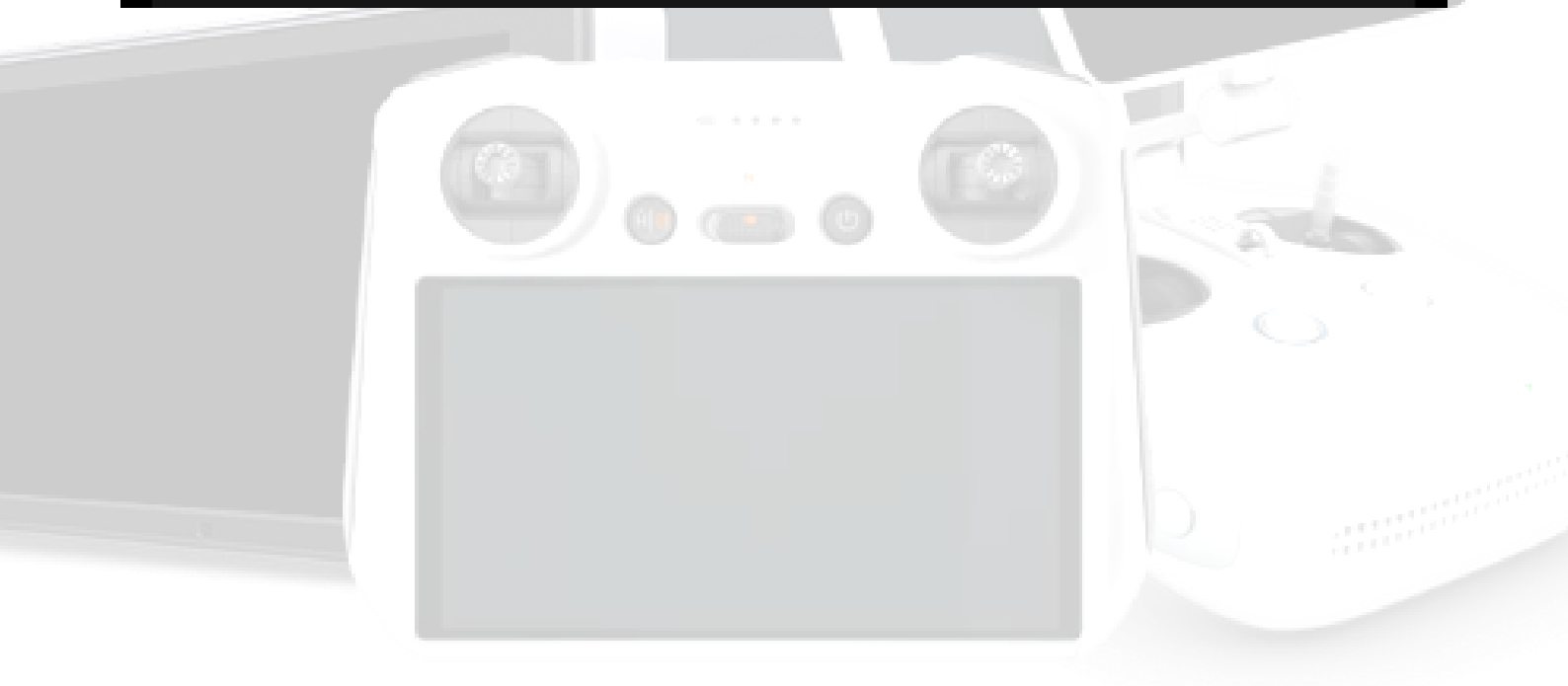
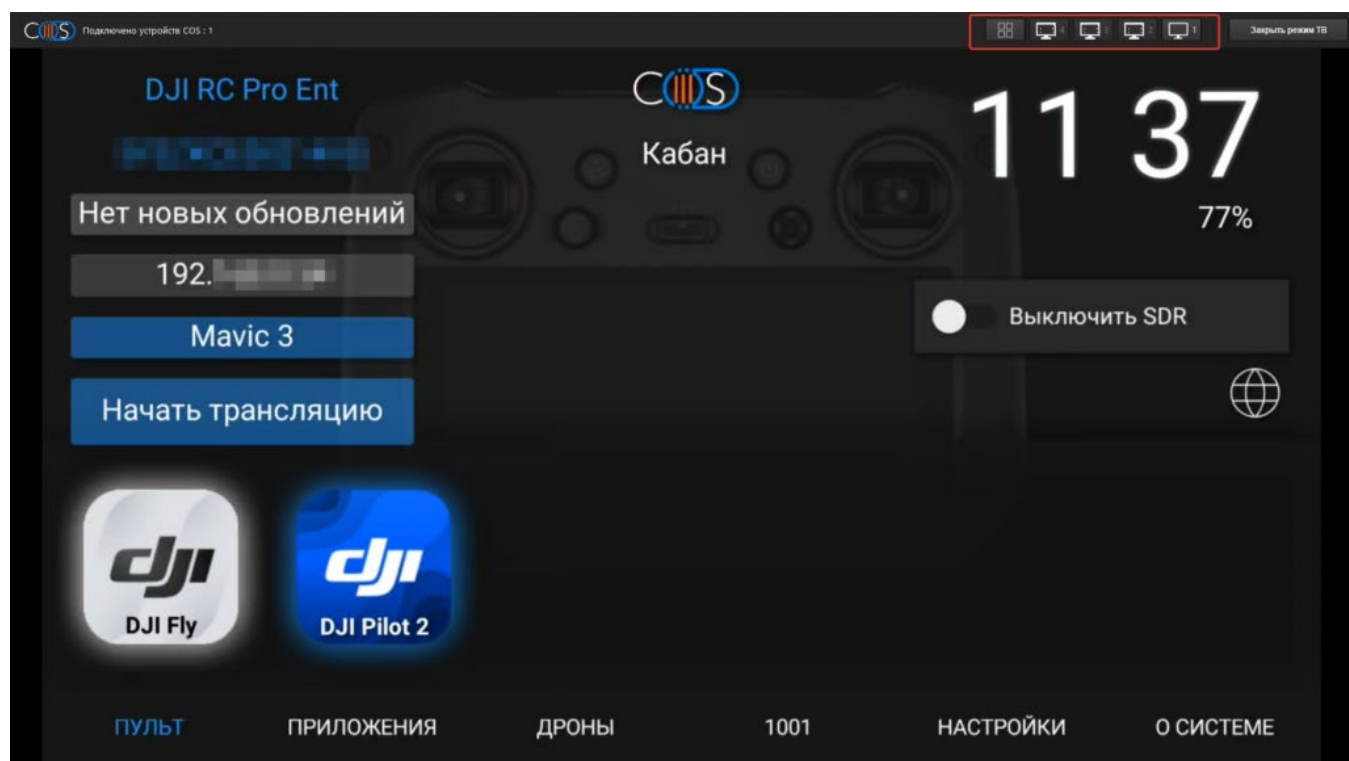


Обычная версия Companion поддерживает трансляцию до 2 устройств, версия [Companion PRO](#) – до 8, а также поддерживает “режим ТВ”

Для запуска “режима ТВ” переходим “Администрирование – Режим ТВ”



Для запуска на весь экран используем кнопки с номером экрана в правом верхнем углу



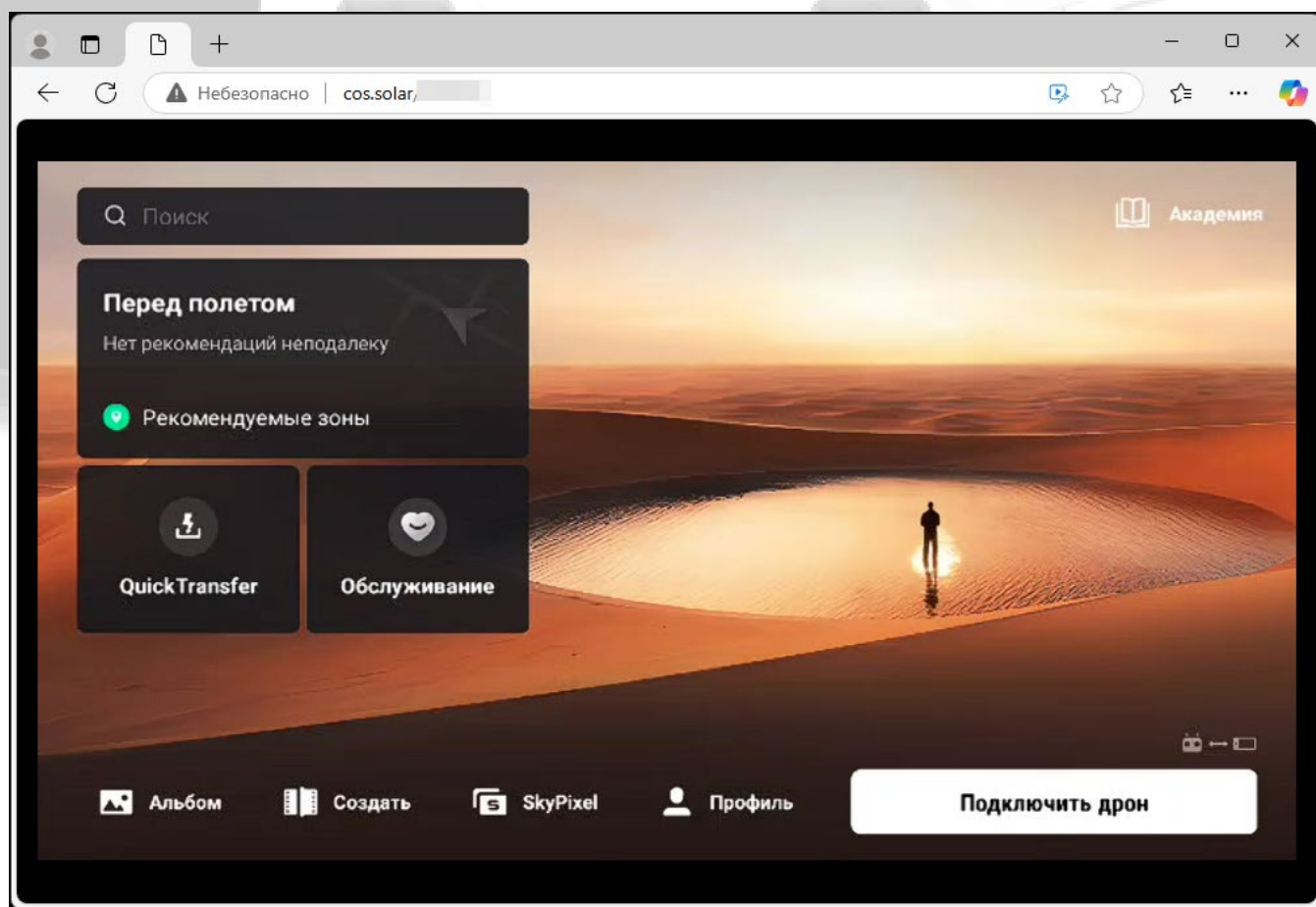
Как работает Solar

Solar - это облачный сервис для осуществления трансляций из любой точки планеты в обычном веб-браузере.

Данный сервис доступен на устройствах с прошивкой COS III 3021 и выше.

Преимущества:

- Система разработана таким образом, что минимизирует задержки и обеспечивает высокое качество трансляции.
- Независим от платформы, вы можете использовать его на любом устройстве, которое поддерживает интернет и имеет доступ к веб-браузеру (*не привязан к Compton, это отдельный продукт, имеющий взаимосвязь только с вашим пультом и COS*)
- Нет необходимости устанавливать дополнительные клиентские приложения, которые могут занимать место на ваших устройствах и требовать обновлений (*трансляция осуществляется посредством <http://> ссылки с вашего пульта на базе COS III – без каких-либо дополнительных приложений*)



Как подключиться к Solar

Смотреть трансляцию через Solar можно с помощью [сертификатов для трансляции](#)

Чтобы подключиться к Solar необходимо зайти в [бот](#) и выбрать раздел “Solar“, далее нажимаете “Заявка на подключение”.



Откроется мини – приложение COS Store, в котором необходимо указать **IP** вашего пульта и нажать “Отправить заявку”

Обратите внимание! На одно устройство предоставляется только одна ссылка.

В ответ на заявку мы отправим вам **персональный URL** для просмотра трансляций. Эту **ссылку** вы даете другим зрителям, и они наблюдают за вашей трансляцией, вводя ее в **любой современный веб – браузер**.

Как только вы подключите на пульте **сертификат для трансляции**, ваша трансляция **начнется автоматически**.



Организация трансляции осуществляется **через любое интернет-подключение.**

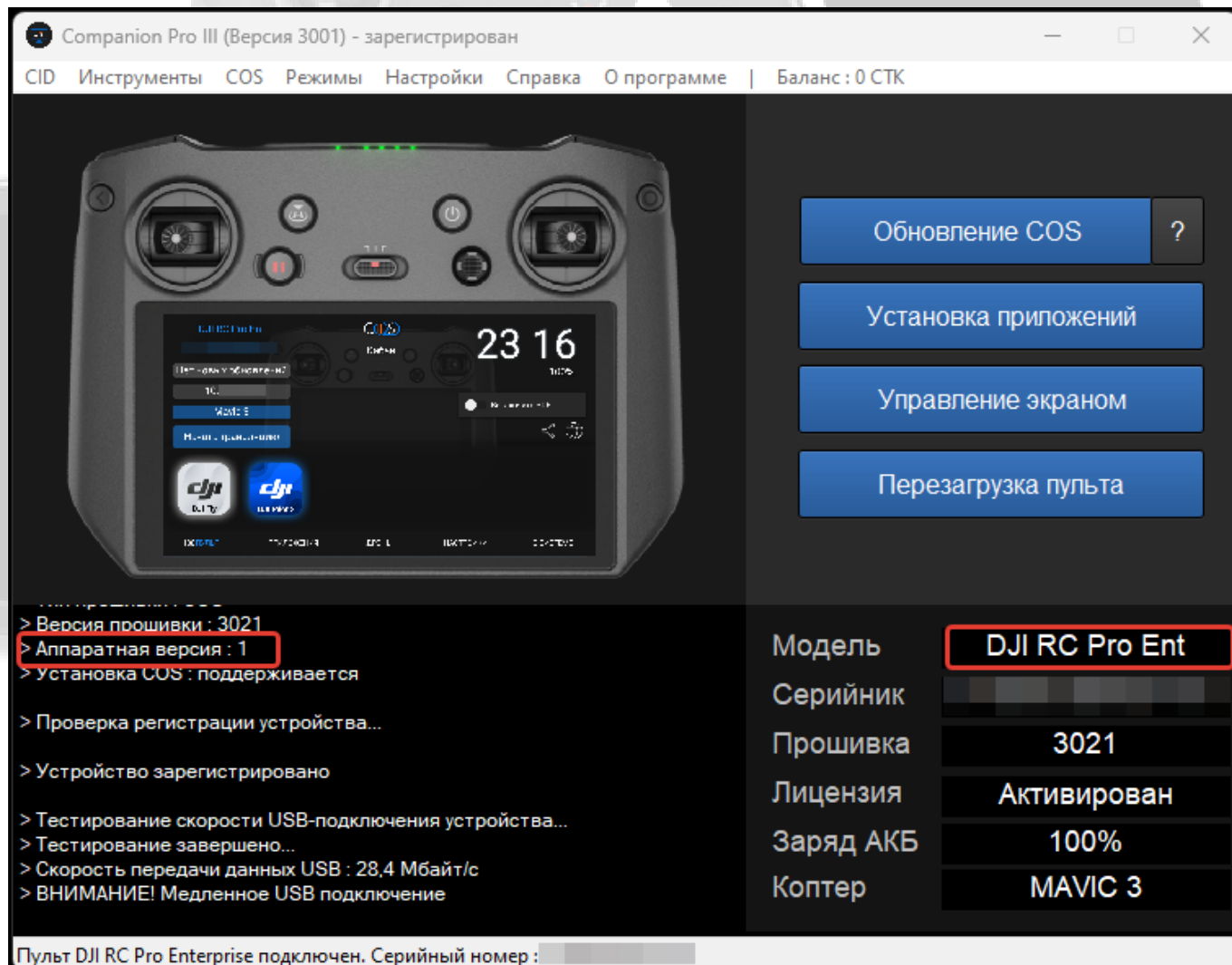
Все готово!

Как отличить ревизию пульта DJI RC Pro Enterprise (rm510b)

Необходимо подключить пульт к ПК и зайти в Companion, на главном экране посмотреть аппаратную версию или модель пульта.

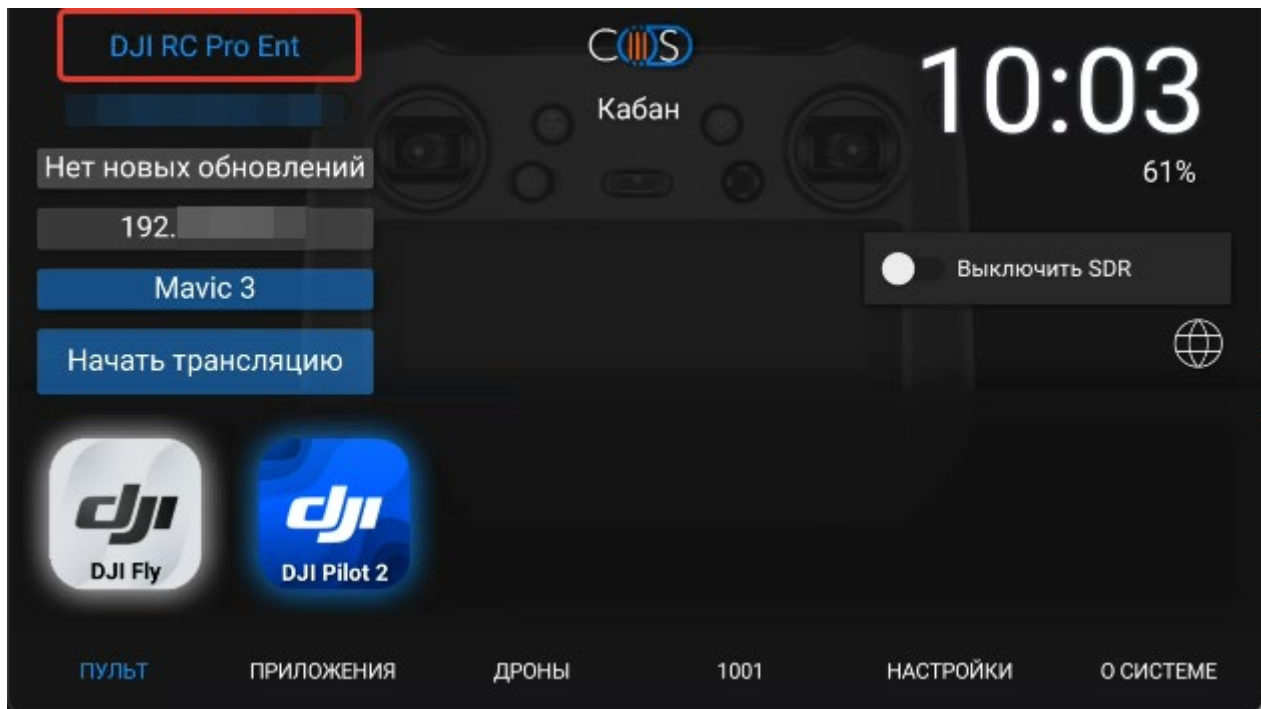
Аппаратная версия: 1 – rm510b
Аппаратная версия: 2 – rm510b v2

DJI RC Pro Ent – ревизия 1
DJI RC Pro Ent V2 – ревизия 2



Также ревизию можно посмотреть на главном экране самого пульта.

DJI RC Pro Ent – ревизия 1
DJI RC Pro Ent V2 – ревизия 2



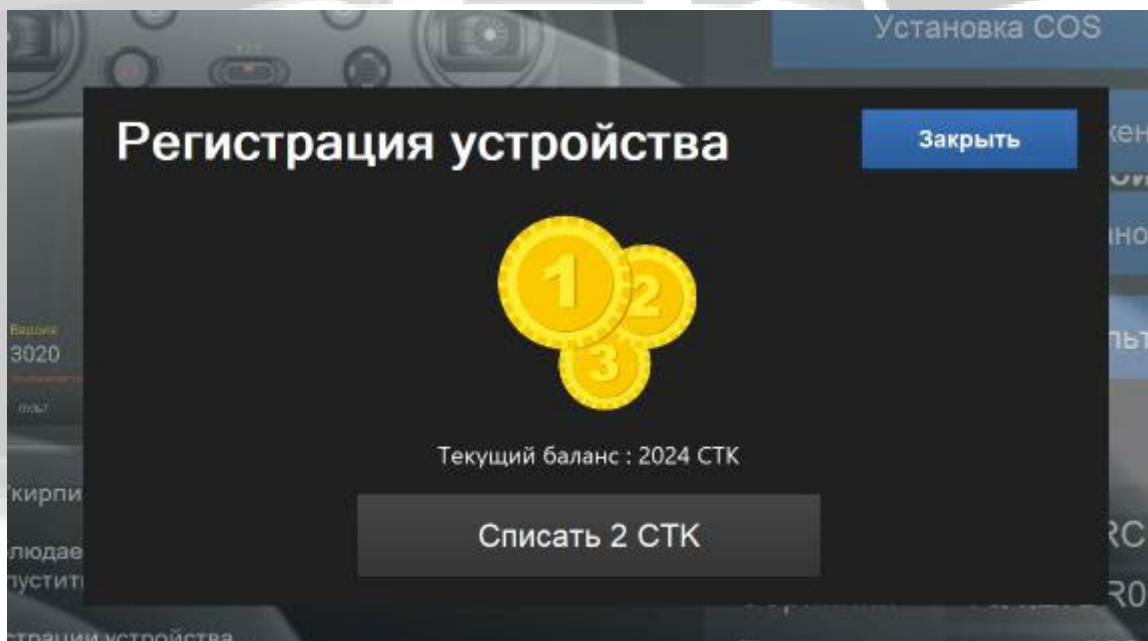
Установка COS на DJI RC Pro (rm510b v2)

Данная инструкция по установке COS выполняется с использованием программы Companion. Более подробная информация о работе с ней представлена в документе “Companion. Руководство пользователя” (PDF).

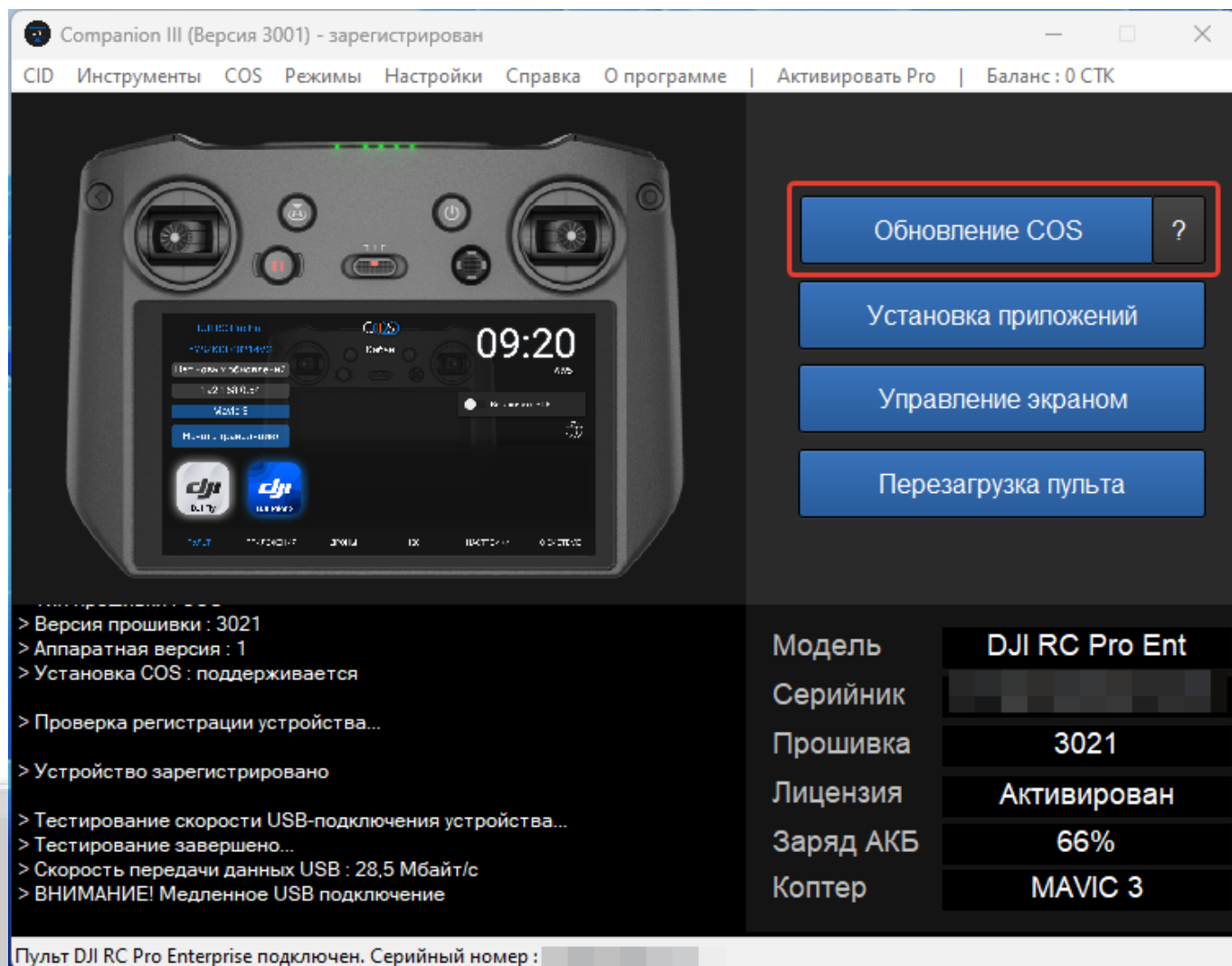
Перед установкой COS делаем полный сброс устройства и вынимаем SD карту и далее следуем инструкции.

ВНИМАНИЕ! Перед установкой прошивки пульт обязательно должен быть активирован

- Приобретаем 2 СТК в нашем боте @circle_os_store_bot и баланс СТК пополнится автоматически
- Подключаем пульт к ПК. После загрузки пульта ждем примерно 1 минуту. (проверяем заряд батареи и делаем полный сброс устройства)
- Нажимаем кнопку “Регистрация”
- Списываем 2 СТК для регистрации пульта

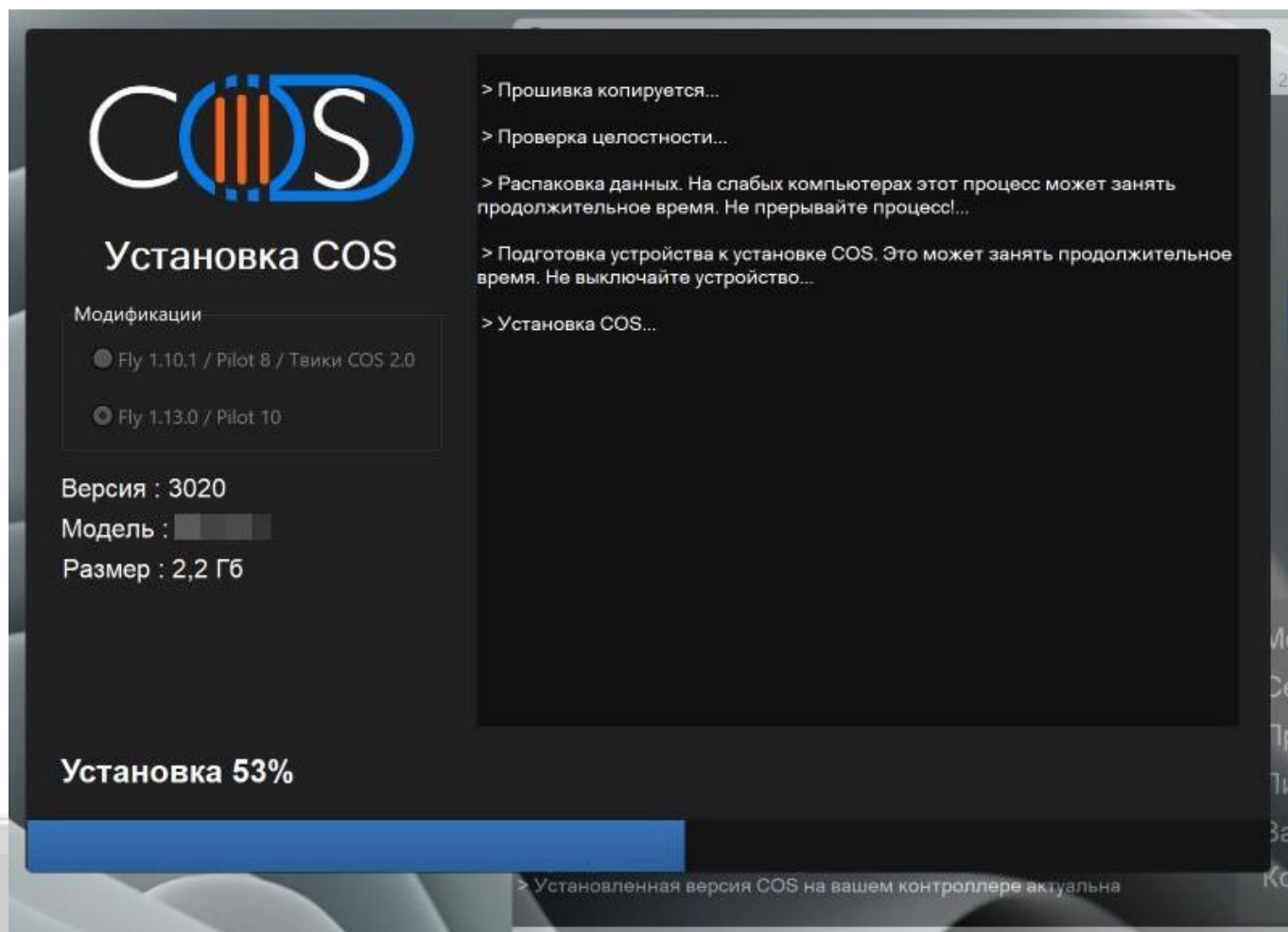


В окне Companion нажимаем кнопку “Установка/Обновление COS”

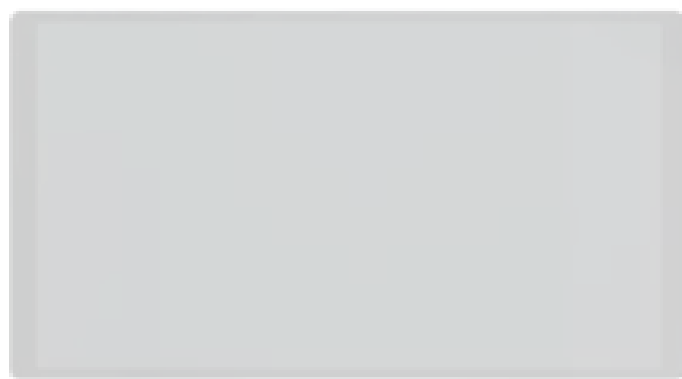


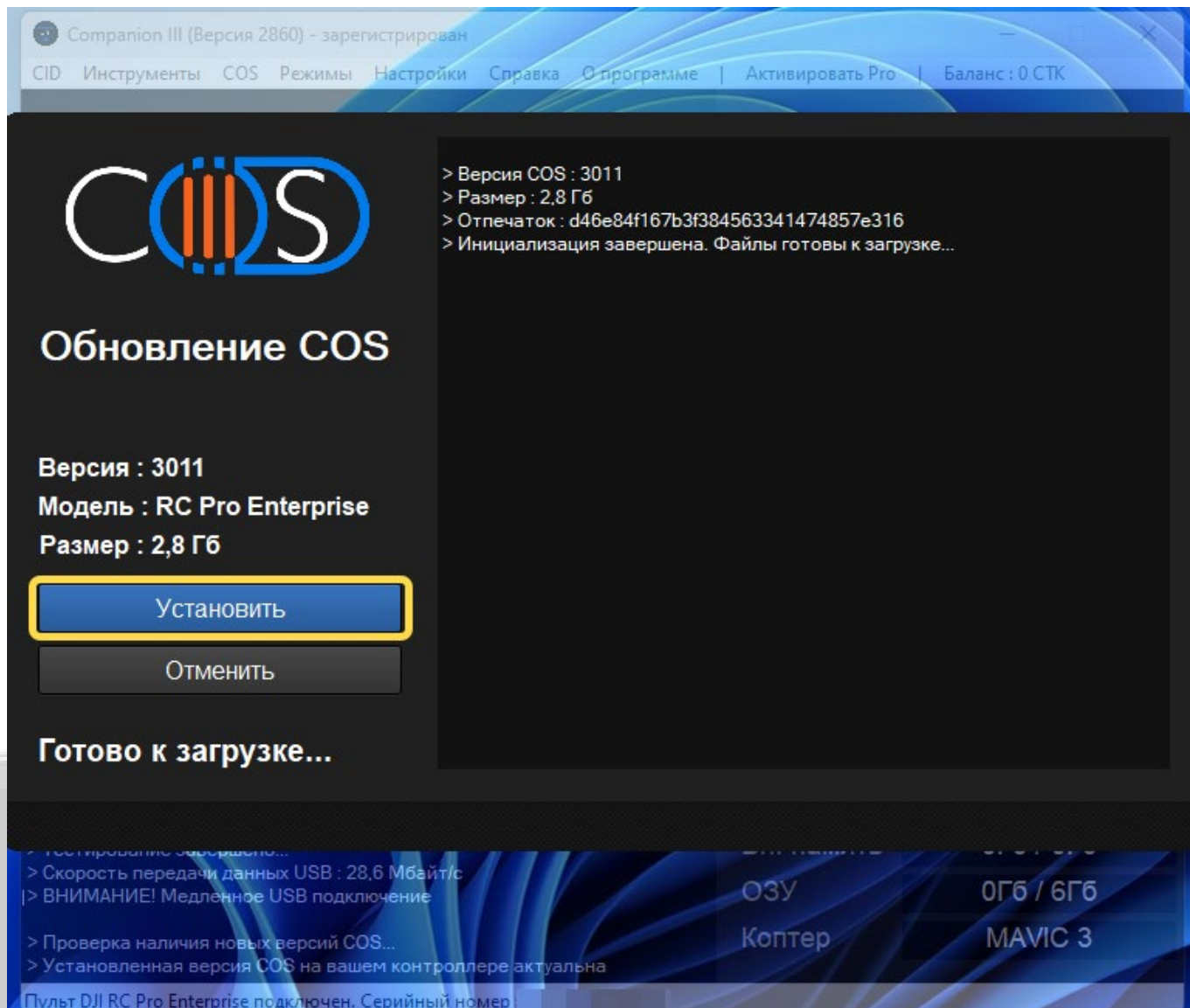
Главный экран Companion

Начиная с версии Companion 3000, выбираете модификацию (Fly 1.13.0/Pilot 10 – основная версия приложений COS, Fly 1.10.1/Pilot 8/ Твики COS 2.0 – старые версии приложений, твики из версии COS 2.0).

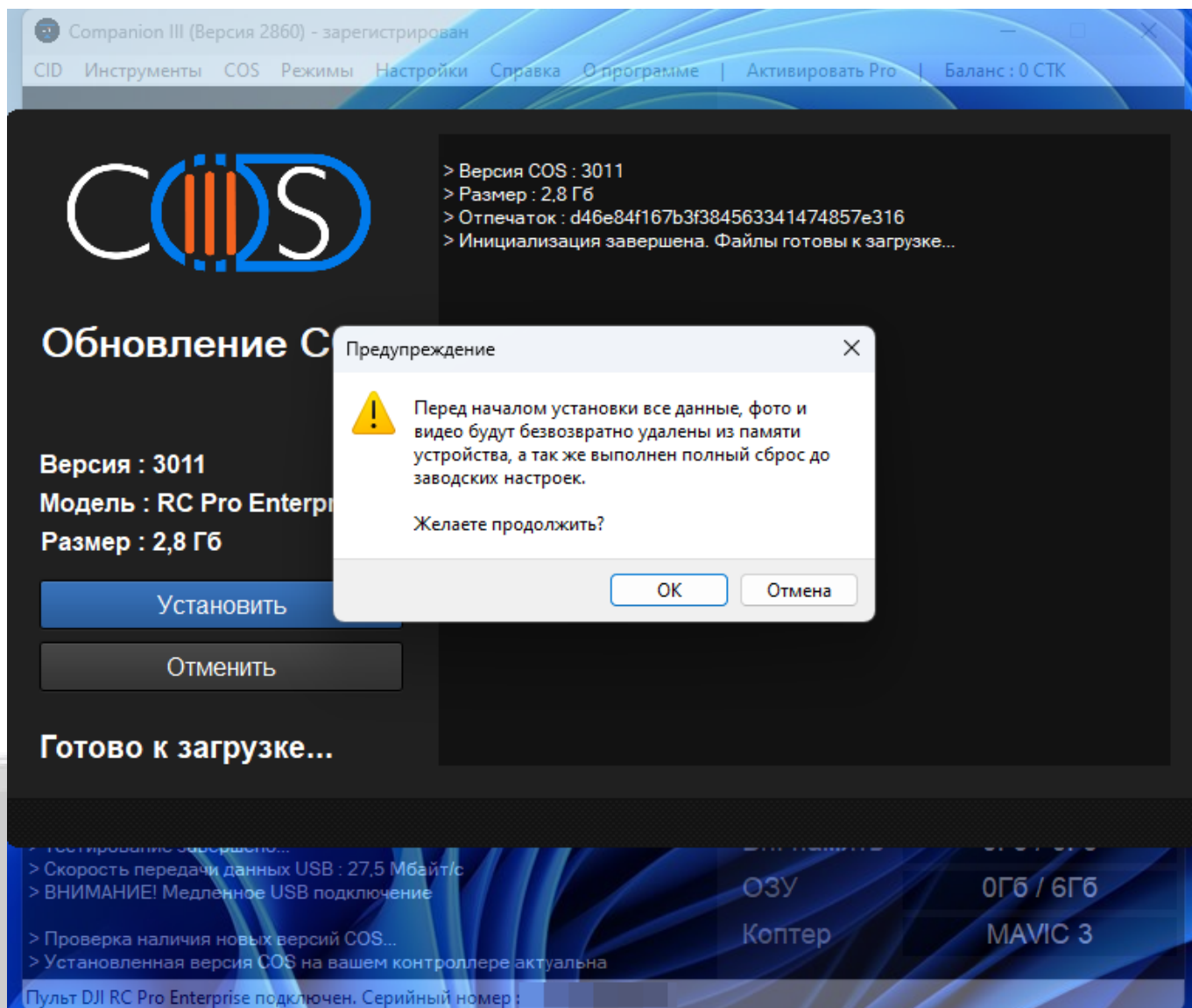


Далее нажимаем кнопку “Установить” и ждем завершения установки.

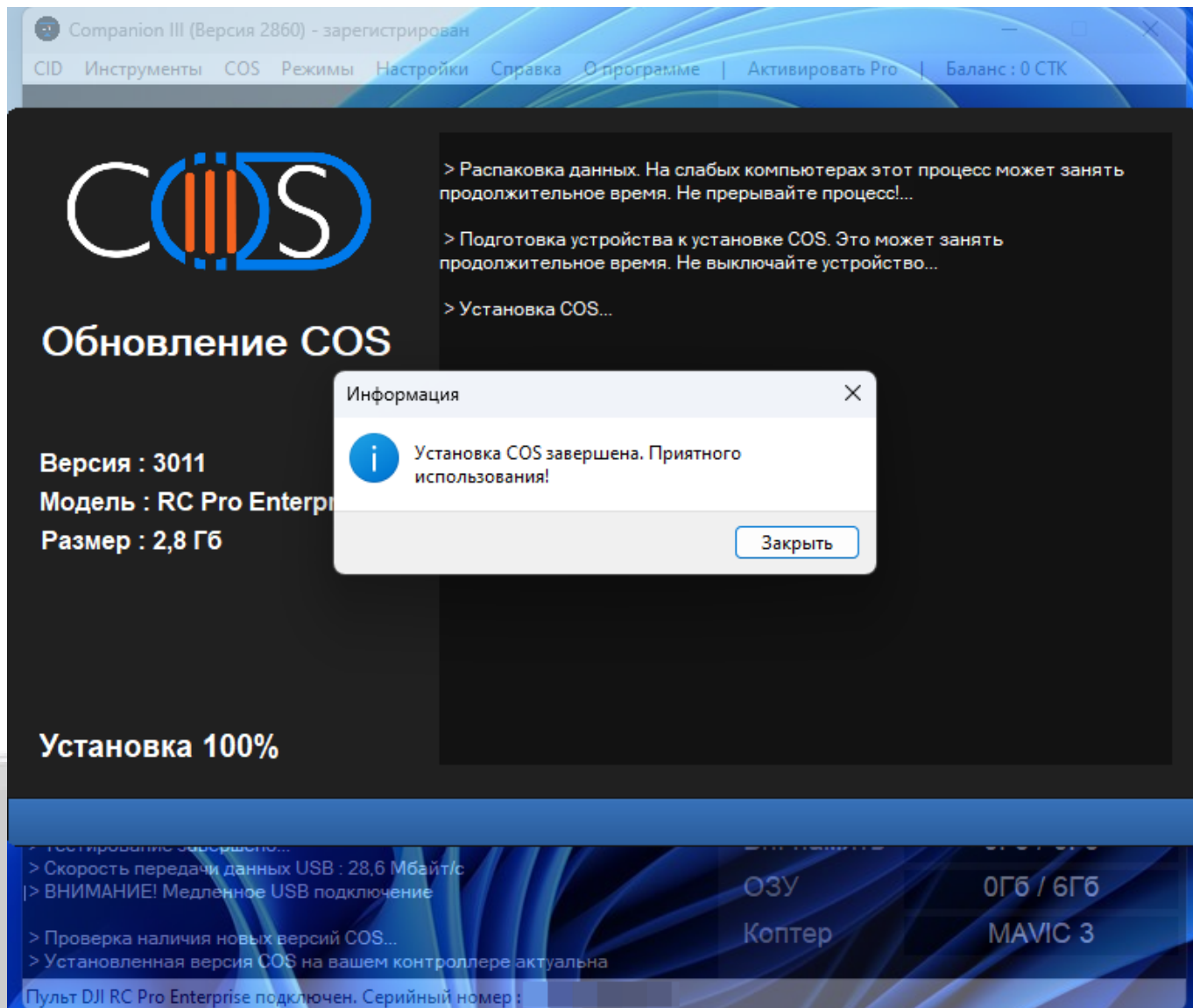




Все данные с пульта будут удалены



Ждем завершения установки, во время установки дисплей пульта погаснет. **Если пульт начнет “пищать”, то пошевелите любым стиком**



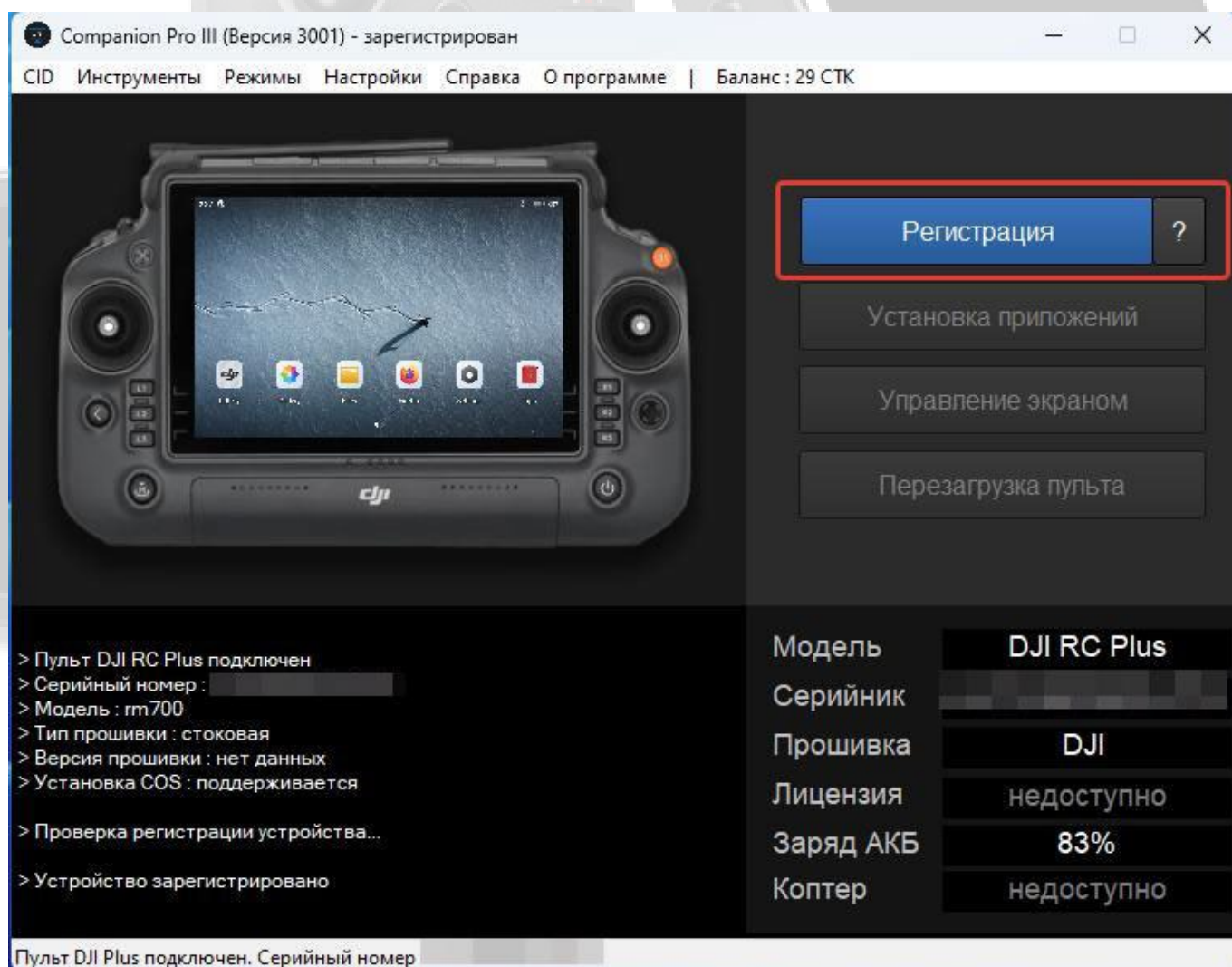
Все готово, приятного использования COS

Установка COS на DJI RC Plus (rm700)

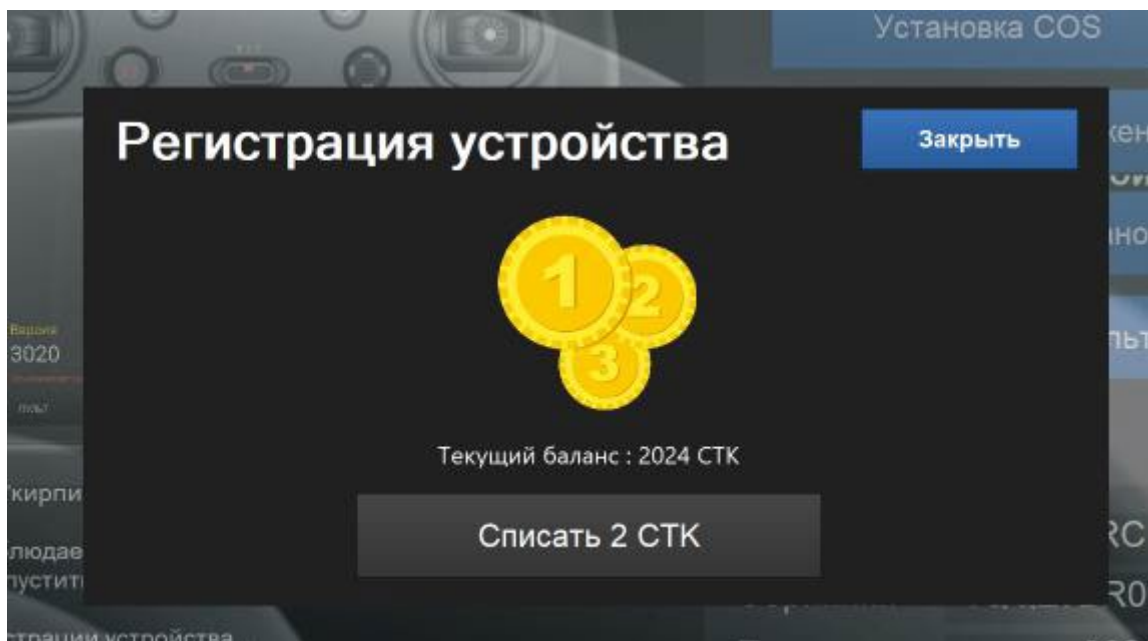
Данная инструкция по установке COS выполняется с использованием программы Companion. Более подробная информация о работе с ней представлена в документе “Companion. Руководство пользователя” (PDF).

Перед установкой COS делаем полный сброс устройства и вынимаем SD карту и далее следуем инструкции.

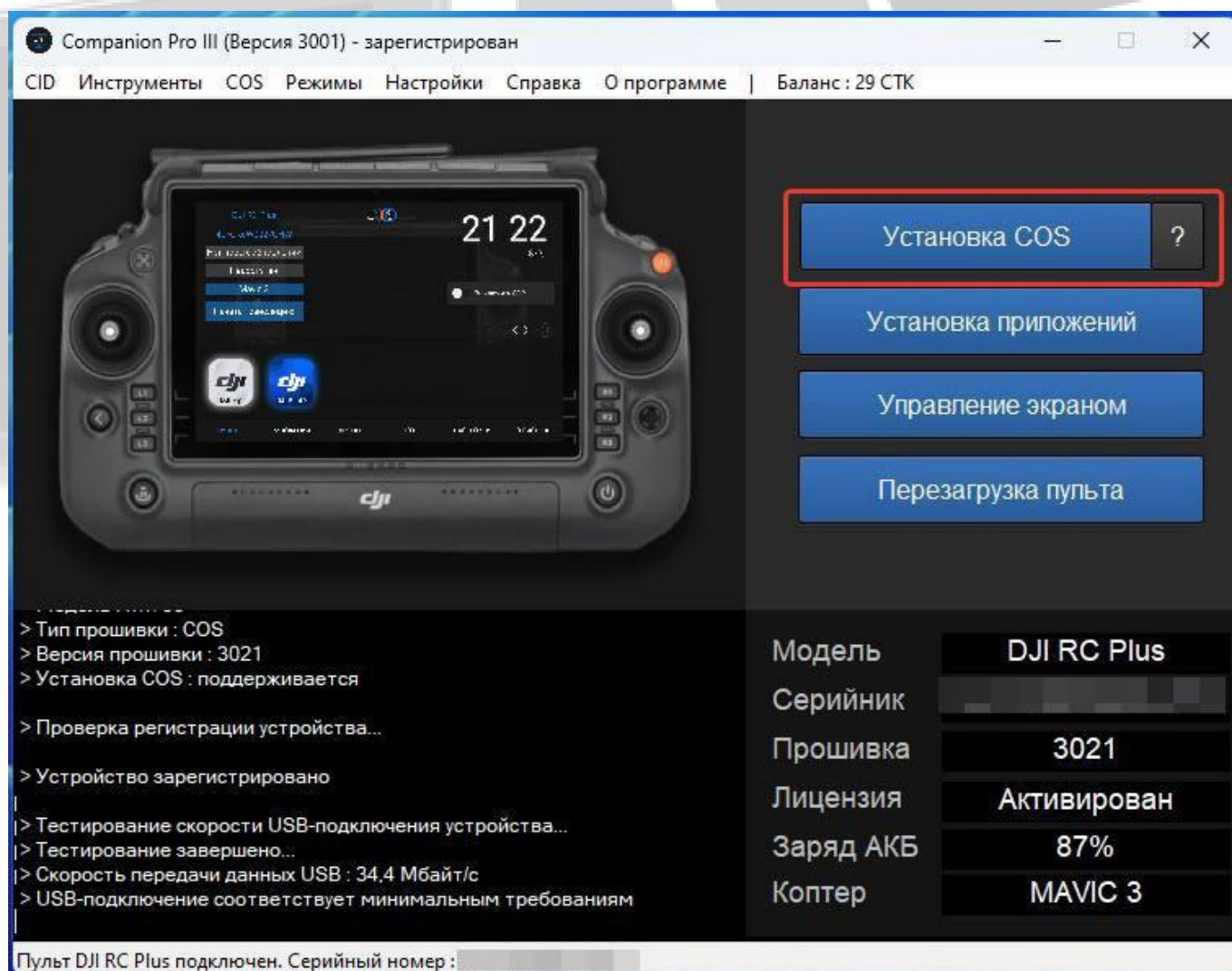
Приобретаем 2 СТК в нашем [боте](#) и [баланс СТК пополнится автоматически](#). Подключаем пульт к ПК (убедитесь, что аккумулятор заряжен на 100%) После загрузки пульта ждем примерно 1 минуту. Нажимаем кнопку “Регистрация”.



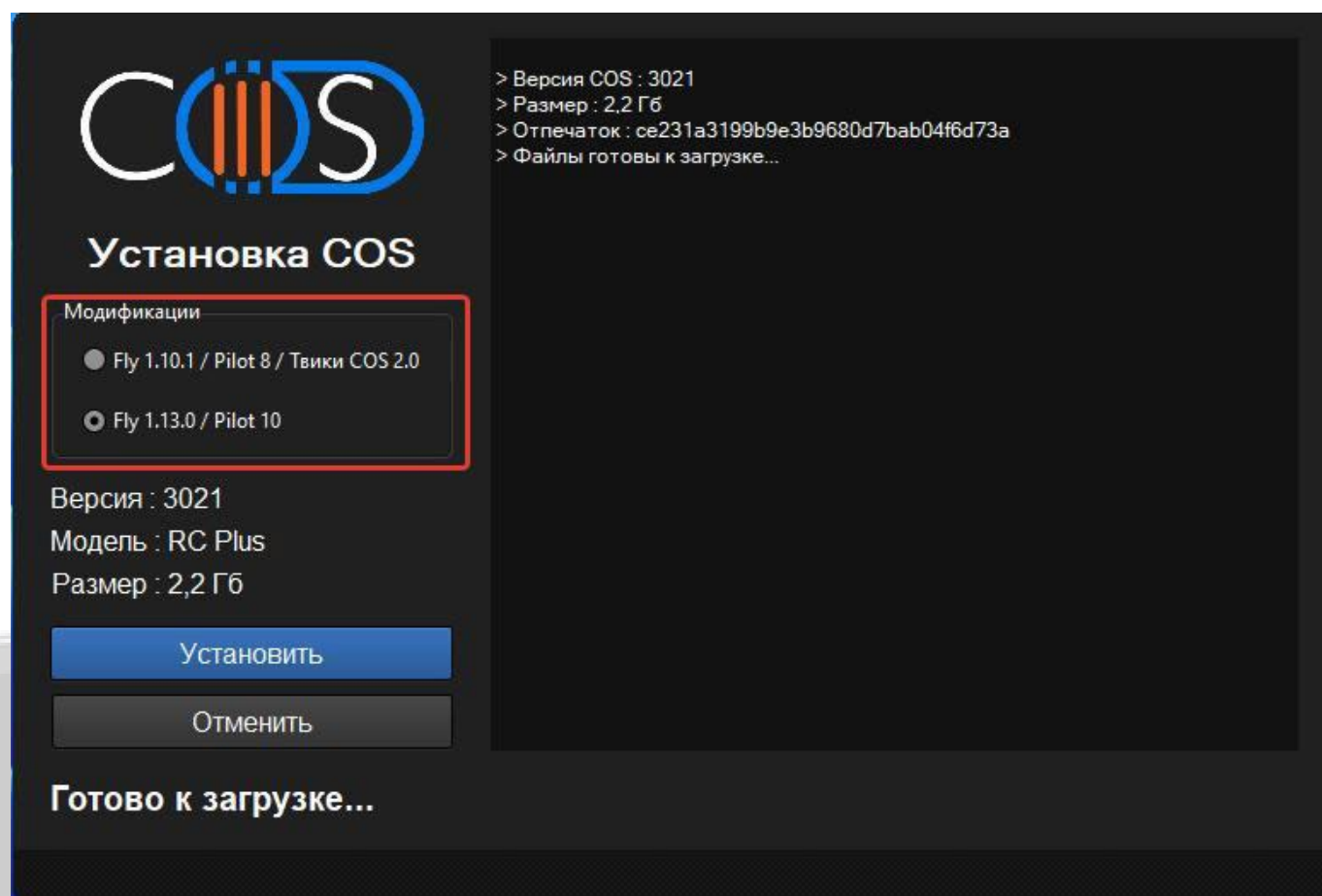
Списываем 2 СТК для регистрации пульта



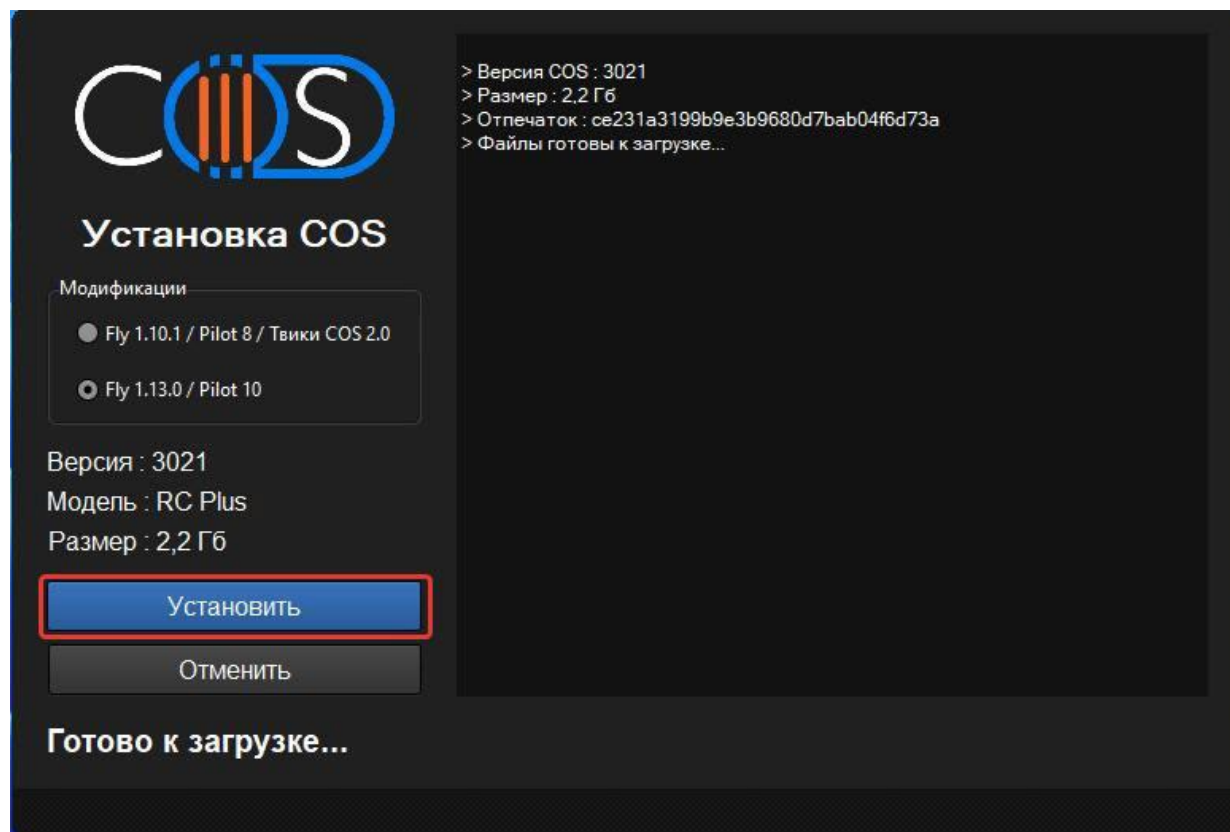
В окне Companion нажимаем кнопку “Установка/Обновление COS”



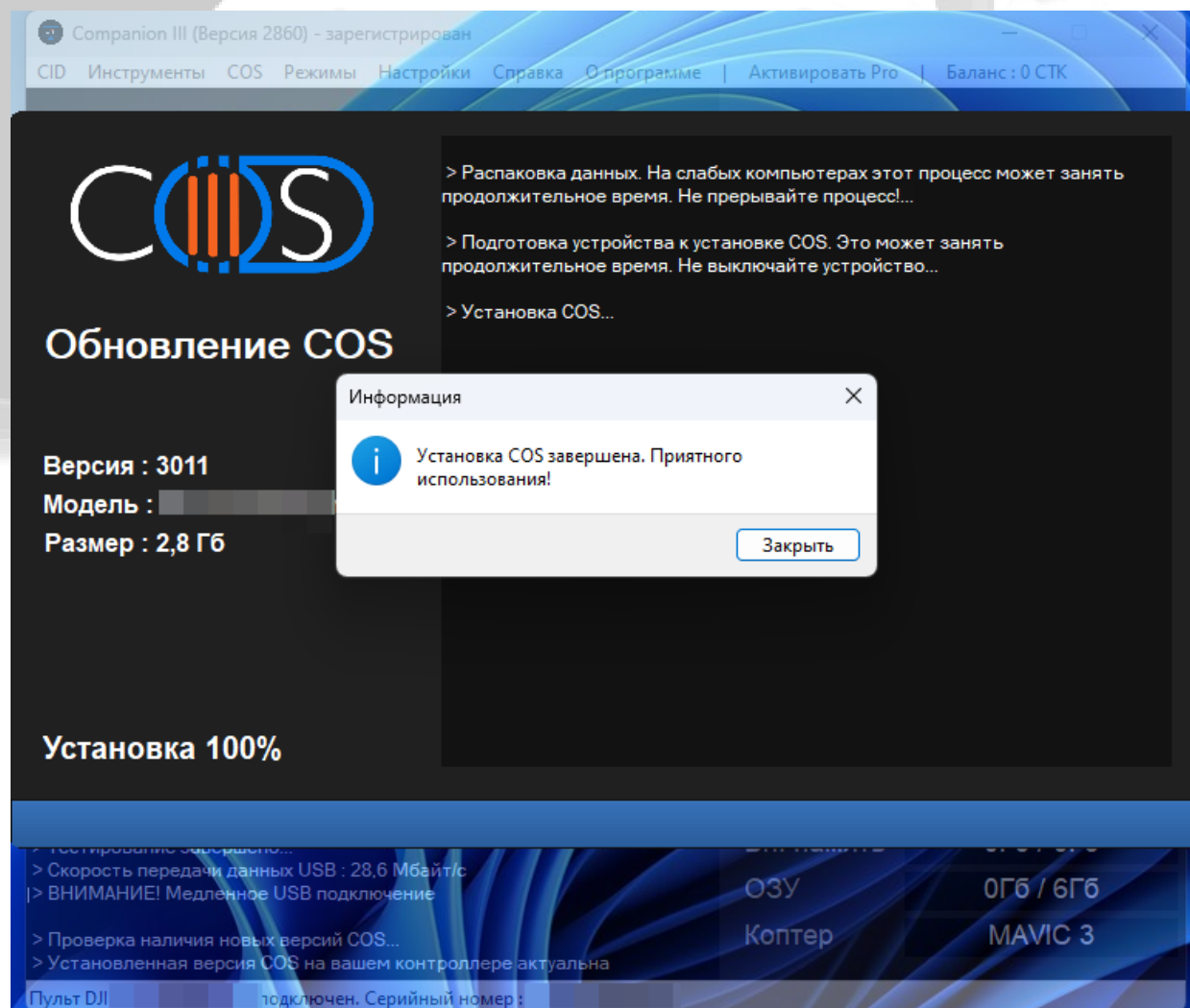
Появится окно установки. Начиная с версии Companion 3000, выбираете модификацию (Fly 1.13.0/Pilot 10 – основная версия приложений COS, Fly 1.10.1/Pilot 8/ Твики COS 2.0 – старые версии приложений, твики из версии COS 2.0).

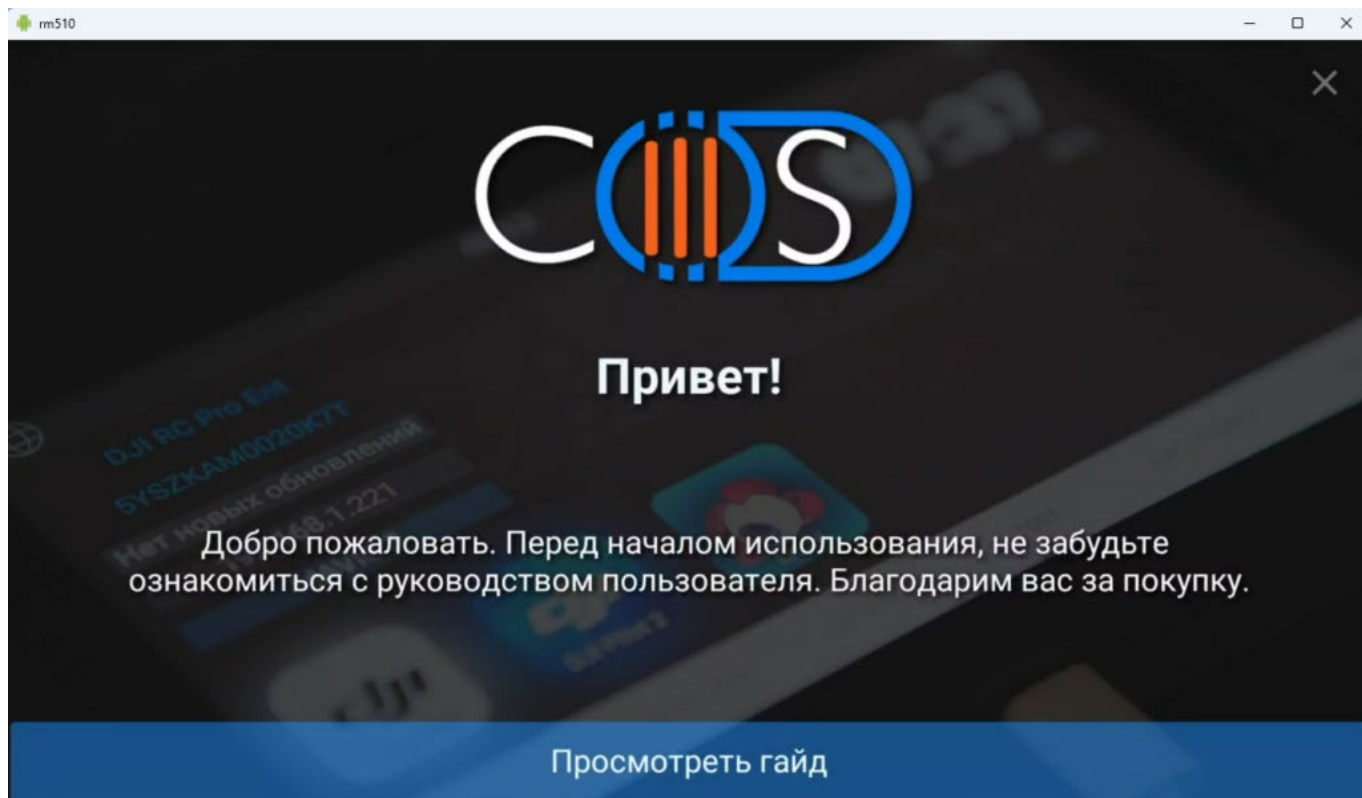


Далее нажимаем кнопку “Установить” и ждем завершения установки



По завершении процесса установка будет продолжена на пульте





ПРИМЕЧАНИЕ! Во время установки пульт перезагрузится, скорость установки зависит от характеристик ПК и скорости интернета

Все готово, приятного использования COS

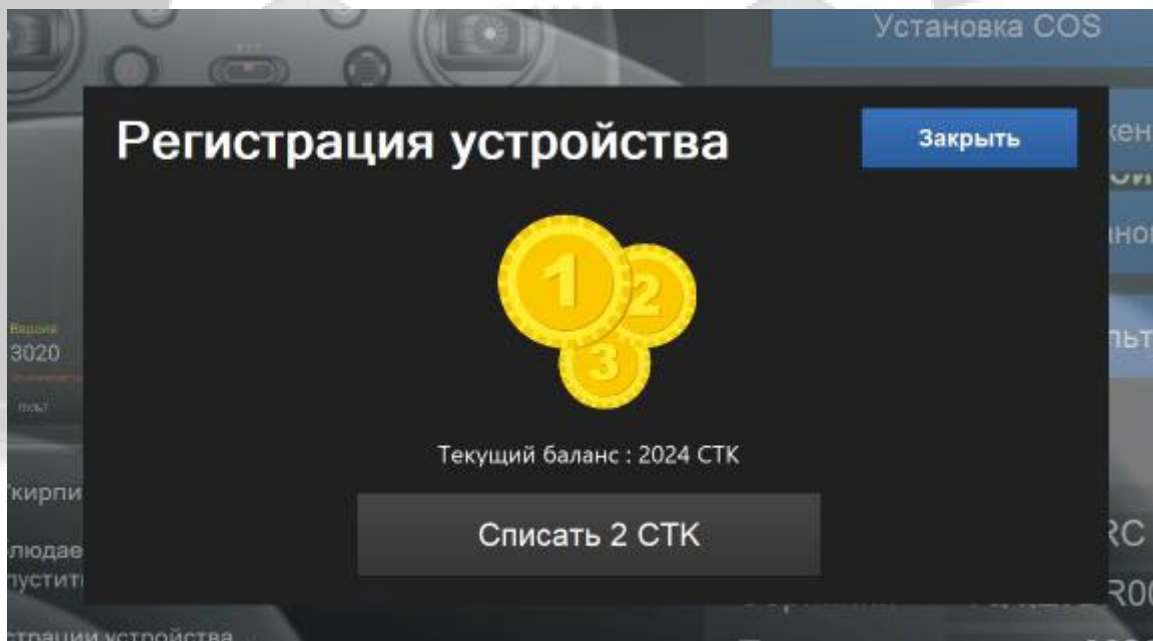
Установка COS на DJI RC Pro (rm510 / rm510b)

Данная инструкция по установке COS выполняется с использованием программы Companion. Более подробная информация о работе с ней представлена в документе “Companion. Руководство пользователя” (PDF).

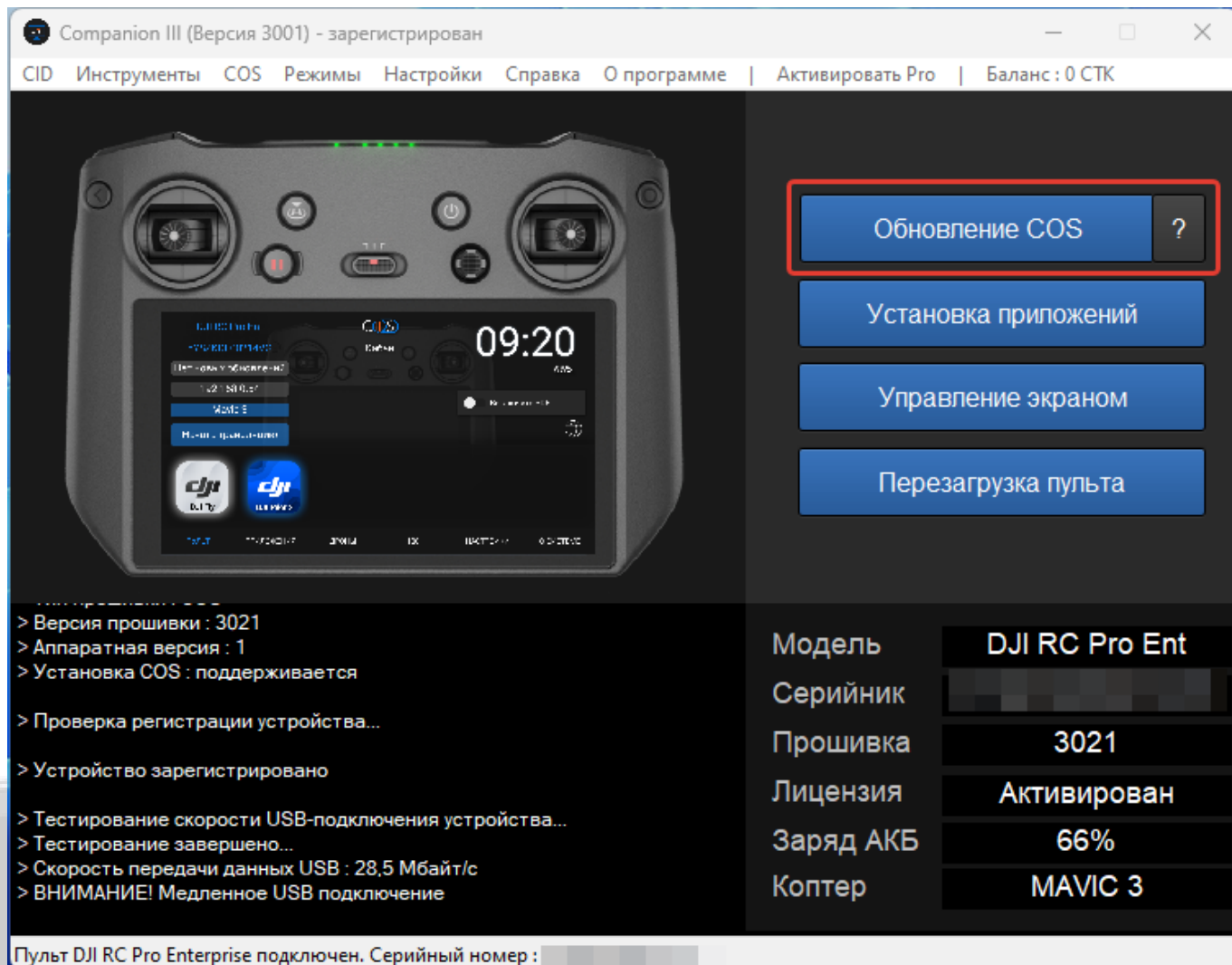
Перед установкой COS делаем полный сброс устройства и вынимаем SD карту и далее следуем инструкции.

ВНИМАНИЕ! Перед установкой прошивки пульт обязательно должен быть активирован

- [Приобретаем 2 СТК](#) в нашем боте @circle_os_store_bot и баланс СТК пополнится автоматически
- Подключаем пульт к ПК. После загрузки пульта ждем примерно 1 минуту (*проверяем заряд батареи и делаем полный сброс устройства*)
- Нажимаем кнопку “Регистрация”
- Списываем 2 СТК для регистрации пульта



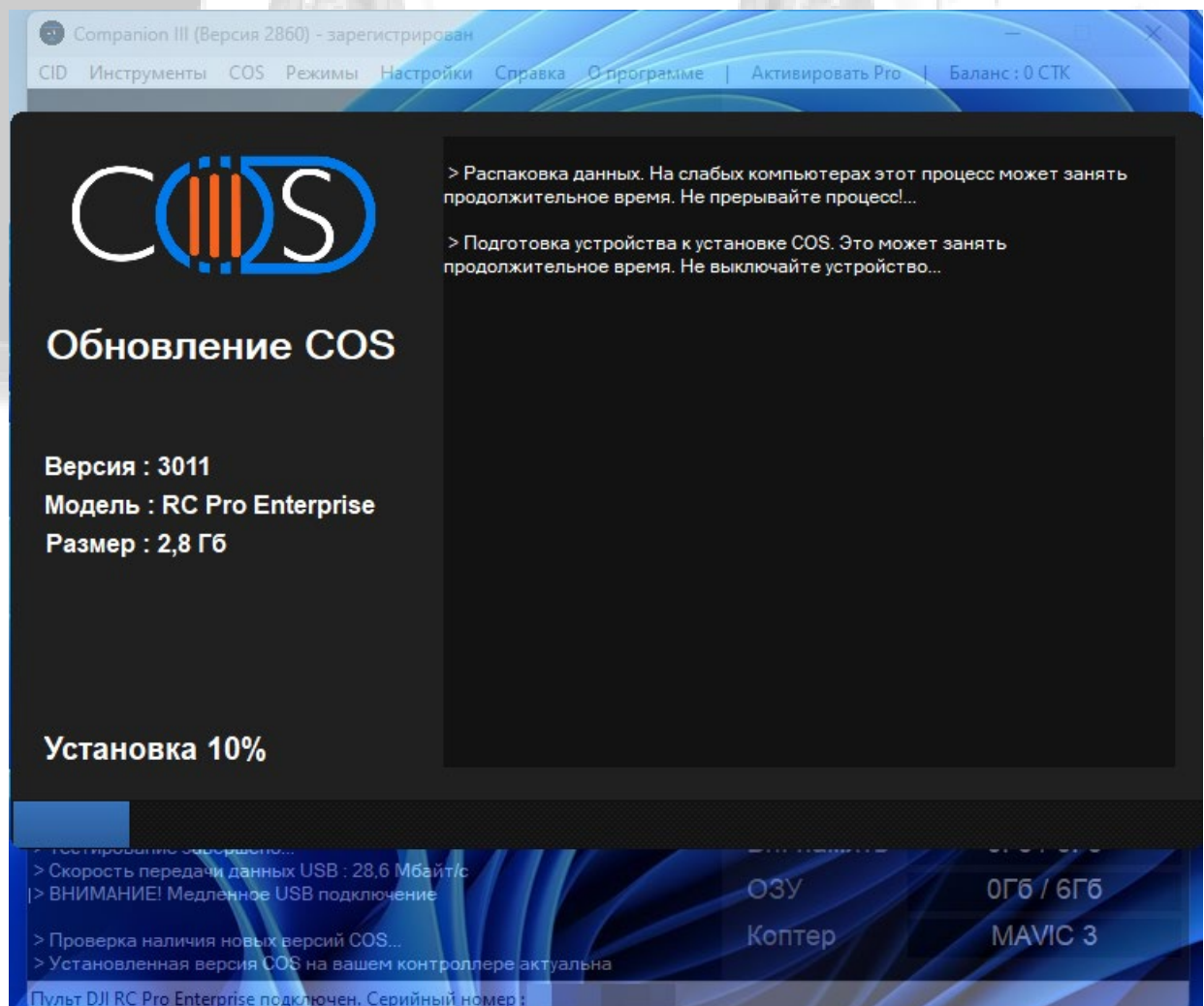
- В окне Companion нажимаем кнопку “Установка (обновление) COS”



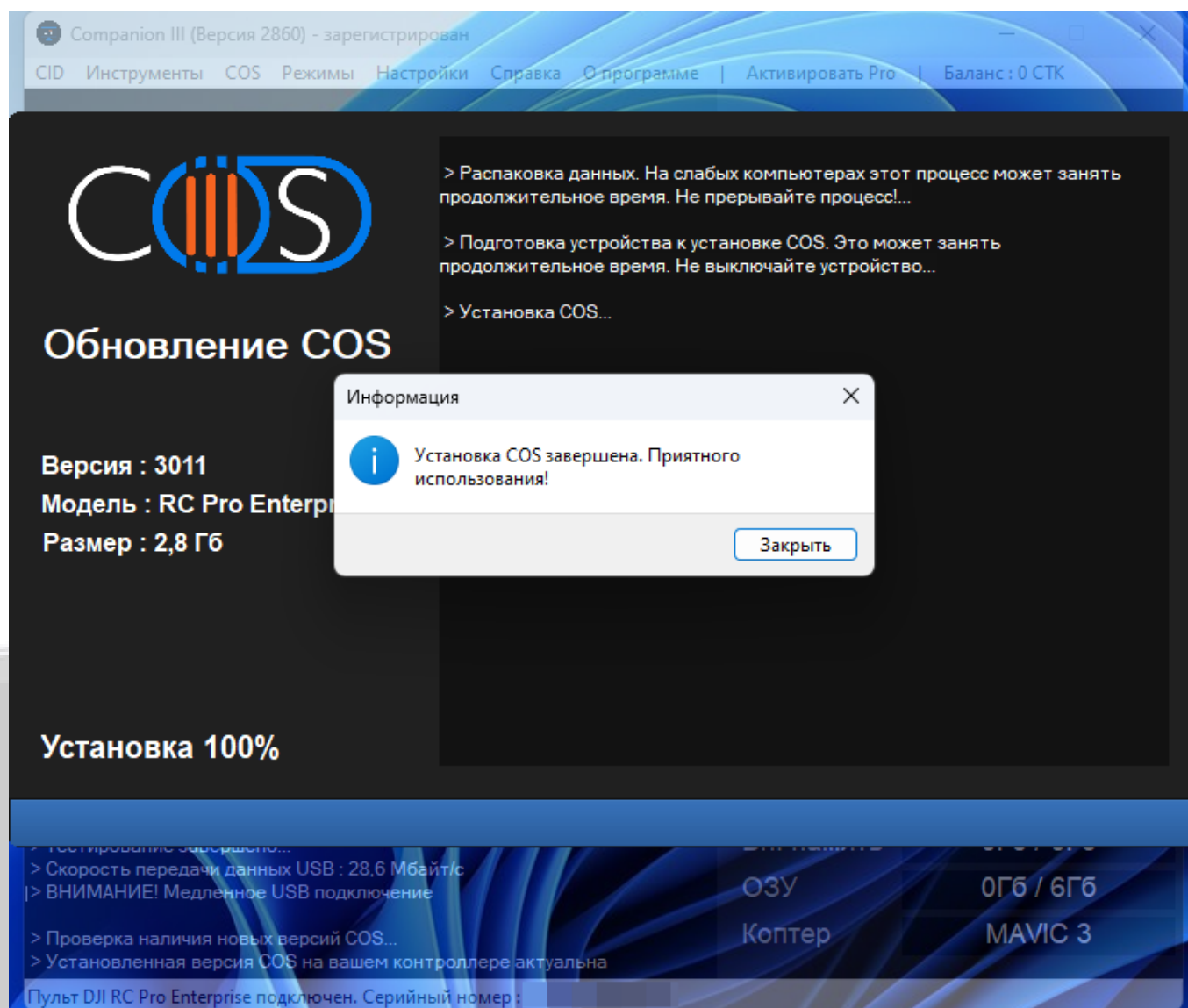
Появится окно установки. Начиная с версии Companion 3000, выбираете модификацию (Fly 1.13.0/Pilot 10 – основная версия приложений COS, Fly 1.10.1/Pilot 8/ Твики COS 2.0 – старые версии приложений, твики из версии COS 2.0).

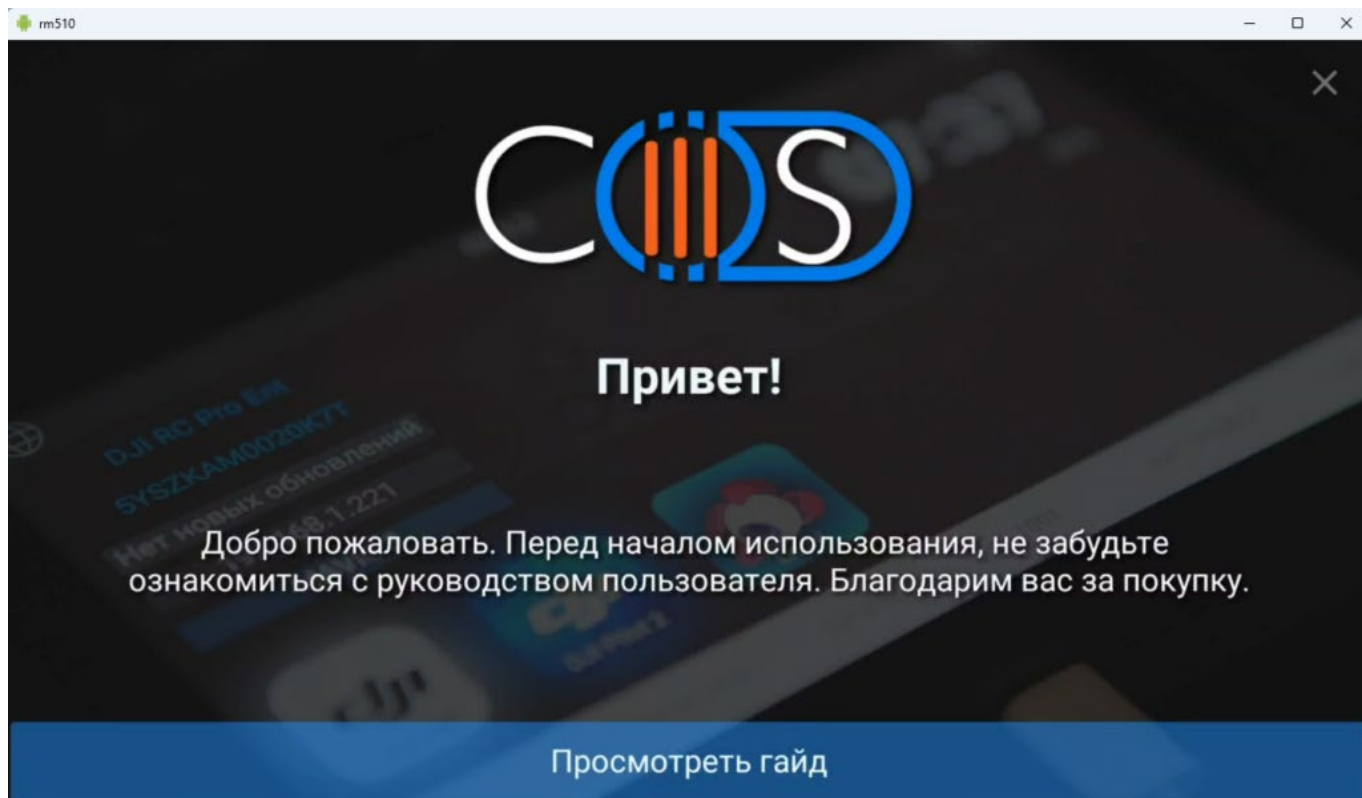


Далее нажимаем кнопку “Установить” и ждем завершения установки



По завершении процесса установка будет продолжена на пульте





- Все готово, приятного использования COS

